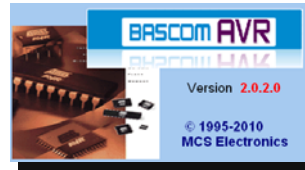




Laboratori Nazionali del Sud



*Giovanni De Luca*

## Guida all' IDE di Bascom-AVR

Integrated Development Environment per uC ATMEL serie AVR (AT90, ATtiny, Atmega, ATxmega)

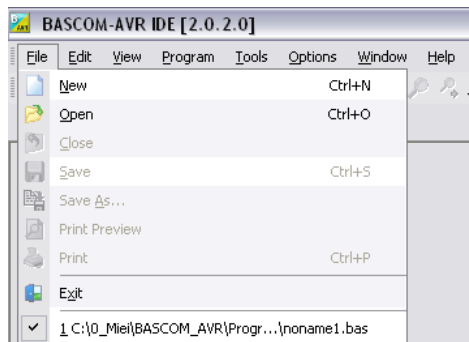
[www.delucagiovanni.com](http://www.delucagiovanni.com)  
deluca@lns.infn.it



## Download DEMO e Utility

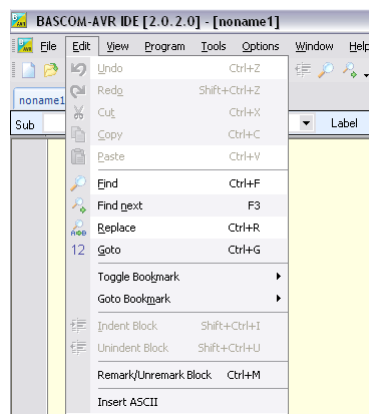
- [Download Demo](#)
- [Manuale 2.0.5.0 in Inglese](#)
- [Help](#)
- [AVR Calculator](#)
- [PWM Calculator](#)
- [AVR Designer](#)

## Menù File



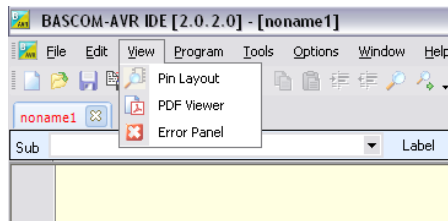
- Classico menù 'File' di Windows.
- Abbiamo la possibilità di creare un nuovo file, di aprirne uno esistente o di salvarlo.
- Menù di stampa con preview e uscita dal programma.

## Menù Edit



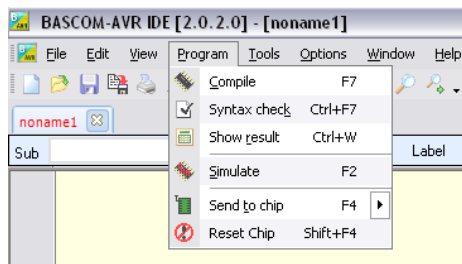
- Classico 'Edit' di Windows.
- Copy and Paste
- Find and replace
- Bookmark

## Menù View



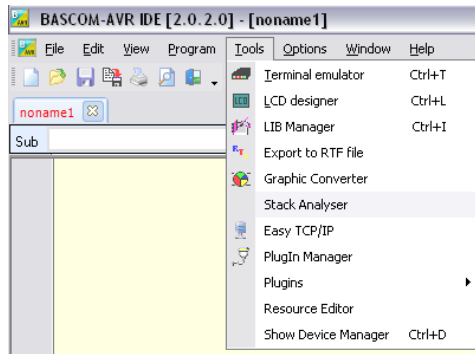
- Con **'View'** è possibile abilitare la visualizzazione dei pin del chip selezionato.
- E' possibile fare un link al pdf del chip usato nel progetto

## Menù Program



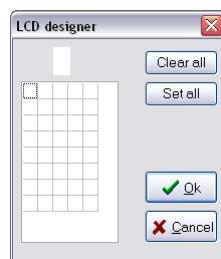
- Da questo menù si accede alla compilazione, al syntax check, alla simulazione e alla programmazione del File.bin sulla flash del uC.

## Menù Tools



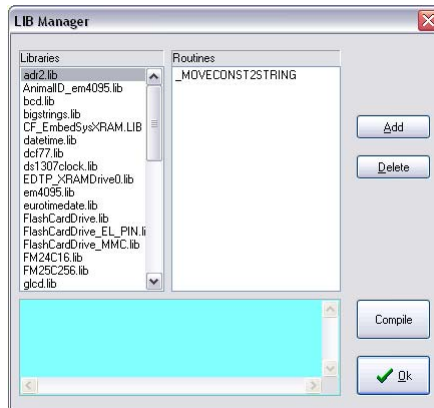
- Da qui è possibile accedere al terminale RS232, al LCD designer, e ad altri importanti tools che il Bascom mette a disposizione.

## Tools -> LCD designer



- Questo tools permette di creare caratteri da usare con LCD es. 16x2

## Tools -> LIB manager



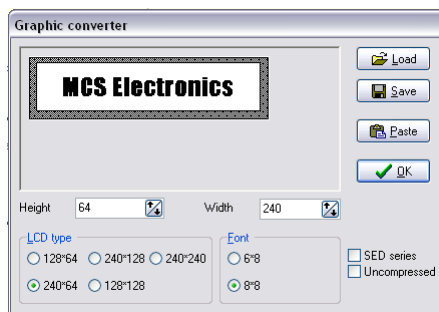
- Questo tool permette di compilare librerie scritte in assembly e criptarle come obj per distribuirle insieme al progetto sorgente.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

9

## Tools -> Graphic converter



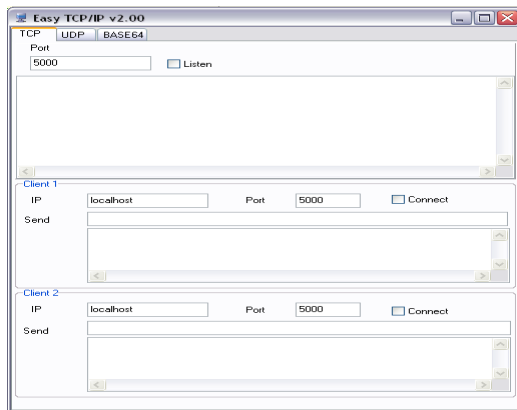
- Se si usa un LCD grafico sarà necessario convertire immagini bitmap nel formato BGF con questo tool.
- E' possibile scegliere tra vari formati, e se creare un file compresso o no.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

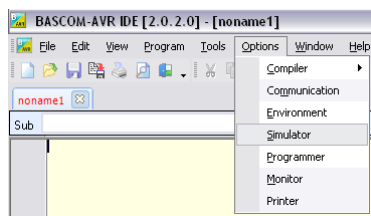
10

## Tools -> Easy TCP/IP



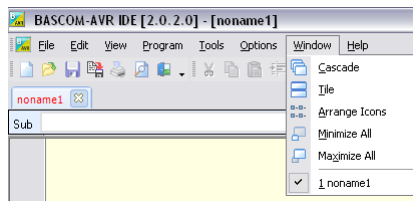
- Con questa utility è possibile comunicare con applicazioni che usano interfacce di comunicazione ethernet.
- E' possibile stabilire connessioni TCP o UDP.

## Menù Option



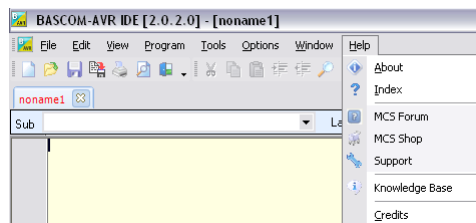
- Menù per la configurazione del chip, delle comunicazioni e del programmatore.

## Menù Window



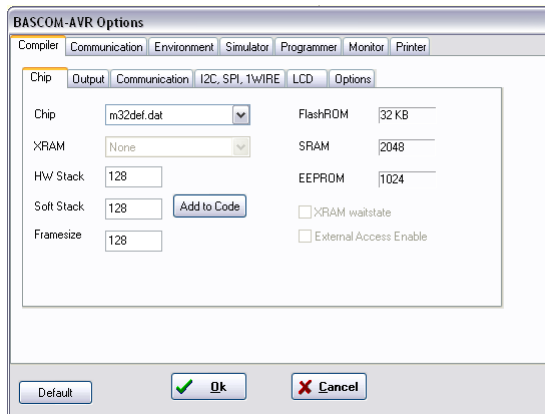
- Menù per la modalità della visualizzazione delle finestre dell'applicazione.

## Menù Help



- Menù attraverso il quale si accede ai file di Help, ai forum e al support on-line

## Option -> Compiler -> Chip



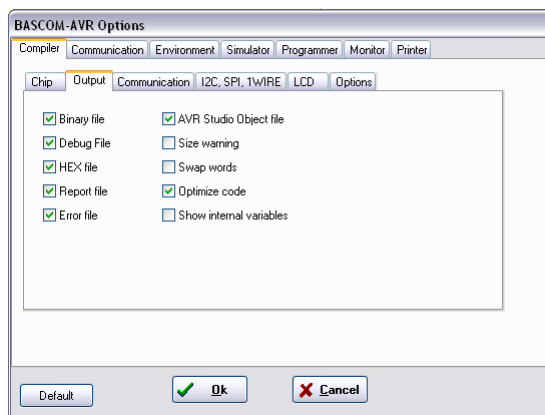
- Da questa finestra è possibile selezionare il chip, abilitare o disabilitare l'accesso alla memoria esterna, settare l'ammontare di memoria da riservare allo stack.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

15

## Option -> Compiler -> Output



- Qui si decide quale tipo di file deve essere generato durante la compilazione del sorgente, se si vuole abilitare l'opzione di 'optimize code'

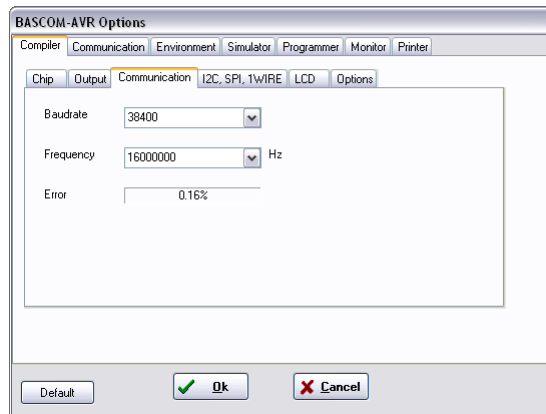
Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

16

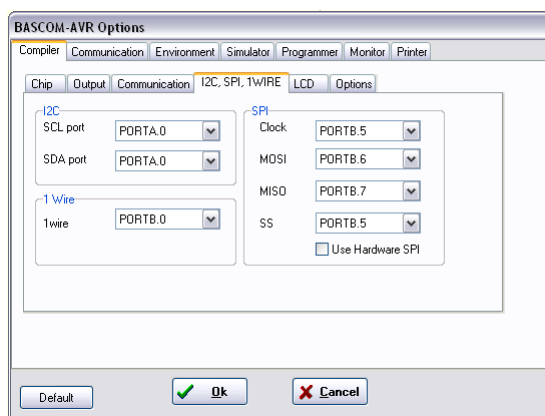


## Option -> Compiler -> Comm



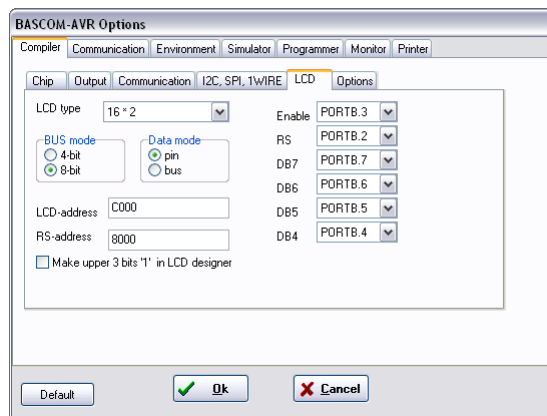
- Da questa finestra è possibile settare la frequenza di clock e il valore di baud rate relativo alla porta Com RS232.
- Un text box ci mostra se nei calcoli del baud rate verrà introdotto un errore espresso in %.

## Option -> Compiler -> I2C etc



- Possiamo scegliere e configurare i pin da assegnare alle interfacce integrate : I2C, 1Wire 2 SPI.

## Option -> Compiler -> LCD



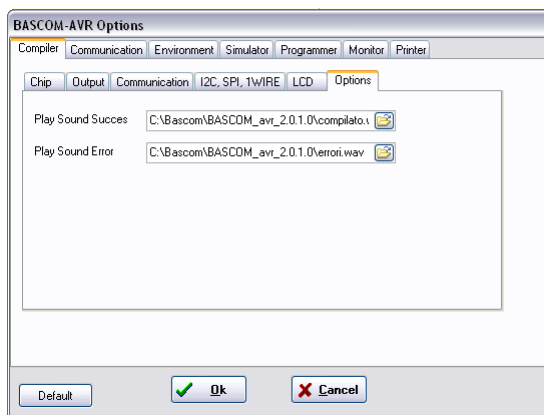
- Qui possiamo configurare il tipo di LCD da collegare al nostro uC.
- Inoltre possiamo scegliere di mappare l'LCD in memoria oppure utilizzare i singoli pin del display.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

19

## Option -> Compiler -> Option



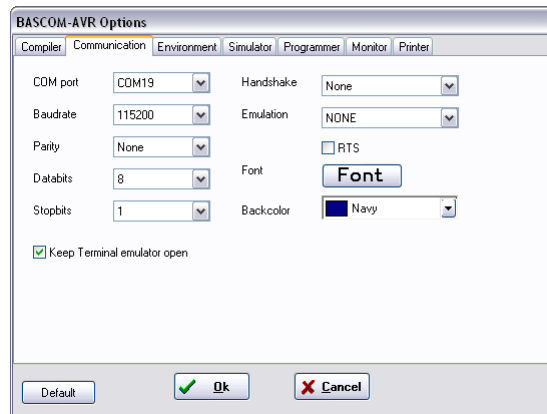
- Possiamo assegnare dei suoni ad eventi particolari.
- Per esempio alla fine della compilazione il sistema dice a voce "Programma compilato con successo".
- Se il compilatore rileva errori il sistema dice "Errori trovati".

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

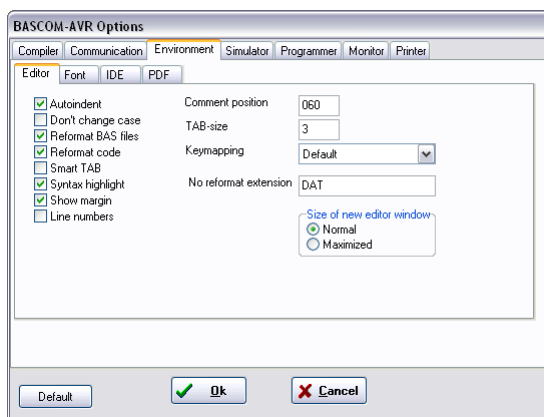
20

## Option -> Comm -> Port



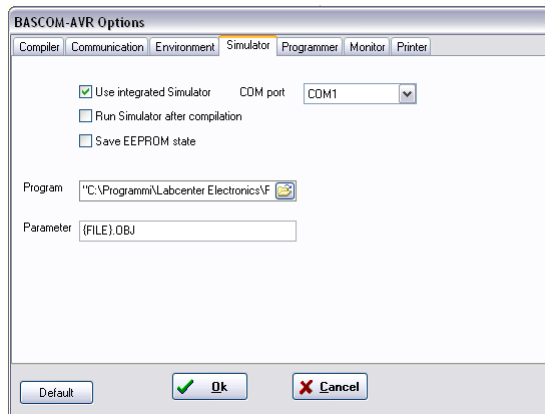
- Qui configuriamo i parametri del terminale: numero della Com, Baudrate, Parity, etc.

## Option -> Enviroment



- Si possono definire alcuni parametri relativi alla modalità di visualizzazione dell' editor.

## Option -> Simulator



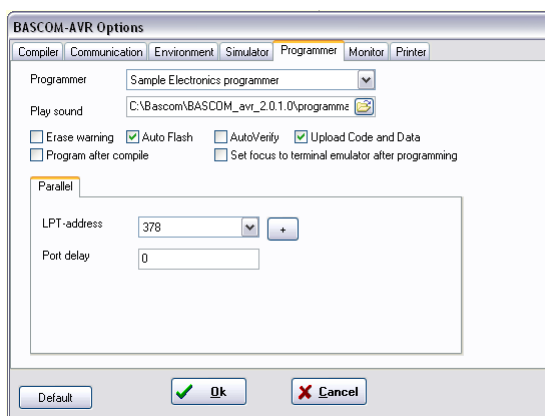
- Uso del simulatore: Interno o esterno.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

23

## Option -> Programmer



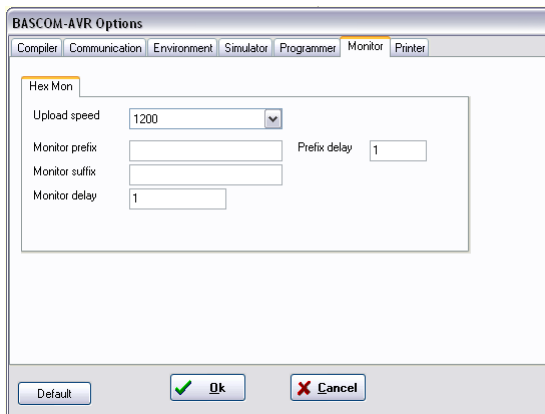
- Da qui è possibile scegliere il tipo di programmatore; MCS permette di utilizzare moltissimi tipi di programmatori.
- Alcuni possono essere auto-costruiti e collegati facilmente alla porta parallela di qualsiasi PC.
- Altri possono essere collegati alle porte seriali, altri alle porte USB.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

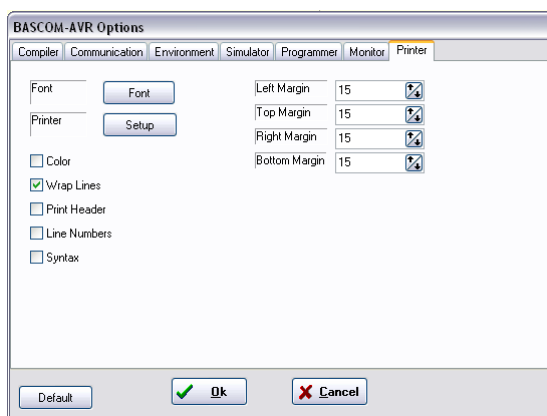
24

## Option -> Monitor



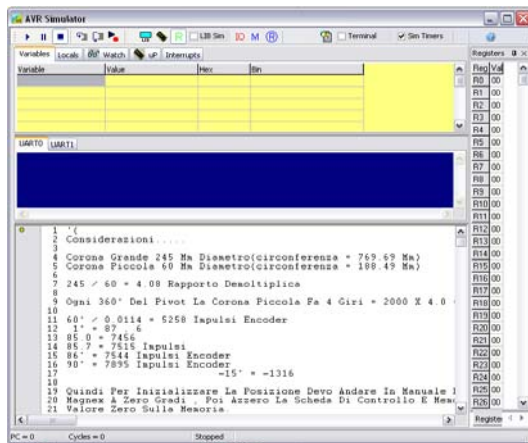
- E' possibile configurare il programma per il monitoraggio del download da BootLoader.

## Option -> Printer



- Configurazione della stampante, set dei colori e modalità di impaginazione

## AVR Simulator



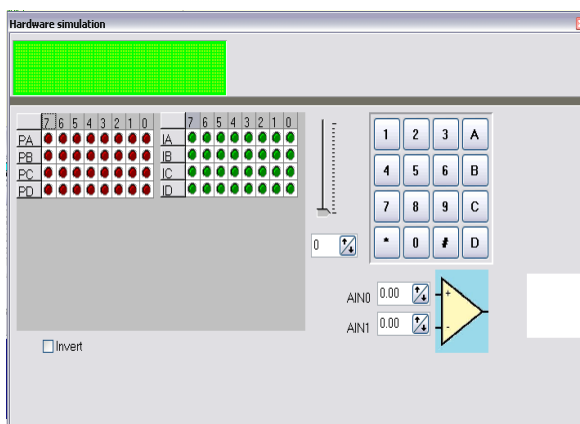
- Una delle finestre più importanti dell'IDE di Bascom è il Simulatore).
- Si possono gestire i segnali di stimulus, gli interrupts, e le periferiche analogiche presenti sul chip.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

27

## I/O Hardware simulation



- Da questa finestra è possibile simulare ed applicare segnali digitali ai singoli pin, agli ingressi analogici, usare una keyboard matrix 4x4 e visualizzare i dati su un LCD.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

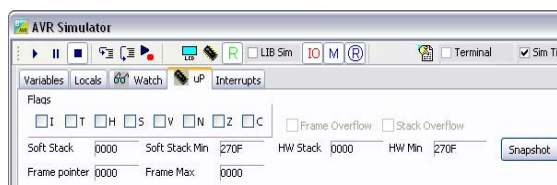
28

## Interrupts stimulus



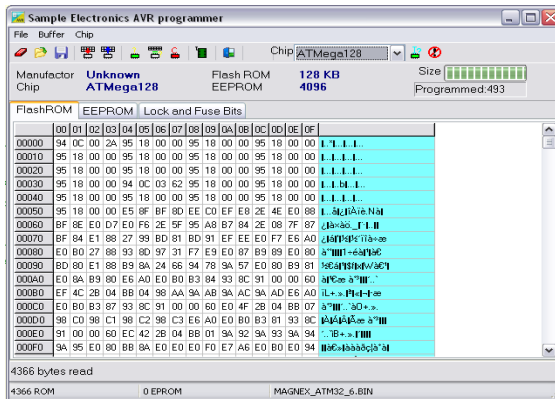
- Cliccando sui pulsanti si possono generare impulsi di stimolo e interrupts vari:
- Int. non mascherabili, provenienti dalla fine conversione dell'ADC o dalla seriale e altro.

## uC state



- Vengono mostrati in questa finestra: lo stato dei flags, degli stacks.

# Sample programmer



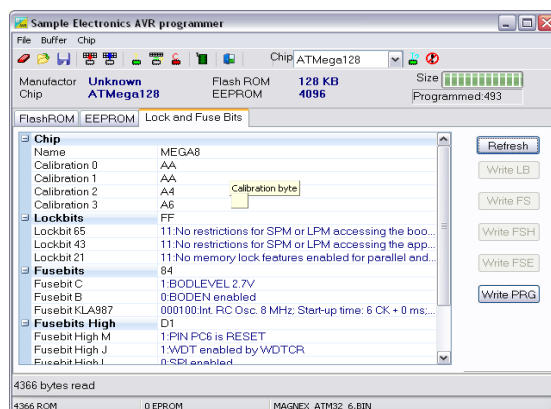
- Questa è l'interfaccia di uno dei programmatori disponibili; Sample Programmer)
- Lo schema elettrico è disponibile sull'Help.
- Abbiamo la possibilità di programmare la flash, la eeprom o i fuse bits del micro.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

31

# Lock and fuse bits



- E' possibile configurare i fuse bits a seconda delle esigenze.
- E' possibile scegliere il generatore di clock, abilitare o disabilitare la protezione alla lettura, abilitare il watchdog hardware e altro.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

32





## Introduzione al Bascom-AVR

- Scelta del microcontrollore
- Utilizzo dei file di definizione (Def.dat)
- Configurazione della porta Com1
- Configurazione del display LCD
- Configurazione delle porte di I/O
- Configurazione dell'ADC interno
- Dimensionamento delle variabili
- Tipi di variabili
- Struttura del MAIN
- Esempio: Blink Led
- Uso di Locate, LCD, Cls, Cursor
- Uso della UART, Print e Input
- Interrupt seriale URXC



## Scelta del microcontrollore

- Prima di procedere con la stesura di qualsiasi programma è necessario stabilire il tipo di uC da utilizzare, o almeno fissarne il package (DIP, TQFP)
- Bisogna fare i conti con il numero dei pin disponibili e con le periferiche hardware che ci necessitano (come stabilito sullo schema elettrico).
- N.B. Non tutti i uC della stessa famiglia sono pin to pin compatibili.
- Una volta scritto un programma sarà comunque possibile, facendo piccole modifiche, ricompilarlo per altri chip della stessa famiglia.



## Primo passo : file Def.dat

```
$regfile = "m128def.dat"
```

```
$crystal = 14745600
```

```
$baud = 115200
```

```
$hwstack = 128
```

```
$swstack = 128
```

```
$framesize = 128
```



## \$HWSTACK, \$FRAMESIZE

- The Hardware stack is room in RAM that is needed by your program. When you use GOSUB label, the microprocessor pushes the return address on the hardware stack and will use 2 bytes for that. When you use RETURN, the HW stack is popped back and the program can continue at the proper address. When you nest GOSUB, CALL or functions, you will use more stack space. Most statements use HW stack because a machine language routine is called.
- You need a minimum frame size of 24 bytes. This space is used by a number of routines. For example string<->numeric conversion routines. If you use Print numVar, then the numeric variable "numvar" is converted into a string representation of the binary number. The framespace buffer is used for that. While the framespace server as dynamic memory, a fixed address is used. For this reason the buffer has a fixed size of 24 bytes.



## Configurazione della Com1

CONFIG COM1 = baud , synchrone=0|1,parity=none|disabled|even|odd,stopbits=1|2,databits=4|6|7|8|9,clockpol=0|1

baud	Baud rate to use. Use 'dummy' to leave the baud rate at the \$baud value.
synchrone	0 for asynchrone operation (default) and 1 for synchrone operation.
Parity	None, disabled, even or odd
Stopbits	The number of stop bits : 1 or 2
Databits	The number of data bits : 4,5,7,8 or 9.
Clockpol	Clock polarity. 0 or 1.

**Config Com1** = 115200 , Synchrone = 0 , Parity = None , Stopbits = 1 , Databits = 8 , Clockpol = 0



## Configurazione dell' LCD

CONFIG LCD = LCDtype , CHIPSET=KS077 | Dogm163v5 | DOG163V3 | DOG162V5 | DOG162V3 [,CONTRAST=value]

LCDtype	The type of LCD display used. This can be : 40 * 4, 16 * 1, 16 * 2, 16 * 4, 16 * 4, 20 * 2 or 20 * 4 or 16 * 1a or 20 * 4A. Default 16 * 2 is assumed.
Chipset KS077	Most text based LCD displays use the same chip from Hitachi. But some use the KS077 which is highly compatible but needs an additional function register to be set. This parameter will cause that this register is set when you initialize the display.
CHIPSET DOGM	The DOGM chip set uses a special function register that need to be set. The 16 x 2 LCD displays need DOG162V3 for 3V operation or DOG162V5 for 5V operation. The 16 x 3 LCD displays need DOG163V3 for 3V operation or Dogm163v5 for 5V operation
CONTRAST	The optional contrast parameter is only supported for the EADOG displays. By default a value from the manufacture is used. But you might want to override this value with a custom setting.

**Config Lcd** = 16 \* 2



## Configurazioni delle porte I/O

CONFIG PORTx = state  
CONFIG PINx.y = state

state	A numeric constant that can be INPUT or OUTPUT.  INPUT will set the data direction register to input for port X. OUTPUT will set the data direction to output for port X. You can also use a number for state. <b>&amp;B00001111</b> , will set the upper nibble to input and the lower nibble to output.  You can also set a single port pin with the CONFIG PIN = state, statement. Again, you can use INPUT, OUTPUT or a number. In this case the number can be only zero or one.
-------	---

**Config Portd = Input**  
**Config Porta = Output**



## Configurazioni delle porte I/O

Altra modalità usando i registri di configurazione:

`DDRA=&B_1111_1111` 'configura tutti i pin della porta A come output  
`DDRA=&HFF` 'configura tutti i pin della porta A come output  
`DDRB=&B_0000_1111` 'configura i bit 3..0 come output, 7..4 come input  
`DDRB.3=1` 'configura il bit 3 come output

Uso delle resistenza di pull-up:

`DDRA.0=0` 'configura il bit 0 della PORT(A) come input  
`PORTA.1=1` 'abilitiamo la resistenza di pull-up forzando a 1 il pin

Uso di 'ALIAS':

Pulsante **ALIAS** PINA.0 'al pin d'ingresso PINA.0 diamo il nome 'Pulsante'



## Configurazione ADC

```
Config Adc = Single , Prescaler = Auto , Reference = Avcc
```

```
Start Adc
```

```
Dim W As Word , Channel As Byte
```

```
Channel = 0
```

```
Do
```

```
    W = Getadc(channel)
```

```
    Print "Channel " ; Channel ; " value " ; W
```

```
    Incr Channel
```

```
    If Channel > 7 Then Channel = 0
```

```
Loop
```

```
End
```



## Lettura ADC in free mode

```
Config Adc = Free , Prescaler = Auto , Reference = Internal
```

```
On Adc Adc_isr Nosave
```

```
Enable Adc
```

```
Enable Interrupts
```

```
Dim W As Word , Channel As Byte
```

```
Channel = 0
```

```
Do
```

```
    Channel = 0
```

```
    Start Adc
```

```
    Idle
```

```
    Stop Adc
```

```
    Print "Channel " ; Channel ; " value " ; W
```

```
Loop
```

```
End
```

```
Adc_isr:
```

```
    push r26
```

```
    push r27
```

```
    push r24
```

```
    in r24,sreg
```

```
    push r24
```

```
    push r25
```

```
    W = Getadc(channel)
```

```
    pop r25
```

```
    pop r24
```

```
    !out sreg,r24
```

```
    pop r24
```

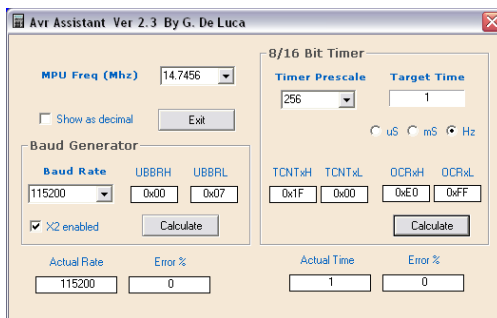
```
    pop r27
```

```
    pop r26
```

```
Return
```

# Configurazione del Timer 0

Uso di AVR Assistant



In questo esempio con un cristallo di 14.7456 Mhz, impostando opportunamente i registri è possibile ottenere un Baudrate di 115200 e una frequenza di intervento del Timer pari a 1Hz

Per calcolare i valori da assegnare ai registri dei timer per impostare il BaudRate o il tempo di intervento del Timer 0,1,2, è possibile utilizzare questa utility scaricabile dal sito : [www.delucagiovanni.com](http://www.delucagiovanni.com)

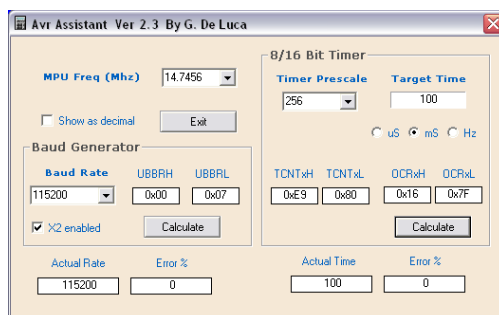
Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

43

# Configurazione del Timer 0

Uso di AVR Assistant



Con questa configurazione otteniamo un periodo di intervento di 100 mSec. Abilitando l'interrupt corrispondente e indicando l'indirizzo di gestione, il programma ogni 100 mSec salterà all'Interrupt Handler ed eseguirà le istruzioni contenute nella subroutine.

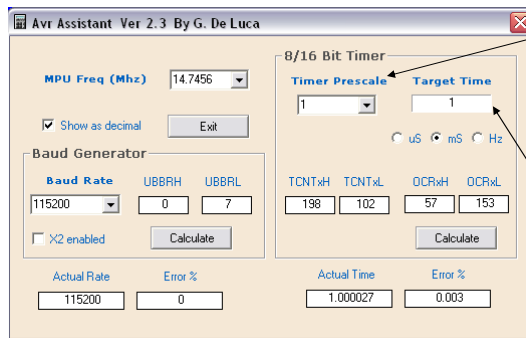
Per calcolare i valori da assegnare ai registri dei timer per impostare il BaudRate o il tempo di intervento del Timer 0,1,2, è possibile utilizzare questa utility scaricabile dal sito : [www.delucagiovanni.com](http://www.delucagiovanni.com)

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

44

## Configurazione del Timer 1



```
Sregfile = "m32def.dat"
Scrcystal = 14745600
Config Timer1 = Timer , Prescale = 1
Ddra.0 = 1
Enable Interrupts
Enable Timer1
On Ovfl Timer_1
Start Timer1
```

```
Do
  nop
Loop
End
'-- entra ogni 1 msec --
Timer_1:
  Tcnt1h = 198
  Tcnt1l = 102
  Ocr1ah = 57
  Ocr1al = 153
  Toggle Porta.0
Return
```

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

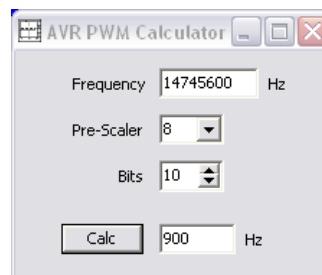
45

## Configurazione del PWM

PWM risoluzione = 8bit  
 $14745600 / 256 = 57600$   
 $57600 / 8$  (prescale) = 7200 se 8bit  
 abbiamo 2 uscite OC1A e OC1B  
 il valore della freq va diviso x 2  
 abbiamo così 3600 Hz per canale.

PWM risoluzione = 9bit  
 $14745600 / 256 = 57600$   
 $57600 / 16$  (prescale) = 3600 se 9bit  
 abbiamo 2 uscite OC1A e OC1B  
 il valore della freq va diviso x 2  
 abbiamo così 1800 Hz per canale.

PWM risoluzione = 10bit  
 $14745600 / 256 = 57600$   
 $57600 / 32$  (prescale) = 1800 se 10bit  
 abbiamo 2 uscite OC1A e OC1B  
 il valore della freq va diviso x 2  
 abbiamo così 900 Hz per canale.



Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

46

## Configurazione del PWM

\$crystal = 14745600

Config Timer1 = Pwm , Pwm = 10 , Compare A Pwm = Clear Down , Prescale = 8

$14745600 / 256 = 57600 / 32$  (10bit) = 1800 Hz

abbiamo 2 uscite la freq viene divisa x 2 : abbiamo 900Hz per canale

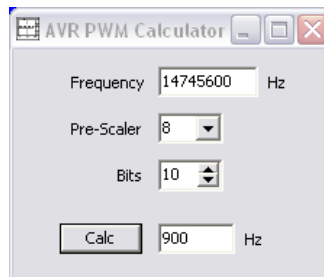
Pwm1a = 100

Do

nop

Loop

End



Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

47

## Dimensionamento Variabili

DIM var AS [XRAM/SRAM/ERAM]type [AT location/variable] [OVERLAY]

Var	Any valid variable name such as b1, i or longname. var can also be an array : ar(10) for example.
Type	Bit, Byte, Word, Integer, Long, Single, Double or String
XRAM	Specify XRAM to store variable into external memory
SRAM	Specify SRAM to store variable into internal memory (default)
ERAM	Specify ERAM to store the variable into EEPROM
OVERLAY	Specify that the variable is overlaid in memory.
location	The address of name of the variable when OVERLAY is used.

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

48





## Tipi di variabili

---

**Bit** (1/8 byte). A bit can hold only the value 0 or 1. A group of 8 bits is called a byte.

**Byte** (1 byte). Bytes are stores as unsigned 8-bit binary numbers ranging in value from 0 to 255.

**Integer** (2 bytes). Integers are stored as signed sixteen-bit binary numbers ranging in value from -32,768 to +32,767.

**Word** (2 bytes). Words are stored as unsigned sixteen-bit binary numbers ranging in value from 0 to 65535.

**Long** (4 bytes). Longs are stored as signed 32-bit binary numbers ranging in value from -2147483648 to 2147483647.

**Single**. Singles are stored as signed 32 bit binary numbers. Ranging in value from  $1.5 \times 10^{-45}$  to  $3.4 \times 10^{38}$

**Double**. Doubles are stored as signed 64 bit binary numbers. Ranging in value from  $5.0 \times 10^{-324}$  to  $1.7 \times 10^{308}$

**String** (up to 254 bytes). Strings are stored as bytes and are terminated with a 0-byte. A string dimensioned with a length of 10 bytes will occupy 11 bytes.



## Struttura del Main

---

```
$sim  
$regfile = "m128def.dat"  
$crystal = 14745600  
$baud = 115200  
$hwstack = 128  
$swstack = 128  
$framesize = 128
```

```
Main:  
Do  
  nop  
Loop  
End
```



## Esempio 1: Blink Led

```
$sim                                     'uso del simulatore
$regfile = "m128def.dat"
$crystal = 14745600
$baud = 115200
$hwstack = 128
$swstack = 128
$framesize = 128

Ddra.0 = 1                               'configurazione output
Led Alias Porta.0                         'uso di alias
Main:                                     'main programm
Do                                         'ciclo do-loop
  Toggle Led                              'uso di toggle
  Waitms 1000                             'aspetta 1000 mSec=1Sec
Loop                                      'end loop
End                                       'end programm
```

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

51



## Uso di Locate & LCD

```
(configurazione uC)
Config Lcd = 16 * 2
Dim J As Byte
Cls
Cursor Off

Do
  Locate 1, 1 : Lcd J
  Incr J
  Waitms 100
Loop
End
```

Possiamo fare alcune prove cambiando il dimensionamento della variabile J; word, integer, single, long, double, e il tempo relativo a WAITMS. E' possibile sostituire il valore 100 o altro valore con una costante o con una variabile:

```
CONST Tempo=100
Waitms Tempo

Dim Tempo1 as byte
Tempo1=100
Waitms Tempo1
```

Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

52



## Usò della UART -> Print

---

```
Dim J As Byte
Do
  Print J
  Incr J
  Waitms 100
Loop
End
```



## Usò della UART -> Input

---

```
Dim J As Byte
Do
  Input "Number:" , J
  Print J
Loop
End
```



# Interrupts -> URXC

Il più semplice & il più usato

```
Enable Interrupts  
Enable Urxc  
On Urxc Rs232
```

```
Dim J As Byte  
Dim Rxok As Bit  
Rxok=0  
Do  
  If Rxok = 1 Then  
    Rxok = 0  
    Print J  
  End If  
Loop  
End
```

```
Rs232:  
Input J  
Rxok = 1  
Return
```



# KEYWORD REFERENCE

in ordine alfabetico

**Index**

[Top](#) [Previous](#) [Next](#)

**BASCOM<sup>®</sup> AVR<sup>®</sup>**

Help  Reference

**MCS**  
ELECTRONICS  
EMBEDDED SYSTEMS  
BASCOM DEVELOPMENT

*Making things easy*

Version 2.0.2.0 document build 31



## KEYWORD REFERENCE

1Wire routines allow you to communicate with Dallas 1wire chips.

[1WRESET](#) , [1WREAD](#) , [1WWRITE](#) , [1WSEARCHFIRST](#) , [1WSEARCHNEXT](#) , [1WVERIFY](#) , [1WIRECOUNT](#)

Conditions execute a part of the program depending on a condition being True or False

[IF-THEN-ELSE-END IF](#) , [WHILE-WEND](#) , [ELSE](#) , [DO-LOOP](#) , [SELECT CASE - END SELECT](#) , [FOR-NEXT](#)

Configuration commands initialize the hardware to the desired state.

[CONFIG](#) , [CONFIG AC1](#) , [CONFIG ADC](#) , [CONFIG ADCx](#) , [CONFIG BCCARD](#) , [CONFIG CLOCK](#) , [CONFIG COM1](#) , [CONFIG COM2](#) , [CONFIG DAC](#) , [CONFIG DATE](#) , [CONFIG DMXSLAVE](#) , [CONFIG EEPROM](#) , [CONFIG EXTENDED PORT](#) , [CONFIG PS2EMU](#) , [CONFIG ATEMU](#) , [CONFIG I2CSLAVE](#) , [CONFIG INPUT](#) , [CONFIG GRAPHLCD](#) , [CONFIG KEYBOARD](#) , [CONFIG TIMER0](#) , [CONFIG TIMER1](#) , [CONFIG LCDBUS](#) , [CONFIG LCDMODE](#) , [CONFIG 1WIRE](#) , [CONFIG LCD](#) , [CONFIG OSC](#) , [CONFIG SERIALOUT](#) , [CONFIG SERIALIN](#) , [CONFIG SPI](#) , [CONFIG SPIx](#) , [CONFIG SYSCLOCK](#) , [CONFIG LCDPIN](#) , [CONFIG PRIORITY](#) , [CONFIG SDA](#) , [CONFIG SCL](#) , [CONFIG DEBOUNCE](#) , [CONFIG WATCHDOG](#) , [CONFIG PORT\\_COUNTER0 AND COUNTER1](#) , [CONFIG TCP/IP](#) , [CONFIG TWISLAVE](#) , [CONFIG SINGLE](#) , [CONFIG X10](#) , [CONFIG XRAM](#) , [CONFIG USB](#) , [CONFIG DP](#) , [CONFIG TCXX](#)



## KEYWORD REFERENCE

A conversion routine is a function that converts a number or string from one form to another.

[BCD](#) , [GRAY2BIN](#) , [BIN2GRAY](#) , [BIN](#) , [MAKEBCD](#) , [MAKEDEC](#) , [MAKEINT](#) , [FORMAT](#) , [FUSING](#) , [BINVAL](#) , [CRC8](#) , [CRC16](#) , [CRC16UNI](#) , [CRC32](#) , [HIGH](#) , [HIGHW](#) , [LOW](#) , [AESENCRYPT](#) , [AESDECRYPT](#)

Date Time routines can be used to calculate with date and/or times.

[DATE](#) , [TIME](#) , [DATE\\$](#) , [TIME\\$](#) , [DAYOFWEEK](#) , [DAYOFYEAR](#) , [SECOFDAY](#) , [SECELAPSED](#) , [SYSDAY](#) , [SYSSEC](#) , [SYSSECELAPSED](#)

Delay routines delay the program for the specified time.

[WAIT](#) , [WAITMS](#) , [WAITUS](#) , [DELAY](#)



## KEYWORD REFERENCE

Directives are special instructions for the compiler. They can override a setting from the IDE.

[\\$ASM](#) , [\\$BAUD](#) , [\\$BAUD1](#) , [\\$BIGSTRINGS](#) , [\\$BGF](#) , [\\$BOOT](#) , [\\$CRYSTAL](#) , [\\$DATA](#) , [\\$DBG](#) , [\\$DEFAULT](#) , [\\$EEPLEAVE](#) , [\\$EEPROM](#) , [\\$EEPROMHEX](#) , [\\$EEPROMSIZE](#) , [\\$EXTERNAL](#) , [\\$HWSTACK](#) , [\\$INC](#) , [\\$INCLUDE](#) , [\\$INITMICRO](#) , [\\$LCD](#) , [\\$LCDRS](#) , [\\$LCDPUTCTRL](#) , [\\$LCDPUTDATA](#) , [\\$LCDVFO](#) , [\\$LIB](#) , [\\$LOADER](#) , [\\$LOADERSIZE](#) , [\\$MAP](#) , [\\$NOCOMPIL](#) , [\\$NOINIT](#) , [\\$NORAMCLEAR](#) , [\\$NORAMPZ](#) , [\\$PROJECTTIME](#) , [\\$PROG](#) , [\\$PROGRAMMER](#) , [\\$REGFILE](#) , [\\$RESOURCE](#) , [\\$ROMSTART](#) [\\$SERIALINPUT](#) , [\\$SERIALINPUT1](#) , [\\$SERIALINPUT2LCD](#) , [\\$SERIALOUTPUT](#) , [\\$SERIALOUTPUT1](#) , [\\$SIM](#) , [\\$SWSTACK](#) , [\\$TIMEOUT](#) , [\\$TINY](#) , [\\$WAITSTATE](#) , [\\$XRAMSIZE](#) , [\\$XRAMSTART](#) , [\\$XA](#)



## KEYWORD REFERENCE

File commands can be used with AVR-DOS, the Disk Operating System for AVR.

[BSAVE](#) , [BLOAD](#) , [GET](#) , [VER](#) , [DISKFREE](#) , [DIR](#) , [DriveReset](#) , [DriveInit](#) , [LINE INPUT](#) , [INITFILESYSTEM](#) , [EOF](#) , [WRITE](#) , [FLUSH](#) , [FREEFILE](#) , [FILEATTR](#) , [FILEDATE](#) , [FILETIME](#) , [FILEDATETIME](#) , [FILELEN](#) , [SEEK](#) , [KILL](#) , [DriveGetIdentity](#) , [DriveWriteSector](#) , [DriveReadSector](#) , [LOC](#) , [LOF](#) , [PUT](#) , [OPEN](#) , [CLOSE](#)

Graphical LCD commands extend the normal text LCD commands.

[GLCDCMD](#) , [GLCDDATA](#) , [SETFONT](#) , [LINE](#) , [PSET](#) , [SHOWPIC](#) , [SHOWPICE](#) , [CIRCLE](#) , [BOX](#)



## KEYWORD REFERENCE

I2C commands allow you to communicate with I2C chips with the TWI hardware or with emulated I2C hardware.

[I2CINIT](#) , [I2CRECEIVE](#) , [I2CSEND](#) , [I2CSTART,I2CSTOP,I2CRBYTE,I2CWBYTE](#)

I/O commands are related to the I/O pins and ports of the processor chip.

[ALIAS](#) , [BITWAIT](#) , [TOGGLE](#) , [RESET](#) , [SET](#) , [SHIFTIN](#) , [SHIFTOUT](#) , [DEBOUNCE](#) , [PULSEIN](#) , [PULSEOUT](#)

Micro statements are specific to the micro processor chip.

[IDLE](#) , [POWER mode](#) , [POWERDOWN](#) , [POWERSAVE](#) , [ON INTERRUPT](#) , [ENABLE](#) , [DISABLE](#) , [START](#) , [END](#) , [VERSION](#) , [CLOCKDIVISION](#) , [CRYSTAL](#) , [STOP](#)



## KEYWORD REFERENCE

Memory functions set or read RAM , EEPROM or flash memory.

[ADR](#) , [ADR2](#) , [WRITEEEPROM](#) , [CPEEK](#) , [CPEEKH](#) , [PEEK](#) , [POKE](#) , [OUT](#) , [READEEPROM](#) , [DATA](#) , [INP](#) , [READ](#) , [RESTORE](#) , [LOOKDOWN](#) , [LOOKUP](#) , [LOOKUPSTR](#) , [CPEEKH](#) , [LOAD](#) , [LOADADR](#) , [LOADLABEL](#) , [LOADWORDADR](#) , [MEMCOPY](#)

Remote control statements send or receive IR commands for remote control.

[RC5SEND](#) , [RC6SEND](#) , [GETRC5](#) , [SONYSEND](#)

RS-232 are serial routines that use the UART or emulate a UART.

[BAUD](#) , [BAUD1](#) , [BUFSPACE](#) , [CLEAR](#) , [ECHO](#) , [WAITKEY](#) , [ISCHARWAITING](#) , [INKEY](#) , [INPUTBIN](#) , [INPUTHEX](#) , [INPUT](#) , [PRINT](#) , [PRINTBIN](#) , [SERIN](#) , [SEROUT](#) , [SPC](#) , [MAKEMODBUS](#)



## KEYWORD REFERENCE

SPI routines communicate according to the SPI protocol with either hardware SPI or software emulated SPI.

[SPIIN](#) , [SPIINIT](#) , [SPIMOVE](#) , [SPIOUT](#)

String routines are used to manipulate strings.

[ASC](#) , [CHARPOS](#) , [UCASE](#) , [LCASE](#) , [TRIM](#) , [SPLIT](#) , [LTRIM](#) , [INSTR](#) , [SPACE](#) , [STRING](#) , [RTRIM](#) , [LEFT](#) , [LEN](#) , [MID](#) , [RIGHT](#) , [VAL](#) , [STR](#) , [CHR](#) , [CHECKSUM](#) , [HEX](#) , [HEXVAL](#) , [QUOTE](#) , [REPLACECHARS](#)

TCP/IP routines can be used with the W3100/IIM7000/IIM7010 modules.

[BASE64DEC](#) , [BASE64ENC](#) , [IP2STR](#) , [UDPREAD](#) , [UDPWRITE](#) , [UDPWRITESTR](#) , [TCPWRITE](#) , [TCPWRITESTR](#) , [TCPREAD](#) , [GETDSTIP](#) , [GETDSTPORT](#) , [SOCKETSTAT](#) , [SOCKETCONNECT](#) , [SOCKETLISTEN](#) , [GETSOCKET](#) , [CLOSESOCKET](#) , [SETTCP](#) , [GETTCPREGS](#) , [SETTCPREGS](#) , [SETIPPROTOCOL](#) , [TCPCHECKSUM](#)



## KEYWORD REFERENCE

Text LCD routines work with normal text based LCD displays.

[HOME](#) , [CURSOR](#) , [UPPERLINE](#) , [THIRDLINE](#) , [INITLCD](#) , [LOWERLINE](#) , [LCD](#) , [LCDAT](#) , [FOURTHLINE](#) , [DISPLAY](#) , [LCDCONTRAST](#) , [LOCATE](#) , [SHIFTCURSOR](#) , [DEFLCDCHAR](#) , [SHIFTLCD](#) , [CLS](#) , [LCDAUTODIM](#)

Trig and Math routines work with numeric variables.

[ACOS](#) , [ASIN](#) , [ATAN](#) , [ATAN2](#) , [EXP](#) , [RAD2DEG](#) , [FRAC](#) , [TAN](#) , [TANH](#) , [COS](#) , [COSH](#) , [LOG](#) , [LOG10](#) , [ROUND](#) , [ABS](#) , [INT](#) , [MAX](#) , [MIN](#) , [SQR](#) , [SGN](#) , [POWER](#) , [SIN](#) , [SINH](#) , [FIX](#) , [INCR](#) , [DECR](#) , [DEG2RAD](#) , [CHECKFLOAT](#)





# KEYWORD REFERENCE

## Various

This section contains all statements that were hard to put into another group  
[CONST](#) , [DBG](#) , [DECLARE FUNCTION](#) , [DEBUG](#) , [DECLARE SUB](#) , [DEFXXX](#) , [DIM](#) ,  
[DTMFOUT](#) , [EXIT](#) , [ENCODER](#) , [GETADC](#) , [GETKBD](#) , [GETATKBD](#) , [GETRC](#) , [GOSUB](#) ,  
[GOTO](#) , [LOCAL](#) , [ON VALUE](#) , [POPALL](#) , [PS2MOUSEXY](#) , [PUSHALL](#) , [RETURN](#) , [RND](#) ,  
[ROTATE](#) , [SENDSKAN](#) , [SENDSKANKBD](#) , [SHIFT](#) , [SOUND](#) , [STCHECK](#) , [SUB](#) , [SWAP](#)  
[VARPTR](#) , [X10DETECT](#) , [X10SEND](#) , [READMAGCARD](#) , [REM](#) , [BITS](#) , [BYVAL](#) , [CALL](#)  
[#IF](#) , [#ELSE](#) , [#ENDIF](#) , [READHITAG](#)

## XMEGA

[READSIG](#)



# CONFIG

DIRECTIVE	RE-USABLE	XMEGA ONLY	CONFIG DP			CONFIG PRINTBIN	NO	
CONFIG 1WIRE	NO		CONFIG EEPROM	NO	X	CONFIG PS2EMU	NO	
CONFIG ACXX	YES	X	CONFIG EXTENDED_PORT	NO		CONFIG SERIALIN	NO	
CONFIG ACI	YES		CONFIG GRAPHLCD	NO		CONFIG SERIALIN1	NO	
CONFIG ADC	NO		CONFIG HITAG	NO		CONFIG SERIALIN2	NO	
CONFIG ADCx	YES	X	CONFIG I2CDELAY	NO		CONFIG SERIALIN3	NO	
CONFIG ATEMU	NO		CONFIG I2CSLAVE	NO		CONFIG SERIALOUT	NO	
CONFIG BASE	NO		CONFIG INPUT	NO		CONFIG SERIALOUT1	NO	
CONFIG BCCARD	NO		CONFIG INTx	YES		CONFIG SERIALOUT2	NO	
CONFIG CLOCK	NO		CONFIG KBD	NO		CONFIG SERIALOUT3	NO	
CONFIG CLOCKDIV	YES		CONFIG KEYBOARD	NO		CONFIG SERVO	NO	
CONFIG COM1	YES		CONFIG LCD	NO		CONFIG SHIFTLIN	NO	
CONFIG COM2 also COM3 - COM8	YES		CONFIG LCDBUS	NO		CONFIG SINGLE	NO	
CONFIG DAC	YES	X	CONFIG LCDMODE	NO		CONFIG SDA	NO	
CONFIG DATE	NO		CONFIG LCDPIN	NO		CONFIG SCL	NO	
CONFIG DCF77	NO		CONFIG OSC	YES	X	CONFIG SPI	NO	
CONFIG DEBOUNCE	NO		CONFIG RCS	NO		CONFIG SPIx	YES	X
CONFIG DMXSLAVE	NO		CONFIG PORT	YES		CONFIG SYSCLOCK	YES	X
			CONFIG PRIORITY	YES	X	CONFIG TCXX	YES	X
			CONFIG PRINT	NO		CONFIG TCPIP	NO	
						CONFIG TWI	YES	
						CONFIG TWISLAVE	NO	
						CONFIG TIMER0	YES	
						CONFIG TIMER1	YES	
						CONFIG TIMER2 and 3	YES	
						CONFIG USB	NO	
						CONFIG WATCHDOG	YES	
						CONFIG WAITSUART	NO	
						CONFIG X10	NO	
						CONFIG XRAM	YES	

# SAMPLE CABLE PROGRAMMER

## Sample Electronics cable programmer

[Top](#) [Previous](#)

Sample Electronics submitted the simple cable programmer.

They produce professional programmers too. This simple programmer you can make yourself within 10 minutes.


What you need is a DB25 centronics male connector, a flat cable and a connector that can be connected to the target MCU board.

The connections to make are as following:

DB25 pin	Target MCU pin (AT90S8535)	Target MCU M103/M128	Target MCU pin 8515	DT104
2, D0	MOSI, pin 6	PE.0, 2	MOSI, 6	J5, pin 4
4, D2	RESET, pin 9	RESET, 20	RESET, 9	J5, pin 8
5, D3	CLOCK, pin 8	PB.1,11	CLOCK, 8	J5, pin 6
11, BUSY	MISO, pin 7	PE.1, 3	MISO, 7	J5, pin 5
18-25,GND	GROUND	GROUND	GND,20	J5, pin 1

The MCU pin numbers are shown for an 8535! And 8515  
Note that 18-25 means pins 18,19,20,21,22,23,24 and 25

You can use a small resistor of 100-220 ohm in series with the D0, D2 and D3 line in order not to short circuit your LPT port in the event the MCU pins are high.  
It was tested without these resistors and no problems occurred.

 Tip : when testing programmers etc. on the LPT it is best to buy an I/O card for your PC that has a LPT port. This way you don't destroy your LPT port that is on the motherboard in the event you make a mistake!

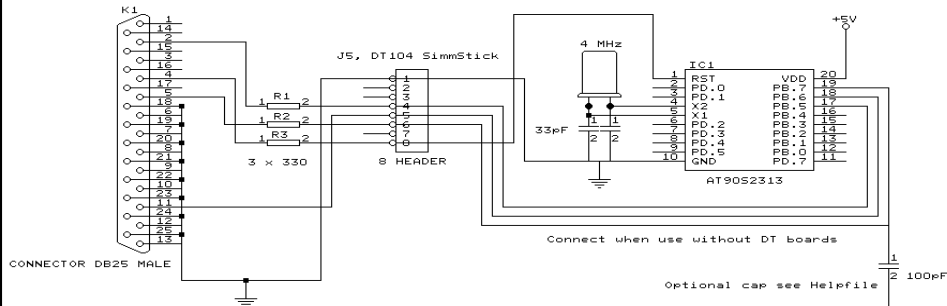
Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

67

# SAMPLE PROGRAMMER

The following picture shows the connections to make. Both a setup for the DT104 and stand-alone PCB are shown.



Giovanni De Luca

Accesso all'IDE Bascom

68