

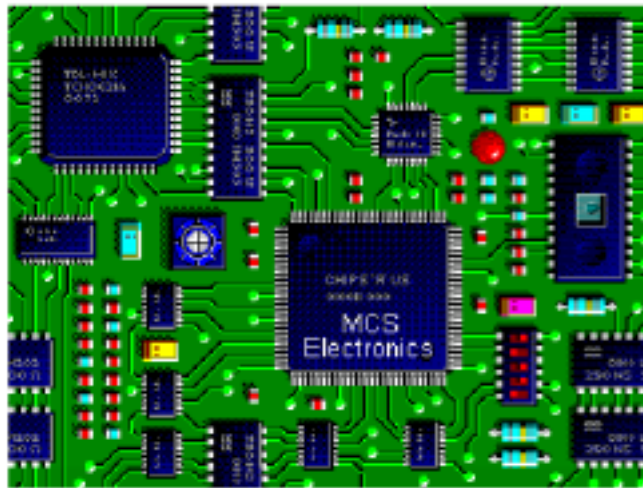
**COMPILADOR DE BASIC**

**BASCOM-8051**

**J. Mengual - 2000**



# GUIA DE REFERENCIA DEL LENGUAJE BASCOM-8051



© 1999-2000 MCS Electronics

## El autor

Esta documentación ha sido traducida del idioma original en inglés al español por **Juan Mengual**, el único interés en la traducción ha sido el que este programa sea conocido por usuarios de habla hispana para sacar el máximo rendimiento a BASCOM-8051. Algunos textos están en el **idioma original** para una mejor comprensión del usuario técnico.

Los ejemplos en BASIC están en el idioma original salvo los comentarios.

Agradecer también a Giovanni Pedruzzi de la empresa Contrive que ha traducido la documentación original en italiano y que también me ha servido de referencia.

**Mi deseo es facilitar también el camino a los usuarios que empiezan en el mundo de los microcontroladores, que de alguna manera también a ellos y sobre todo a los jóvenes, sea el mundo de los microcontroladores lo más ameno y divertido posible, si esto se consigue, mi trabajo no habrá caído en saco roto.**

# INICIO

## GUIA DE REFERENCIA DEL LENGUAJE BASCOM-8051

© 1999-2000 MCS Electronics

Actualizado a la versión 1.20

# INTRODUCCION

## BASCOM 8051

**BASCOM 8051** es un excelente compilador de BASIC para la familia de microprocesadores 8051.

En este manual encontrará el técnico programador toda la ayuda que necesita para desarrollar los proyectos basados en el micro 8051, todos los ejemplos son orientativos, cuando se adquiere el compilador, éste ya lleva muchos ejemplos que funcionan y que sirven de gran ayuda.

Es aconsejable y muy recomendable el leer las características del microprocesador que vaya a utilizar, a nivel de SFR y de hardware, es lo mejor para sacar el máximo rendimiento al microprocesador.

Antes de empezar un proyecto, debe de tener claro qué es lo que necesita y que microprocesador es el adecuado, un microprocesador con opciones sobrantes seguro que será mas caro que el necesario, por contra si le faltan puertos por ejemplo, no le servirá el proyecto.

Este manual tendrá errores como le ocurre a la mayoría de los manuales que se hacen por primera vez, no obstante, es mi deseo el corregirlo hasta que éstos queden resueltos.

A los que no les gusta leer, pueden buscar directamente las instrucciones como si de un manual de ayuda se tratara, de echo es igual que la ayuda del programa pero en formato manual, al final del manual hay un índice con las instrucciones y el número de página, también pueden buscar la página directamente a través del título.

Si alguien quiere enviarme algún comentario sobre este manual ó errores que encuentre, lo puede hacer en:

**[jmenqual1@airtel.net](mailto:jmenqual1@airtel.net)**

La información utilizada para la traducción de este manual es propiedad de MCS Electronics, el autor **J. Mengual**, sólo lo ha traducido.

Julio-2000

## FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

### El juego de caracteres de **BASCOM 8051**

Mediante el juego de caracteres de BASCOM se forman las etiquetas, las palabras claves, variables y operadores.

Éstos combinan para formar instrucciones que constituyen un programa a su vez.

Este capítulo describe el juego de caracteres usado y la forma en que lo utiliza BASCOM para formar las líneas de los programas. En particular, lo siguiente:

- Los caracteres específicos en el juego de caracteres y los significados especiales de algunos caracteres.
- El formato de una línea en un programa de BASCOM.
- Las etiquetas de la línea.
- La longitud de línea de programa.

### Juego de caracteres

El juego de caracteres BÁSICO de BASCOM consisten en caracteres alfabéticos, caracteres numéricos, y caracteres especiales.

Los caracteres alfabéticos en BASCOM son las letras mayúsculas (A-Z) y letras minúsculas (az) del alfabeto.

Los caracteres numéricos en BASCOM son dígitos del 0-9. Las letras pueden usarse como partes de números del formato hexadecimal. Los caracteres siguientes tienen los significados especiales en las instrucciones y expresiones de BASCOM:

Carácter	Nombre
ENTER	Termina una entrada de línea
	Blanco ( o espacio)
'	Simple comilla (apóstrofe)
*	Asterisco (símbolo de multiplicación)
+	Signo de mas (suma)
,	Coma
-	Signo de menos (resta)
.	Periodo (punto decimal)
/	Slash (símbolo de división) se maneja como \
:	Colon (: dos puntos)
"	Doble comillas
;	Punto y coma
<	menor que
=	signo de igual (símbolo de asignación u operador relacional)
>	Mayor que
\	Backslash (integer/word símbolo de división )

# FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

## Líneas del programa BASCOM

Las líneas de programas en BASCOM tienen la sintaxis siguiente:

```
[[línea-identificador]] [[instrucción]] [[:instrucción]] ... [[comentario]]
```

## Usando identificadores de línea

BASCOM soporta un tipo de identificador de línea; etiquetas alfanuméricas:

Una etiqueta de línea alfabética puede ser cualquier combinación de 1 a 32 letras y dígitos, iniciando con una letra y finalizando con dos puntos (:).

No se permiten las palabras claves (reservadas) de BASCOM. Lo siguiente son etiquetas de línea alfanuméricas válidas:

```
Alpha:  
ScreenSUB:  
Test3A:
```

El tipo de letra no es significativo. Las etiquetas de línea siguientes son equivalentes:

```
alpha:  
Alpha:  
ALPHA:
```

Las etiquetas de la línea pueden empezar en cualquier columna, con tal de que ellas sean los primeros caracteres de la línea.

Los espacios en blanco no se permiten entre una etiqueta alfabética y los dos puntos que lo sigue. Una línea puede tener sólo una etiqueta.

## Las instrucciones de BASCOM

Una instrucción de BASCOM es " ejecutable " o " no ejecutable ".

Una instrucción ejecutable adelanta el flujo de una lógica de los programas diciendo el programa qué tiene que hacer luego.

Las instrucciones no ejecutables realizan las tareas como asignar el almacenamiento para las variables, declarando y definiendo los tipos de variables.

Las siguientes instrucciones de BASCOM son ejemplo de instrucciones no ejecutables:

- REM or (inicio de un comentario)
- DIM

## FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

El "comentario" es una instrucción no ejecutable usada para clarificar los programas como ejemplo; operaciones matemáticas y propósitos del programa. El comentario es introducido después de una instrucción REM ó el carácter (') que también es válido.

Las siguientes líneas son equivalentes:

```
PRINT " Hola Mundo" : REM Print saludo inicial.  
PRINT " Hola Mundo" ' Print saludo inicial.
```

Más de una instrucción de BASCOM puede ponerse en una línea, pero los dos puntos (:) deben de separar las instrucciones, como el siguiente ejemplo:

```
FOR I = 1 TO 5 : PRINT " Primera parte." : NEXT I
```

### Longitud de la línea en BASCOM

Si usted usa para la elaboración de sus programas el editor de BASCOM, éste no se limita a cualquier longitud de la línea, aunque se aconsejaba acortar las líneas a 80 caracteres para una mejor claridad del programa.

#### Tipo de datos

Cada variable en BASCOM tiene un tipo de datos que determina lo que puede guardarse en la variable. La próxima sección resume los tipos de los datos elementales.

#### Tipos de datos elementales:

- **Bit (1/8 byte)**
- **Byte (1 byte).**

Bytes, son almacenados sin signo, son números de 8 bits con un rango entre 0 y 255.

- **Integer (dos bytes).**

Integers, se guardan con signo y tienen una longitud de 16 bits formado números con un valor entre -32,768 y +32,767.

- **Word (dos bytes).**

Words, se guardan sin signo y tienen una longitud de 16 bits formado números con un valor entre 0 y 65535.

- **Long (cuatro bytes).**



# FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

Longs, se guardan con signo y tienen una longitud de 32 bits formando números con un valor entre  $-2147483648$  y  $2147483647$ .

- **Single**

Singles, se guardan con signo y tienen una longitud de **32 bits**.

- String (hasta **254 bytes**).

**Strings** (Cadenas), las cadenas son almacenadas en bytes y el último byte ha de ser siempre 0.

Una cadena dimensionada con una longitud de 10 bytes ocupa 11 bytes.

Pueden guardarse las variables internas (por defecto) o externas.

## Variables

Una variable es un nombre que se refiere a un objeto, un número particular.

A una variable numérica, puede asignarse sólo un valor numérico (cualquier integer, byte, long, single o bit).

La lista siguiente muestra algunos ejemplos de asignaciones a variables:

- Valor constante:

A = 5  
C = 1.1

- El valor de otra variable numérica:

abc = def  
k = g

- El valor obtenido en combinación con otras variables, constantes y operadores:

Temp = a + 5  
Temp = C + 5

## Nombre de variables

En BASCOM el nombre de una variable puede contener hasta 32 caracteres.

Los caracteres permitidos en los nombres de variables pueden ser letras y números. El primer carácter en el nombre de la variable ha de ser una letra.

## FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

El nombre de una variable no puede ser una palabra reservada, pero se permiten las palabras reservadas incluidas.

Por ejemplo, la instrucción siguiente es ilegal porque AND es una palabra reservada.

```
AND = 8
```

En cambio, la siguiente instrucción es legal:

```
ToAND = 8
```

Las palabras reservadas de BASCOM incluye todos los comandos, instrucciones, nombre de funciones, registros internos y nombres de operadores. (ver en índice de palabras reservadas de BASCOM para una completa lista de palabras reservadas).

Si especifica un número hexadecimal o binario, tiene que anteponer el prefijo **&H** ó **&B**, por ejemplo:

```
a = &HA , a = &B1010 y a = 10 es lo mismo.
```

Antes de asignar una variable, esta debe de ser declarada mediante la instrucción DIM, sino el compilador producirá un error de declaración, ejemplo:

```
Dim b1 As Bit, l As Integer, k As Byte , s As String * 10
```

Usted también puede usar DEFINT, DEFBIT, DEFBYTE y/o DEFWORD. Por ejemplo DEFINT **c** le dice al compilador que todas las variables que no son dimensionadas y que están empezando con el carácter **c** son del tipo del Entero.

### Expresiones y Operadores

Este capítulo discute cómo combinar, modificar, comparar, o conseguir la información sobre las expresiones usando los operadores disponible en BASCOM.

Cuando usted hace un cálculo, está usando las expresiones y operadores.

Este capítulo describe cómo se forman las expresiones y concluye describiendo el tipo siguiente de operadores:

- Operadores **aritméticos**, realiza los cálculos.
- Operadores **relacional**, compara los valores numéricos.
- Operadores **lógicos**, prueba las condiciones o manipula los bits individuales.
- Operadores **funcionales**, complementa los operadores simples.

# FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

## Expresiones y Operadores

Una expresión puede ser una constante numérica, una variable, o un solo valor obtenido combinando constantes, variables, y otras expresiones con operadores.

Los operadores realizan funciones matemáticas ú operaciones lógicas en valores. Los operadores previstos en BASCOM se dividen en cuatro categorías, son las siguientes:

1	<b>Aritméticos</b>
2	<b>Relacional</b>
3	<b>Lógicos</b>
4	<b>Funcionales</b>

### Aritméticos

Los operadores aritméticos son +, -, \* y \.

- Integer (**entero**)

Integer la división se denota por el **backslash** (\).

Ejemplo:  $Z = X \setminus Y$

- Módulo Aritmético

El modulo aritmético se denota por el operador del módulo MOD.

El módulo aritmético proporciona el resto, en lugar del cociente, de una división del entero.

Ejemplo:  $X = 10 \setminus 4$  : el resto =  $10 \text{ MOD } 4$

- Overflow and división by zero** (Rebosamiento y división por cero)

División por cero, produce un error.

En este momento no hay ningún mensaje, tiene de asegurarse de que no le ocurran mensajes de este tipo.

### Operadores Relacionales

Se usan los operadores relacionales para comparar dos valores como los mostrados en la tabla adjunta.

El resultado puede usarse para tomar una decisión con respecto al flujo del programa.

## FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

Operador	Relación a comprobar	Expresión
=	Igual	$X = Y$
<>	Diferente	$X <> Y$
<	Menor que	$X < Y$
>	Mayor que	$X > Y$
<=	Menor o igual que	$X <= Y$
>=	Mayor o igual que	$X >= Y$

### Operadores Lógicos

Los operadores lógicos realizan las pruebas en las relaciones, manipulaciones de bit, u operadores Booleanos.

Hay cuatro operadores en BASCOM, son:

Operador	Significado
NOT	Complemento lógico
AND	Conjunción
OR	Disyunción
XOR	Exclusiva or

Es posible usar los operadores lógicos para probar los bytes extrayendo el valor de un bit en particular.

Por ejemplo el operador **Y** puede usarse para enmascarar todos menos uno de los bits de un byte de estado, mientras **OR** puede usarse para unir dos bytes para crear un valor binario particular.

Ejemplo:

```
A = 63 And 19
PRINT A
```

```
A = 10 Or 9
PRINT A
```

```
Output
16
11
```

### El punto flotante

Un nuevo tipo de dato es añadido a BASCOM : el **single**.  
Números **Single** conforme al IEEE, punto flotante binario normal.

Soporta un exponente de 8 bits y mantisa de 24 bits.

## FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

El formato de los cuatro bytes usado se muestra a continuación:

```

31 30 _____ 23 22 _____ 0
s   exponente      mantissa

```

El exponente es parcial por 128. Los exponentes por encima de 128 son positivos y debajo negativos. El bit de signo es 0 para los números positivos y 1 para el negativo. El mantisa se guarda en el momento oculto que normalizó el formato para que puedan obtenerse 24 bits de precisión.

Todas la operaciones matemáticas son soportadas por el formato **single**

Usted también puede convertir un **single** a un entero o palabra o viceversa:

### Dim I As Integer, S As Single

```

S = 100.1      'asignamos a la variable S en formato single
I = S         'Ahora convertimos el single an integer

```

Eche una mirada al ejemplo de single.bas para más información.

### Arrays (Matrices)

Las matrices también son una nueva extensión a BASCOM.

Una matriz es un juego de elementos secuencialmente puestos en un índice que tienen el mismo tipo.

Cada elemento de una matriz tiene un único número del índice que lo identifica. Los cambios realizados a un elemento de una matriz no afecta los otros elementos.

El índice es una constante numérica, un byte, un entero o palabra. Esto significa que una matriz puede contener 65535 elementos como máximo. El valor mínimo es 1 y no cero como en QB.

Las matrices, pueden usarse donde se espera una variable normal pero hay unas excepciones.

Estas excepciones se muestran en los temas de ayuda.

Note que no hay ninguna matriz en forma de BIT en BASCOM-8051.

Ejemplo:

```
Dim a(10) As Byte ' haga una serie nombrada a, con 10 elementos (1 a 10)
```

```
Dim c As Integer
```

```
For C = 1 To 10
```

```
  a(c) = c      ' asigne el elemento de la serie
```

```
  Print a(c)    ' imprime los valores de la serie
```

```
Next
```

```
End
```

## FUNDAMENTOS DEL LENGUAJE

### Strings (cadenas)

Las cadenas pueden disponer de 254 caracteres de longitud en BASCOM. Para ahorrar la memoria usted debe de especificar cuanta longitud necesita en cada cadena con la instrucción DIM.

#### **Dim S As String \* 10**

Esto reservará el espacio para la cadena S con una longitud de 10 bytes. Realmente la longitud es de 11 bytes, porque un byte nul(0) se usa para terminar la cadena.

Usted puede encadenar la cadena con el signo +.

#### **Dim S As String \* 10 , Z As String \* 10**

```
S = "test"  
Z = S + "abc"
```

En QB usted puede asignar una cadena con un valor y puede agregar la cadena original (o una parte de ella) también:.

```
S = "test"  
S = "a" + s
```

El resultado es la cadena "atest"

En BASCOM esto no es posible porque esto requiere una copia de la cadena. En BASCOM la cadena S se asigna con " a " y en ese momento la cadena original S se destruye. Así que usted debe hacer una copia de la cadena durante el evento si usted necesita esta funcionalidad.

# 1WRESET,1WREAD,1WRITE

## Acción

Estas rutinas se usan para comunicar con los dispositivos de 1 Wire de Dallas Semiconductors.

## Sintaxis

**1WRESET**

**1WRITE** var1

var2 = **1WREAD()**

## Nota

1WRESET	Reset del bus 1WIRE. En caso de error, la variable ERR tendrá el valor 1.
1WRITE var1	Envía al bus el valor de la var1.
var2 = 1WREAD()	Lee un byte del bus y lo asocia a la var2.

var1 : Byte, Integer, Word, Long, Constant.

var2 : Byte, Integer, Word, Long.

## Ejemplo:

```

-----
' 1WIRE.BAS
' muestra el uso de lwreset, lwwrite y lwread()
' pullup de 4K7 necesario en P.1 a VCC
' patilla serie del DS2401 conectada a P1.1
-----
Config lwire = P1.1      'usa este pin
Dim Ar(8) As Byte , A As Byte , I As Byte
lwreset                  'reset del bus
Print Err                'Print error 1 en caso de error
lwwrite &H33             'comando lectura ROM
For I = 1 To 8
    Ar(I) = lwread()     'lee byte
Next
For I = 1 To 8
    Printhex Ar(I);      'print Output
Next
Print                   'linefeed
End

```

## \$ASM - \$END ASM

### Acción

Inicio de un bloque en lenguaje assembler.

### Sintaxis

\$ASM

### Nota

**\$ASM** debe ser implementado conjuntamente con **\$END ASM** para incorporar un bloque en código assembler dentro de un programa BASIC.

### Ejemplo:

```
Dim c As Byte
$ASM
Mov r0,#{C}           ;dirección de C
Mov a,#1
Mov @r0,a             ;almacena 1 en var C
$END ASM
Print c
End
```



## \$INCLUDE

### Acción

Incorpora un archivo ASCII en el programa a partir de la posición actual.

### Sintaxis

**\$INCLUDE** file

### Nota

file	Nombre del archivo ASCII que debe contener declaraciones de BASCOM válidas. Esta opción puede usarse si hace uso de las mismas rutinas en muchos programas, puede escribir módulos y e incluirlos en sus programas. Si hay cambios, sólo necesitará cambiar el archivo del módulo y no todos sus programas de BASCOM. ¡El archivo debe de ser en formato ASCII!
------	--

### Ejemplo:

```
-----  
' (c) 1997,1998 MCS Electronics  
-----  
' file: INCLUDE.BAS  
' demo: $INCLUDE  
-----  
Print "INCLUDE.BAS"  
$include c:\bascom\123.bas      'incluye el archivo Hello  
Print "Back in INCLUDE.BAS"  
End
```

## \$BAUD

### Acción

Fuerza al compilador a utilizar un valor específico de baud rate, ignorando lo predefinido en el menú de opciones.

### Sintaxis

**\$BAUD = var**

### Nota

var	Es el valor (baud rate) que se desea utilizar.
-----	--

### var : Constant.

Esta directiva puede ser útil cuando es necesario seleccionar algunos valores dependiendo de la frecuencia del cristal oscilador ( cristal/baud rate), que no está disponible en el menú de las opciones.

La directiva \$CRYSTAL siempre se usa en combinación.

En el informe generado en fase de compilación, se puede ver qué proporción del *baud rate* realmente se genera.

El valor de *baud rate* sólo se muestra si existen instrucciones que hacen uso del puerto asíncrono serie de comunicación (RS-232) como por ejemplo: PRINTA, INPUT, etc.

### Ver también

\$CRYSTAL

### Ejemplo:

```
$BAUD = 2400
$CRYSTAL = 12000000      'cristal 12 MHz
PRINT "Hola"
END
```

## \$CRYSTAL

### Acción

Fuerza al compilado a utilizar un valor específico del valor del cristal del oscilador, ignorando el predefinido en el menú de opciones.

### Sintaxis

**\$CRYSTAL = var**

### Nota

var	Frecuencia del cristal.
-----	-------------------------

### var : Constant.

Esta directiva puede ser útil cuando sea necesario seleccionar un valor de la frecuencia del cristal (*crystal/ baud rate*) que no está disponible en las opciones del menú.

La directiva \$BAUD siempre es usada en combinación.

### Ver también

\$BAUD

### Ejemplo:

```
$BAUD = 2400
$CRYSTAL = 12000000
PRINT "Hola"
END
```

## \$DEFAULT XRAM

### Acción

Directiva para el compilador para forzar la memorización de la variable dimensionada en la RAM externa (XRAM).

### Sintaxis

```
$DEFAULT XRAM
```

### Nota

Cuando se usan muchas variables en la memoria RAM externa, en vez de especificar cada vez la opción XRAM, es posible instruir al compilador que la memoria por defecto es la XRAM.

En este caso, si se desea memorizar una variable en la RAM interna, será posible indicando la opción IRAM.

### Ejemplo:

```
$DEFAULT XRAM  
Dim X As Integer      'memorizado en XRAM  
Dim Z As IRAM Integer 'memorizado en IRAM
```

## \$IRAMSTART

### Acción

Directiva para el compilador conteniendo el inicio de partida de la memoria RAM interna.

### Sintaxis

`$IRAMSTART = constant`

### Nota

constant	Constante con el valor de inicio de la RAM (0-255)
----------	--

### Ver también

`$NOINIT $RAMSTART`

### Ejemplo:

```
$NOINIT
$NOSP
$IRAMSTART = &H60      'primera localización de memoria utilizable
SP = 80
DIM I As Integer
```

## \$LARGE

### Acción

Fuerza al compilador al uso de la instrucción LCALL.

### Sintaxis

**\$LARGE**

### Nota

Se usa internamente cuando se llama a un subprograma con la declaración de ACALL y se necesita desplazar más de 2048 bytes.

La instrucción de ACALL necesita sólo dos bytes (LCALL necesita tres bytes).

La declaración de ACALL puede dirigirse sólo a rutinas con un desplazamiento máximo de 2048.

Los micros AT89C2051 no tienen ningún problema estas llamadas.

Cuando el código se genera para otro, las llamadas al subprograma, si es mayor de 2048 bytes, el compilador generará un error, cuando esto ocurre, se le dice al compilador que use la declaración de \$LARGE, la declaración de LCALL puede dirigirse a los 64K del direccionamiento de la memoria.

### Ejemplo:

```
$LARGE      'Ha recibido un error 148 para que necesite esta opción
```

## \$LCD

### Acción

Fuerza al compilador a generar código para la gestión del display LCD a 8 bit, mapeado en memoria y conectado al bus de datos.

### Sintaxis

**\$LCD = [&H] address**

### Nota

address	<p>La dirección en la cual está disponible el display LCD. Las líneas de datos db0-db7 del display LCD deben ser conectadas al bus de datos D0-D7.</p> <p>La señal RS del display LCD debe ser conectada a la línea A9 del bus de dirección.</p> <p>En sistemas con RAM/ROM externa, puede resultar un inconveniente derivar el display LCD al bus. Sería conveniente la habilitación de una línea para decodificar la dirección.</p>
---------	---

### Ejemplo:

```
$LCD = &HA000      'Escribiendo en esta dirección ponemos la línea E del  
                   'display LCD en alto.
```

```
LCD "Hola mundo"
```

## \$MAP

### Acción

Genera el informe en el archivo del informe con la dirección en hexadecimal de cada línea fuente.

### Sintaxis

**\$MAP**

### Nota

Para la depuración puede ser útil saber a que dirección empiezan las líneas fuente.

### Ver también

### Ejemplo:

**\$MAP**

```
Print "Hola"
```

```
Print "Test"
```

Genera el siguiente archivo de informe:

Code map

Line	Address(hex)
2	52
3	69
5	80



## \$NOBREAK

### Acción

Fuerza al compilador a ignorar la instrucción BREAK.

### Sintaxis

**\$NOBREAK**

### Nota

Con la instrucción BREAK, se genera un código de operación reservado que usa el simulador para hacer una pausa en la simulación.

Cuando se quiere compilar sin estos 'opcodes', no tiene que quitar la instrucción BREAK : use la directiva \$NOBREAK para lograr lo mismo.

### Ver también

BREAK

### Ejemplo:

**\$NOBREAK**

**BREAK**

**End**

```
'Esto no será compilado, aquí el simulador no hará pausa
```

## \$NOINIT

### Acción

Fuerza al compilador a no seguir alguna inicialización.

### Sintaxis

**\$NOINIT**

### Nota

BASCOM inicializa el procesador en función de la instrucción utilizada.

Si se desea proveer autónomamente de la inicialización es necesario especificar

**\$NOINIT**.

En este caso el compilador se limitará a inicializar el '*stack pointer*' (Puntero del stack) y el display LCD (siempre que se usen instrucciones relativas al display LCD).

### Ver también

**\$NOSP**

### Ejemplo:

**\$NOINIT**

`· aquí va el programa`

**End**

## \$NOSP

### Acción

Fuerza al compilador a no inicializar el *stack pointer*.

### Sintaxis

**\$NOSP**

### Nota

BASCOM inicializa el procesador en función de la instrucción utilizada.

Se desea proveer autónomamente de la inicialización es necesario especificar

**\$NOINIT**.

En este caso el compilador se limitará a inicializar el '*stack pointer*' (Puntero del stack) y el display LCD (siempre que se usen instrucciones relativas al display LCD).

Con la directiva **\$NOSP** no será inicializado el *stack pointer*.

### Ver también

**\$NOINIT**

### Ejemplo:

```
$NOSP  
$NOINIT  
End
```

## \$NONAN

### Acción

Directiva del compilador para cambiar *nan* (not a number) (no es un número), devuelve 0.0

### Sintaxis

**\$NONAN**

### Nota

TIMERx    TI

Una variable con formato single puede devolver un NAN cuando no está considerada para ser un número.

Con la directiva \$NONAN devolverá 0.0.

### Ver también

### Ejemplo:

## \$OBJ

### Acción

Inclusión de código objeto en formato Intel.

### Sintaxis

\$OBJ obj

### Nota

obj es el código objeto a incluir

### Ejemplo:

```
$OBJ D291 'equivalente a SET P1.1
```

## \$RAMSTART

### Acción

Especifica la localización de inicio de la memoria RAM externa.

### Sintaxis

**\$RAMSTART** = [&H]address

### Nota

address	La dirección en (HEX) de inicio de la memoria de datos (la dirección mas baja que permite el chip de la RAM). Esta opción será tomada por el sistema para hacer uso de la RAM externa.
---------	--

**address** : Constant.

### Ver también

**\$RAMSIZE**

### Ejemplo:

```
$ROMSTART = &H4000  
$RAMSTART = 0  
$RAMSIZE = &H1000
```

## \$RAMSIZE

### Acción

Especifica la dimensión de la memoria RAM externa.

### Sintaxis

**\$RAMSIZE** = [&H] size

### Nota

size	Dimensión de la RAM externa.
------	------------------------------

**size** : Constant.

### Ver también

\$RAMSTART

### Ejemplo:

```
$ROMSTART = &H4000
```

```
$RAMSTART = 0
```

```
$RAMSIZE = &H1000
```

```
DIM x AS XRAM Byte 'Especifica XRAM para salvar la variable in XRAM
```

## \$ROMSTART

### Acción

Directiva para el compilador conteniendo la dirección de la memoria ROM.

### Sintaxis

**\$ROMSTART** = [&H] address

### Nota

address	<p>La dirección (HEX) de inicio de la memoria conteniendo el código.</p> <p>Cuando no se especifica con la directiva se entiende por defecto=0.</p> <p>Esta opción puede ser empleada cuando se desea testear el código en RAM.</p> <p>El código debe ser cargado en una dirección específica y llamado desde un programa monitor residente. El programa monitor debe proveer la relocalización de las interrupciones a las direcciones correctas.</p> <p>Cuando se especifica <b>\$ROMSTART = &amp;H4000</b> el programa monitor debe efectuar un LJMP. La dirección 3 debe corresponder a &amp;H4003. En caso contrario, no pueden manejarse las interrupciones correctamente. Esto depende del programa monitor.</p>
---------	---

### Ver también

\$RAMSTART

### Ejemplo:

```
$ROMSTART = &H4000 'ROM habilitada a partir de 4000 hex
```



## \$REGFILE

### Acción

Le dice al compilador que use el archivo del registro especificado.

### Sintaxis

**\$REGFILE** = "file"

### Nota

file	El nombre del archivo a usar
------	------------------------------

La instrucción **\$REGFILE** debe ponerse antes de cualquier otra instrucción ejecutable o directivas del compilador.

### Ver también

### Ejemplo:

'Los comentarios no causan problemas antes de la instrucción \$REGFILE  
**\$REFILE** = "8052.DAT" 'usa el archivo 8052.DAT

## \$SERIALINPUT

### Acción

Especifica la redirección para la entrada de la señal serie.

### Sintaxis

**\$SERIALINPUT = label**

### Nota

label	Con la redirección del comando INPUT, es posible utilizar rutinas específicas. De ésta manera puede usar otros dispositivos como dispositivos de INPUT. Note que la instrucción INPUT se termina cuando un código del RETORNO (13) se recibe.
-------	---

### Ver también

\$SERIALOUTPUT

### Ejemplo:

```
$SERIALINPUT = Mi_input
```

```
'aquí va el programa
```

```
.
```

```
END
```

```
!mi_input:
```

```
;efectúe aquí las operaciones que necesite
```

```
.
```

```
mov a, sbuf ;mueve en el acc la señal del buffer serie
```

```
ret
```

## \$SERIALINPUT2LCD

### Acción

Esta directiva permite el reenviar al display LCD toda la entrada serie en vez de hacer eco al puerto serie.

### Sintaxis

\$SERIALINPUT2LCD

### Nota

Puede escribir en las entradas de costumbre o drivers de salida con las declaraciones \$SERIALINPUT y \$SERIALOUTPUT, el \$SERIALINPUT2LCD es habilitado cuando se usan visualizadores LCD.

### Ver también

\$SERIALINPUT , \$SERIALOUTPUT

### Ejemplo:

```
$SERIALINPUT2LCD
```

```
Dim v As Byte
```

```
CLS
```

```
INPUT "Number ", v      'Esto se visualizará en el display LCD
```

## \$SERIALOUTPUT

### Acción

Especifica que salida serie debe ser redireccionada.

### Sintaxis

**\$SERIALOUTPUT = label**

### Nota

label	<p>El nombre de la rutina en assembler que debe ser llamada cuando un carácter es enviado al bufer del puerto serie (SBUF).</p> <p>El carácter es puesto en el acumulador ACC.</p> <p>Con la redirección de la instrucción PRINT o cualquier otro comando todas las salidas del puerto serie será posible hacer uso en rutinas personalizadas.</p> <p>De este modo es posible utilizar cualquier otro dispositivo como destinatario de la salida.</p>
-------	---

### Ejemplo:

```
$SERIALOUTPUT = MyOutput  
'Aquí va el programa
```

```
·  
END
```

```
!myoutput:  
; efectuar aquí las operaciones necesarias  
·  
mov sbuf, a ;buffer de salida serie(por defecto)  
ret
```

## \$SIM

### Acción

Genera código sin bucles de espera para el uso con el simulador.

### Sintaxis

\$SIM

### Nota

Cuando ejecuta la instrucción WAIT en el simulador, el tiempo de espera es excesivo, puede quitar estas variables, otra alternativa es la directiva \$SIM. Es absolutamente necesario remover la instrucción \$SIM cuando se efectúe la compilación definitiva para transferir el código al chip (EPROM).

### Ver también

-

### Ejemplo:

```
$SIM      'no se compila WAIT y WAITMS  
WAIT 2    'el simulador ahora es más veloz
```

## ABS()

### Acción

Devuelve el valor absoluto de una variable numérica

### Sintaxis

var = **ABS**(var2)

### Nota

var	Variable a asignar el valor absoluto de var2.
Var2	Variable original desde la cual extraerá el valor absoluto.

var : **Byte, Integer, Word, Long.**

var2 : **Integer, Long.**

El valor absoluto de un número es siempre positivo.

### Ver también

#### -Diferencia con QB

No es posible hacer uso de constantes numéricas porque el valor absoluto es obvio para las mismas.

No es posible efectuar operaciones con *Singles*.

### Ejemplo:

```
Dim a As Integer, c As Integer
a = -1000
c = Abs(a)
Print c
End
```

### Output

1000

# ALIAS

## Acción

Indica que la variable puede ser referenciada con otro nombre.

## Sintaxis

`newvar ALIAS oldvar`

## Nota

<code>oldvar</code>	Nombre de la variable, ejemplo: P1.1
<code>newvar</code>	Nuevo nombre de la variable, ejemplo: Salida

Definir un nombre alternativo a los pins del puerto ayuda a ser más comprensible la programación.

## Ver también

CONST

## Ejemplo:

```
Salida ALIAS P1.1 'Ahora P1.1 puede ser reclamada como variable Salida
SET Salida      'produce el mismo efecto que SET P1.1
END
```

## ASC()

### Acción

Convierte un cadena en su correspondiente valor ASCII.

### Sintaxis

**var = ASC(string)**

### Nota

var	Variable de destino del la conversión.
String	Cadena, variable o constante de la cual obtendrá el valor ASCII.

**var** : Byte, Integer, Word, Long.

**string** : String, Constant.

En cualquier caso, la conversión se efectuará sólo en el primer carácter de la cadena. Si la cadena resultase vacía el valor de la conversión será cero.

### Ver también

CHR()

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, s As String * 10
s = ABC
a = Asc(s)
Print a
End
```

### Output

65



## BCD()

### Acción

Convierte una variable en el correspondiente valor en BCD.

### Sintaxis

**PRINT BCD( var )**

**LCD BCD( var )**

### Nota

var	Variable a convertir.
-----	-----------------------

**var1 : Byte, Integer, Word, Long, Constant.**

En caso de utilizar dispositivos *real time clock* I2C con valores almacenados en BCD, ésta función permite ver los valores correctamente.

BCD() visualizará un valor en formato *trailing* cero, ejemplo: 0012

La función BCD() se destina al uso en combinación con la instrucción PRINT/LCD.

Use la función MAKEBCD para convertir variables.

### Ver también

MAKEBCD , MAKEDEC

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCD BCD(a)
End
```

## BITWAIT

### Acción

Espera hasta que un bit sea *set* o *reset*

### Sintaxis

**BITWAIT x SET/RESET**

### Nota

x	Variable del tipo Bit o registro interno (ej. P1.x), para x cualquier valor de 0÷7.
---	---

Utilizando variables de Bit, asegurar que puedan ser SET/RESET (SET= pone el bit a 1, RESET= pone el bit a 0) por software para evitar estados indefinidos. Cuando se usan registros internos que pueden ser SET/RESET por hardware como P1.0 esto no hace falta.

### Ver también

-

### Ejemplo

```
Dim a As Bit
BITWAIT a , SET      'Espera hasta que el bit es puesto a 1.
BITWAIT P1.7, RESET  'Espera hasta que el bit 7 del Por 1 es 0.
End
```

### ASM

```
BITWAIT P1.0 , SET      'produce:
Jnb h'91,*+0

BITWAIT P1.0 , RESET    'produce:
Jb h'91,*+0
```

# BREAK

## Acción

Genera una pausa en la ejecución del simulador.

## Sintaxis

**BREAK**

## Nota

Es posible definir breakpoints (Puntos de ruptura del programa) en el simulador, mas es posible insertar breakpoints en el programa por medio de la instrucción BREAK. Asegurarse de eliminar la instrucción BREAK al término de la operación de depuración del programa ó utilizar el metacomando \$NOBREAK.

El *opcode* (Código de operación) reservado usado es A5.

## Ver también

\$NOBREAK

## Ejemplo:

```
PRINT "Hola"  
BREAK           'el simulador hará una pausa ahora  
.  
.  
.  
End
```

# CALL

## Acción

Llamar y ejecuta una subrutina.

## Sintaxis

**CALL Test [(var1, var-n)]**

## Nota

var1	Cualquier variable o constante BASCOM.
var-n	Cualquier variable o constante BASCOM
Test	Nombre del la subrutina. En este caso Test

Con la instrucción CALL es posible llamar un procedimiento o una subrutina. En la llamada, pueden pasarse hasta 10 parámetros, pero también puede llamar un subprograma sin parámetros.

Por ejemplo : **Call Test2**

La declaración de la llamada le permite que lleve a cabo sus propias instrucciones personalizadas.

No es obligatorio especificar la instrucción CALL :  
**Test2** en este caso llama a la subrutina test2.

Cuando no se proporciona la declaración de la LLAMADA, se debe omitir el paréntesis.

Para que Llama Routine(x,y,z) debe escribirse como x,y,x Rutinario

Si no proporciona la instrucción CALL, debe ser omitido el paréntesis.  
Para Call Routine(x,y,z) debe de escribirse como Routine x,y,x

## Ver también

DECLARE, SUB

## Ejemplo:

```
Dim a As Byte, b As Byte
Declare Sub Test(b1 as byte)
a = 65
Call test (a)           'Llama a test pasando el parámetro A.
test a                 'otro modo de efectuar la llamada.
End

SUB Test(b1 as byte)   'usa la misma variable en una declaración.
LCD b                 'la envía al display LCD.
Lowerline
LCD BCD(b1)
End SUB
```

## CHR()

### Acción

Convierte una variable de tipo Byte, Integer/Word ó una constante en un carácter.

### Sintaxis

**PRINT CHR(var)**

**s = CHR(var)**

### Nota

var	Variable tipo Byte, Integer/Word o constante numérica.
s	Variable de tipo String.

Cuando se quiere imprimir un carácter a la pantalla o en el visualizador LCD, debe de convertirlo con la función CHR ()

### Ver también

ASC()

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCDHEX a
LCD Chr(a)
End
```

## CLS

### Acción

Limpia el display LCD y posiciona el cursor al inicio (primera línea, primera columna), (CLS= Clear Screen).

### Sintaxis

**CLS**

### Nota

Cuando se limpia el display LCD, la memoria CG-RAM que contiene los caracteres especiales no se cancelan.

### Ver también

\$LCD , LCD

### Ejemplo:

```
Cls  
LCD " Hola"  
End
```

# CONST

## Acción

Declara una constante simbólica.

## Sintaxis

DIM symbol AS CONST value

## Nota

symbol	Nombre del símbolo.
Value	Valor asignado al símbolo.

La asignación de una constante no requiere espacio de la memoria de programa. En fase de compilación, todas las constantes serán sustituidas con el valor asignado.

## Ver también

DIM

## Ejemplo:

```
'-----  
' (c) 1997,1998 MCS Electronics  
' CONST.BAS  
'-----  
Dim A As Const 5           'declara A como constante  
Dim B1 As Const &B1001  
Waitms A                   'espera 5 milisegundos  
Print A  
Print B1  
End
```

## CONFIG

La instrucción CONFIG consiente la configuración de las instrucciones ligadas al hardware.

Seleccione uno de los temas siguientes para aprender más sobre la instrucción específica de CONFIG.

CONFIG TIMER0, TIMER1

CONFIG TIMER2 (para dispositivos compatibles con el 8052)

CONFIG LCD

CONFIG LCDBUS

CONFIG LCDPIN

CONFIG BAUD

CONFIG 1WIRE

CONFIG SDA

CONFIG SCL

CONFIG DEBOUNCE

CONFIG WATCHDOG

CONFIG SPI



## CONFIG TIMER0, TIMER1

### Acción

Configura el TIMER0 ó TIMER1.

### Sintaxis

**CONFIG** TIMERx = COUNTER/TIMER , GATE=INTERNAL/EXTERNAL , MODE=0/3

### Nota

TIMERx	TIMER0 o TIMER1. COUNTER configurará TIMERx como COUNTER y TIMER configurará TIMERx como TIMER. El TIMER utiliza el <i>clock</i> (reloj) interno del microprocesador, mientras que COUNTER recibe el clock del exterior.
GATE	INTERNAL o EXTERNAL. Especificando EXTERNAL se habilita el control GATE a través de la entrada INT.
MODE	Time/counter modalidad 0÷3. Para mayor detalle, consultar la sección del hardware.

Cuando CONFIG TIMER0 = COUNTER, GATE = INTERNAL, MODE=2 configurará  
TIMER0 como CONTADOR sin control externo *gate* en modalidad 2 (auto recarga).

Durante la operación de configuración el timer/counter se ponen en stop, cuando  
deba inicializarlo, es necesario reactivarlo con la instrucción específica START  
TIMERx.

Ver la instrucción adicional disponible para otros **microprocesadores** cuando use la  
instrucción CONFIG.

### Ejemplo:

```
CONFIG TIMER0=COUNTER, MODE=1, GATE=INTERNAL
COUNTER0 = 0           'reset del contador 0
START COUNTER0         'habilita el contador
DELAY                  'espera un rato
PRINT COUNTER0         'imprime el valor del contador
END
```

## CONFIG TIMER2

Algunos microprocesadores incorporan temporizadores adicionales: **TIMER2**.

Esta sección describe el TIMER2 para microprocesadores 8032 y compatibles y no se aplica al TIMER2 presente en los microprocesadores 80C535 y otros.

TIMER2 es un timer/counter a 16-bit que puede funcionar en modo temporizador o como contador (**Counter**). TIMER2 cuenta con 3 modalidades de funcionamiento: captura, auto-recarga (cuenta adelante o atrás), y generador de baudios.

### Modo capture

En modalidad capture existen dos opciones:

\_ timer/counter a 16-bit que al completar la cuenta pone a 1 el bit TF2, que es el bit de overflow (rebosamiento) del TIMER2. Este bit puede ser utilizado para generar una interrupción.

Modalidad Counter :

**CONFIG TIMER2 = COUNTER, GATE = INTERNAL, MODE = 1**

Modalidad Timer :

**CONFIG TIMER2=TIMER, GATE= INTERNAL,MODE =1**

\_ Como lo anterior, pero con la función adicional que una transición de 1 a 0 sobre la entrada T2EX produce el traslado del contenido de los registros TL2 y TH2 de TIMER2 dentro de los registros de capture RCAP2L e RCAP2H.

Modalidad Counter :

**CONFIG TIMER2 = COUNTER, GATE = EXTERNAL, MODE = 1**

Modalidad Timer :

**CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=EXTERNAL,MODE=1**

Además una transición de T2EX pone a 1 el bit EXF2 en T2CON. EXF2 como TF2, pueden generar una interrupción.

La rutina de interrupción de TIMER2 puede comprobar los bits TF2 y EXF2 para determinar cual acontecimiento ha causado la interrupción. (en esta modalidad no existe valor de recarga. También cuando un acontecimiento de captura ocurre sobre T2EX el contador continúa la cuenta de las transiciones sobre T2EX o bien los impulsos de reloj del temporizador obtenidos con osc/12).

### Modalidad Auto recarga

En modalidad auto-recarga a 16-bit, TIMER2 puede ser configurado como temporizador o contador programable adelante/atrás. La dirección del contaje es determinada por el bit DCEN.

TIMER2 contará hasta &HFFFF alcanzado el fin de la cuenta pondrá a 1 el bit TF2 que es el flag (bandera) de overflow (rebosamiento). Éste produce una recarga de los registros de TIMER2 con el valor a 16-bit presente en RCAP2L y RCAP2H.

Los valores en RCAP2L y RCAP2H se ajustan mediante software.

Modalidad Counter :

**CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL,MODE=0**

Modalità Timer :

**CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL,MODE=0**

Cuándo EXEN2=1 un overflow o bien una transición de 1 a 0 sobre la entrada T2EX puede causar el recarga de 16-bit. Esta transición también pone a 1 el bit EXF2.

Si la interrupción de TIMER2 es habilitada puede ser generada cuando TF2 o bien EXF2 son al estado lógico 1.

Modalidad Counter :

`CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=EXTERNAL,MODE=0`

Modalidad Timer :

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=EXTERNAL,MODE=0`

TIMER2 además puede contar adelante o atrás. En esta modalidad el pin T2EX puede ser utilizado para controlar la dirección de la cuenta. Cuando a T2EX es aplicado un estado lógico 1 TIMER2 cuenta hacia adelante (incremento).

El overflow del TIMER2 ocurre al logro de &HFFFF y al pasar a 1 el flag TF2, que puede generar una interrupción si está habilitada. El overflow del temporizador también produce la recarga de los registros TL2 y TH2 con los valores contenidos en RCAP2L y RCAP2H (16-bit).

Modo Counter:

`CONFIG TIMER2=COUNTER, GATE=INTERNAL/EXTERNAL,  
MODE=0,DIRECTION=UP`

Modo Timer:

`CONFIG TIMER2=COUNTER, GATE=INTERNAL/EXTERNAL,  
MODE=0,DIRECTION=UP`

Un estado lógico 0 aplicado al pin T2EX fuerza el TIMER2 a contar atrás (disminución).

El underflow de TIMER2 ocurrirá cuando TL2 y TH2 asuman el mismo valor presente en RCAP2L y RCAP2H. El underflow de TIMER2 pondrá al estado lógico 1 el flag TF2 y recargará el valor &HFFFF en los registros TL2 y TH2 del temporizador.

Modalidad Counter :

`CONFIG TIMER2=COUNTER, GATE=INTERNAL/EXTERNAL,  
MODE=0,DIRECTION=DOWN`

Modalidad Timer :

`CONFIG TIMER2=COUNTER, GATE=INTERNAL/EXTERNAL,  
MODE=0,DIRECTION=DOWN`

El flag externo TF2 cambia de estado a cada overflow o bien underflow de TIMER2. El flag EXF2 no genera interrupción en modalidad contador adelante/atrás.

### **Generador de Baud rate (velocidad en baudios)**

Esta modalidad puede ser seleccionada para generar la velocidad en baudios del puerto serie asíncrono, liberando TIMER1 para otras funciones.

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=INTERNAL,MODE=2`

### **Sólo Recepción**

Esta modalidad puede ser seleccionada para generar sólo los baudios en modo recepción.

TIMER1 puede ser usado para generar una velocidad en baudios diferente en transmisión.

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=INTERNAL,MODE=3`

TIMER1 tendrá que ser predispuesto para este empleo con instrucciones en assembler.

### **Sólo Trasmisión**

Esta modalidad puede ser seleccionada sólo para generar la velocidad (baudios) para la transmisión.

TIMER1 puede ser usado para generar una velocidad (baudios) diferente en recepción.

**CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=INTERNAL,MODE=4**

TIMER1 tendrá que ser predispuesto para este empleo con instrucciones en assembler.

**Salida de Clock (reloj)**

Algunas variantes de procesadores 8052 tienen la posibilidad de generar sobre P1.0 una señal de reloj con la duración del ciclo igual al 50%.

**CONFIG TIMER2=TIMER,MODE=5**

La frecuencia producida es igual a  $(f_{OSC} / 4) / (65536 - \text{CAPTURE})$   
CAPTURE = valor programado en el registro de captura.

**Como determinar qué a causado una interrupción**

Analizando el bit T2CON.7 se puede determinar si la interrupción ha sido causada por un overflow.

Analizando el bit T2CON.6 se puede determinar si la interrupción ha sido causada por una transición negativa sobre T2EX.

Timer2\_ISR:

```
If T2CON.7 = 1 Then
    Print "overflow del timer"
Else
    If T2CON.6 = 1 Then
        Print "transición externa"
    End if
End If
Return
```

## CONFIG LCD

### Acción

Configura el display LCD.

### Sintaxis

**CONFIG LCD** = LCDtype

### Nota

LCDtype	El tipo de display LCD utilizado, seleccionando uno de los siguientes: 40 * 4, 16 * 1, 16 * 2, 16 * 4, 16 * 4, 20 * 2 ó 20 * 4. Por defecto se asume 16 * 2 .
---------	---

### Ejemplo:

```
CONFIG LCD = 40 * 4
LCD "Hola"           'visualiza "Hola" sobre el display LCD
FOURTHLINE          'selecciona la línea 4
LCD "4"             'visualiza 4
END
```

## CONFIG LCDBUS

### Acción

Configura el bus de datos para el display LCD.

### Sintaxis

CONFIG LCDBUS = constant

### Nota

constant	4 para modalidad a 4-bits, 8 para modalidad a 8-bits (por defecto)
----------	--

Utilizar esta instrucción conjuntamente con la directiva \$LCD = address.

Cuando se conecta un display LCD al bus de datos, por defecto se considera la utilización de las 8 líneas del bus de datos. Si se selecciona la modalidad de 4 bits, debe ser conectado a las líneas de datos d7÷d4.

### Ver también

CONFIG LCD

### Ejemplo:

```
$LCD = &H8000
Config LCDBUS = 4
LCD "hola"
```

```
'dirección de la línea de selección del LCD
'modalidad a 4 bits
```

## CONFIG LCD PIN

### Acción

Ignora las opciones relativas al display LCD para definir las acciones del programa.

### Sintaxis

CONFIG LCDPIN , DB4= P1.1, DB5=P1.2, DB6=P1.3, DB7=P1.4, E=P1.5, RS=P1.6

### Nota

P1.1 etc. es justo un ejemplo de la sintaxis.

### Ver también

CONFIG LCD

### Ejemplo:

**CONFIG** LCDPIN ,DB4= P1.1, DB5=P1.2, DB6=P1.3, DB7=P1.4, E=P1.5, RS=P1.6

## CONFIG BAUD

### Acción

Configura el microprocesador para seleccionar el generador interno de *baudrate* (velocidad en baudios para la comunicación serie).

Este generador de baudios está sólo disponible en los 80535, 80537 y chips compatibles.

### Sintaxis

**CONFIG BAUD = baudrate**

### Nota

<code>baudrate</code>	Velocidad en baudios a utilizar : 4800 ó 9600
-----------------------	---

### Ejemplo:

```
CONFIG BAUD = 9600      'usa el generador interno para generar 9600 baudios
Print "Hola"
End
```



## CONFIG 1WIRE

### Acción

Configura el pin que debe ser utilizado con la instrucción 1WIRE.

### Sintaxis

**CONFIG 1WIRE = pin**

### Nota

pin	Pin del puerto a utilizar, por ejemplo: P1.0
-----	--

### Ver también

1WRESET , 1WREAD , 1WWRITE

### Ejemplo:

```
Config 1WIRE = P1.0  
1WRESET
```

```
'P1.0 usado por el bus 1-wire  
'reset del bus
```

## CONFIG SDA

### Acción

Ignora la asignación efectuada en *Option Settings* (desde el programa BASCOM-8051) y selecciona el pin para la línea SDA.

### Sintaxis

**CONFIG SDA = pin**

### Nota

pin	Pin del puerto a utilizar por la línea I2C-SDA.
-----	---

Cuando usa diferentes pins en diferentes proyectos, puede usar esta instrucción para ignorar la opciones del compilador definida para el pin SDA.

De este modo el programa tendrá explícitamente direccionado el pin utilizado y no será necesario anotarlo separadamente para modificarlo en *Option Settings*.

### Ver también

CONFIG SCL

### Ejemplo:

```
CONFIG SDA = P3.7
```

```
'P3.7 es la línea SDA
```

## CONFIG SCL

### Acción

Ignora la asignación efectuada en *Option Settings* (desde el programa BASCOM-8051) y selecciona el pin para la línea SCL.

### Sintaxis

**CONFIG SCL** = pin

### Nota

pin	Pin del puerto a utilizar por la línea I2C-SCL.
-----	---

Cuando usa diferentes pins en diferentes proyectos, puede usar esta instrucción para ignorar la opciones del compilador definida para el pin SDA.

De este modo el programa tendrá explícitamente direccionado el pin utilizado y no será necesario anotarlo separadamente para modificarlo en *Option Settings*.

### Ver también

CONFIG SDA

### Ejemplo:

```
CONFIG SCL = P3.5
```

```
'P3.5 es la línea SCL
```

## CONFIG DEBOUNCE

### Acción

Configura el tiempo de retardo para la instrucción DEBOUNCE.

### Sintaxis

**CONFIG DEBOUNCE = time**

### Nota

time	Constante numérica que especifica el retardo en mS.
------	---

Si el tiempo de **debounce** no es configurado, se aplica por defecto en 25mS. Este tiempo es referido a una frecuencia de reloj del procesador a 12 MHz.

### Ver también

DEBOUNCE

### Ejemplo:

**Config** Debounce = 25 mS

'25 mS por defecto

## CONFIG SPI

### Acción

Configura la instrucción relativa al puerto SPI.

### Sintaxis

CONFIG SPI = SOFT, DIN = PIN, DOUT = PIN , CS = PIN, CLK = PIN

### Nota

DIN	Pin a utilizar por Data input, por Ejemplo: P1.0
DOUT	Pin a utilizar por Data output, por Ejemplo: P1.1
CS	Pin a utilizar por Chip select, por Ejemplo: P1.2
CLK	Pin a utilizar por Clock, por Ejemplo: P1.3

### Ver también

SPIIN SPIOOUT

### Ejemplo:

```
Config SPI = SOFT, DIN = P1.0 , DOUT = P1.1, CS = P1.2, CLK = P1.3
SPIOOUT var , 1 'envia 1 byte
```

## CONFIG WATCHDOG

### Acción

Configura el timer de watchdog del dispositivo **AT89C8252**

### Sintaxis

**CONFIG WATCHDOG** = time

### Nota

time	Constante que define el intervalo del tiempo para el timer del watchdog, expresado en mS, con posibilidad de las siguientes opciones: 16 , 32, 64 , 128 , 256 , 512 , 1024 y 2048.
------	---

Cuando el WatchDog es activado, será generado un reset en el intervalo del tiempo especificado . (WatchDog= perro guardián)  
Con el valor 2048, un reset ocurrirá después de 2 segundos, para evitar que esto suceda, sera necesario resetear periódicamente el timer del WD durante la ejecución del del programa.

### Ver también

START WATCHDOG , STOP WATCHDOG , RESET WATCHDOG

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1998 MCS Electronics
' WATCHD.BAS muestra el uso del timer del watchdog del
' AT89S8252 seleccionar el 89s8252.dat !!!
-----
Config Watchdog = 2048           'reset despues de 2048 mSec
Start Watchdog                 'start del timer del watchdog
Dim I As Word
For I = 1 To 10000
    Print I                       'imprime el valor
' Reset Watchdog
'podrá notar que el ciclo for next no será completado debido al reset,
'si habilita la instrucción Reset Watchdog, y después de reiniciar el
'programa, será posible ver terminar el ciclo porque wd-timer será
'reseteado antes de alcanzar los 2048 msec
Next
End

```

## COUNTERx

### Acción

Ajusta o lee la variable COUNTER0 ó COUNTER1.  
Para procesadores 8052 y compatibles con TIMER2, puede usarse también COUNTER2.

### Sintaxis

**COUNTERX = var** ó  
**var = COUNTERX**

### Nota

var	Una variable de tipo Byte, Integer/Word ó una constante cuyo valor será asignado al contador.
counterX	COUNTER0 , COUNTER1 or COUNTER2.

Con la instrucción COUNTERX = 0 es posible resetear el contador.

El contador puede contar desde 0 a 255 en modalidad 2 (8-bit auto recarga) y fino hasta 65535 en modalidad 1 (16-bit).

La variable COUNTERX se destina a ajustar (*set*) o leer el registro interno TIMER/COUNTER desde BASCOM. COUNTER0 = TL0 y TH0.

COUNTERx es una variable reservada de 16 bits de longitud.  
Para ajustar TLx ó THx, puede ser usado por Ejemplo: TL0 = 5.

Note que la variable de COUNTERx opera en los TIMERS y COUNTER, porque los TIMERS y COUNTER son la misma cosa salvo el modo en el que trabajan. Para ajustar un valor de recarga, usar la declaración LOAD.

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1997,1998 MCS Electronics
-----
' file: COUNTER.BAS
-----
' Conectar a la entrada del timer P3.4 un generador de frecuencia
' *TIMER/COUNTER 1 es usado como generador de baudrate
-----

Dim A As Byte , C As Integer
Config Timer0 = Counter , Gate = Internal , Mode = 1
'Timer0 = counter : timer0 trabaja como countador
'Gate = Internal : control de gate (entrada de disparo) no externo.
'Mode = 1 : 16-bit counter
Counter0 = 0           'resetea el contador, lo pone a 0
Start Counter0        'habilita el countador
Do                    'inicia un bucle (loop)
  A = Inkey           'lee una entrada desde el teclado
  C = Counter0        'resetea el contador, lo pone a 0
  Print C             'imprime el valor del contador
Loop Until A = 27     'si la tecla pulsada es escape sale del bucle.

```

**End**

Por Ejemplo: la siguiente instruccion esta traducida en ASM:  
COUNTER0 = 1000

Código generado :

```
Clr TCON.4  
Mov t10,#232  
Mov th0,#3
```



## CPEEK()

### Acción

Devuelve un byte almacenado en la memoria de programma.

### Sintaxis

var = **CPEEK**( address )

### Nota

var	Variable numérica a la que es asignado el contenido de la dirección localizada en <b>address</b>
address	Variable numérica o constante que contiene la dirección de la localización.

No existe instrucción CPOKE porque es imposible escribir en la memoria del programa.

### Ver también

PEEK , POKE , INP , OUT

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1998 MCS Electronics
' PEEK.BAS
' muestra el uso de PEEK, POKE, CPEEK, INP y OUT
'
-----
Dim I As Integer , B1 As Byte

'volcado de la memoria interna.
For I = 0 To 127          'para un 8052 se puede usar 225
' Break
    B1 = Peek(i)         'toma un byte de la memoria interna
    Printhex B1 ; " ";
    'Poke I , 1         'escribe un valor en la memoria interna.
Next
Print                    'nueva línea (linefeed)

'Atención cuando se escribe en la memoria interna !!

```

## CURSOR

### Acción

Fija el estado del cursor del display LCD.

### Sintaxis

**CURSOR ON / OFF BLINK / NOBLINK**

### Nota

Pueden ser usados también ambos parámetros a la vez ON / OFF y BLINK / NOBLINK.

Al iniciar la alimentación al display LCD, es ajustado por defecto el cursor en modo ON y NOBLINK.

### Ver también

DISPLAY

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 255
LCD a
CURSOR OFF           'oculta el cursor.
Wait 1              'espera 1 segundo.
CURSOR BLINK        'cursor intermitente.
End
```

## DATA

### Acción

Especifica el valor que será leído sucesivamente con la instrucción READ.

### Sintaxis

**DATA** var [, varn]

### Nota

var	Constante numérica ó <i>String</i> (Cadena de texto).
-----	---

### Diferencia con QB

Constante de tipo Integer ó Word debe de terminar con el signo %.

Constante de tipo Long debe de terminar con el signo &.

Constante de tipo Single debe de terminar con el signo !

### Ver también

READ , RESTORE

### Ejemplo:

```

DIM a AS BYTE, I AS BYTE, L AS Long, S As XRAM STRING * 15
RESTORE DTA          'inicializa el puntero de datos.
FOR a = 1 TO 3
  READ a : PRINT a   'lee el dato y lo visualiza
NEXT
RESTORE DTA2         'inicializa el puntero de datos.

READ I : PRINT I
READ I : PRINT I
RESTORE DTA3
READ L : PRINT L
RESTORE DTA4
READ S : PRINT S
END

DTA1:
DATA 5, 10, 100
DTA2:
DATA -1%, 1000%
'Costante de tipo Integer ó Word debe de terminar con el signo %
'(Integer : <0 or >255)
DTA3:
DATA 1235678&
'Costanti di tipo Long debe de terminar con el signo &
DTA4:
DATA "Hola mundo"
REM Sobre la misma línea pueden coexistir constantes de diverso tipo.
DATA "TEST" , 5 , 1000% , -1& , 1.1!
```

## DEBOUNCE

### Acción

Es un filtro (debounce) para el pin del puerto conectado a un interruptor.

### Sintaxis

**DEBOUNCE** Px.y , state , label [ , SUB]

### Nota

Px.y	Pin del puerto a examinar, por Ejemplo: P1.0.
state	0 salta cuando Px.y es bajo, 1 cuando Px.y es alto.
label	La etiqueta de (GOTO) cuando el estado especificado es detectado.
SUB	La etiqueta de (GOSUB) cuando el estado especificado es detectado.

Si se especifica el parámetro opcional SUB, el salto a la etiqueta lo realiza con la instrucción GOSUB en vez del GOTO.

La instrucción DEBOUNCE espera que un pin del puerto sea alto (1) o bajo (0).

Cuando es leído el estado del pin, espera 25 mS hasta chequear de nuevo el estado del pin (esto elimina rebotes producidos por el contacto de un interruptor).

Cuando la condición todavía es verdad y no había ningún salto antes, salta a la etiqueta especificada.

Cuando DEBOUNCE es ejecutado otra vez, el estado del interruptor se debe de haber colocado en la posición original antes de que pueda realizar otro salto a la etiqueta especificada.

Cada pin asociado a la instrucción DEBOUNCE comporta la utilización de 1 bit de la memoria interna para memorizar el estado.

Lo que también debe mencionarse es que P2.2-P2.7 y P3 tienen resistencias internas *pull up* (ver manual del hardware del microprocesador que se use).

Esto puede influir sobre las instrucciones de debounce. Con estos pins es mejor utilizar la instrucción de debounce del siguiente modo: **Debounce P1.1, 0, Pr [ , sub ]**, cuando no requiere resistencias de pull up externas. Para evitar que se produzcan accidentalmente saltos a la etiqueta a causa de las resistencias de pull up.

### Ver también

CONFIG DEBOUNCE

### Ejemplo:

```
'-----  
' DEBOUN.BAS  
' muestra el uso de DEBOUNCE  
'-----  
CONFIG DEBOUNCE = 30      'sin la instrucción config, es usado el valor por  
'defecto de 25mS  
  
Do  
'Debounce P1.1 , 1 , Pr 'esto para saltar cuando la entrada es alto (1)  
Debounce P1.0 , 0 , Pr,SUB  
          ' ^----- etiqueta al cual saltará  
          ' ^----- salta cuando P1.0 va a nivel bajo 0)  
          ' ^----- analiza P1.0  
'cuando P1.0 va a nivel bajo salta a la subrutina Pr  
'P1.0 debe volver alto antes de habilitar de nuevo.  
'salta a la etiqueta Pr  
Loop  
End  
  
Pr:  
Print "P1.0 es a nivel bajo"  
Return
```

## DECR

### Acción

Decrementa una variable en uno.

### Sintaxis

**DECR** var

### Nota

Var	Variable numérica a decrementar.
-----	----------------------------------

**var : Byte, Integer, Word, Long, Single.**

Hay a menudo situaciones donde se necesita disminuir un número en 1. La instrucción **DECR** realiza esta operación en modo más rápido que el clásico `var = var - 1`.

### Ver también

INCR

### Ejemplo:

```
-----  
' (c) 1997,1998 MCS Electronics  
-----  
' file: DEC.BAS  
' demo: DECR  
-----  
Dim A As Byte  
A = 5           'asigna un valor a la variable A  
Decr A        'decrementa (en uno)  
Print A       'visualiza al valor de A  
End
```

## DECLARE SUB

### Acción

Declara una subrutina.

### Sintaxis

**DECLARE SUB TEST**[(var as type)]

### Nota

test	Nombre del procedimiento.
Var	Nombre de la/las variable/es. Hasta un máximo de 10.
Type	Tipo de la/las variable/es. Bit, Byte, Word/Integer, Long ó String.

Es necesario declarar cada subrutina antes de escribir el procedimiento que deberá de ser seguido por la subrutina.

### Ver también

CALL, SUB

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, b1 As Byte, c As Byte
Declare Sub Test(a As Byte)
a = 1 : b1 = 2: c = 3
Print a ; b1 ; c
Call Test(b1)
Print a ; b1 ; c
End

Sub Test(a As Byte)
Print a ; b1 ; c
End Sub
```

## Defint, DefBit, DefByte, DefWord

### Acción

Declara el tipo para todas las variables no dimensionadas por **DefXXX type**.

### Sintaxis

DEFBIT b

DEFBYTE c

DEFINT I

DEFWORD x

### Diferencia con QB

QB permite especificar un campo, por ejemplo: DEFINT A - D. En BASCOM esto no está permitido.

### Ejemplo:

```
Defbit b : DefInt c      'tipo por defecto para bit e integers
Set b1                  'set bit a 1
c = 10                  'Toma el valor c = 10
```



## DEFLCDCHAR

### Acción

Define un carácter especial personalizado para el display LCD

### Sintaxis

**DEFLCDCHAR** char,r1,r2,r3,r4,r5,r6,r7,r8

### Nota

char	Variable que representa el carácter (0÷7).
r1-r8	El valor asignado a la fila del carácter.

**char** : Byte, Integer, Word, Long, Constant.

**r1-r8** : Constant.

Es posible utilizar el **LCD designer** para construir en forma gráfica un carácter. Es importante que después de una instrucción DEFLCDCHAR siga un CLS. Un carácter especial definido podrá ser visualizado con la función Chr().

### Ver también

Edit LCD designer

### Ejemplo:

```
DefLCDchar 0,1,2,3,4,5,6,7,8 'define el carácter especial.
Cls 'selecciona la RAM de DATOS del display LCD.
LCD Chr(0) 'muestra el carácter.
End
```

## DELAY

### Acción

Produce un breve retardo en la ejecución del programa.

### Sintaxis

DELAY

### Nota

DELAY es indicado para producir un breve retardo.

El tiempo de retardo producido es de 100 microsegundos si se emplea en el sistema una frecuencia de reloj de 12 MHz.

### Ver también

WAIT , WAITMS

### Ejemplo:

```
P1 = 5      'escribe 5 en el port 1.  
DELAY      'espera a que el hardware esté preparado.
```

## DIM

### Acción

Dimensiona una variable.

### Sintaxis

**DIM** var **AS** [**XRAM/IRAM**] type

### Nota

var	Cualquier nombre válido para una variable: b1. <b>Var</b> puede ser una <i>array</i> (matriz), por ejemplo : ar(10).
type	Bit, Byte, Word, Integer, Long, Single ó String
XRAM	XRAM si la variable se memoriza en la memoria externa.
IRAM	IRAM si la variable se memoriza en la memoria interna (default)

Una variable de tipo *string* (cadena) requiere un parámetro adicional que defina la longitud:

Dim s As XRAM **String** \* 10

En este caso la cadena podrá tener una longitud de 10 caracteres.

Las variables de tipo BITS son siempre salvadas en la memoria interna.

Nota:

Cada 8 bits usados ocupa 1 byte en memoria.

Cada byte usado ocupa 1 byte en memoria.

Cada integer/word usado ocupa 2 bytes en memoria.

Cada Long/Single usado ocupa 4 bytes en memoria.

### Differenze da QB

En QB no es necesario dimensionar cada una de las variables que intenta usar. En BASCOM es obligatorio dimensionar cada variable antes de ser usada.

XRAM/IRAM son opciones no disponibles en QB.

### See Also

CONST , ERASE

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1997-1999 MCS Electronics
-----
' file: DIM.BAS
' demo: DIM
-----
Dim B1 As Bit           'bit puede ser 0 o 1
Dim A As Byte          'byte válido entre 0 ÷ 255
Dim C As Integer       'integer válido entre -32767 ÷ +32768
Dim A As String * 10   'cadena con una longitud de 10 caracteres.
Dim ar(10) As Byte     'dimensiona un array (matriz).
'asigna bits
B1 = 1                  'pone el bit a 1 ó también

```

**Set** B1

'puede usar la instrucción set

'asigna bytes

A = 12

A = A + 1

'asigna integer

C = -12

C = C + 100

**Print** C

**End**

## DISABLE

### Acción

Deshabilita la interrupción especificada.

### Sintaxis

**DISABLE** interrupt

### Nota

Interrupt : **INT0, INT1, SERIAL, TIMER0, TIMER1 or TIMER2.**

Por defecto todas las interrupciones son deshabilitadas.

Para deshabilitar TODAS las interrupciones es suficiente con especificar INTERRUPTS.

Para activar la posibilidad de habilitación ó deshabilitación de cada una de las interrupciones debe de ser previamente especificado ENABLE INTERRUPTS.

Pueden ser gestionadas mas o menos interrupciones en función del chip utilizado.

Ver las especificaciones del microprocesador usado para ampliar detalles.

### Ver también

ENABLE

### Ejemplo:

```
ENABLE INTERRUPTS      'habilita el control de las interrupciones
ENABLE TIMER0          'habilita TIMER0
DISABLE SERIAL          'deshabilita la interrupción serie
DISABLE INTERRUPTS     'deshabilita todas las interrupciones
```

## DISPLAY

### Acción

Conecta ó desconecta el **display** LCD (visualizador LCD).

### Sintaxis

**DISPLAY ON / OFF**

### Nota

Al conectar la alimentación el display siempre es puesto a ON.

### Ver también

-

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 255
LCD a
DISPLAY OFF
Wait 1
DISPLAY ON
End
```

## DO .. LOOP

### Acción

Repite un bloque de instrucciones hasta que la condición sea verdadera.

### Sintaxis

**DO**

instrucciones

...

**LOOP [ UNTIL expression ]**

### Nota

Se puede abandonar un ciclo DO..LOOP no completado con la instrucción EXIT DO.

### Ver también

EXIT , WHILE WEND , FOR , NEXT

### Ejemplo:

```
Dim A As Byte
```

```
DO
```

```
    A = A + 1
```

```
    PRINT A
```

```
LOOP UNTIL A = 10
```

```
Print A
```

```
'empieza el bucle
```

```
'incrementa A
```

```
'lo visualiza
```

```
'Repite el loop (bucle) hasta que A = 10
```

```
'A valdrá 10
```

## ELSE

### Acción

Ejecuta una instrucción alternativa cuando la expresión IF-THEN resulta falsa.

### Sintaxis

#### ELSE

### Nota

La instrucción ELSE no debe de ser utilizada en la estructura IF THEN ... END IF. Para verificar ulteriores condiciones puede ser implementada la instrucción ELSEIF.

```
IF a = 1 THEN
...
ELSEIF a = 2 THEN
..
ELSEIF b1 > a THEN
...
ELSE
...
END IF
```

### Ver también

IF , END IF SELECT CASE

### Ejemplo:

```
A = 10                                'La variable a es igual a 10
IF A > 10 THEN                          'toma una decisión
    PRINT " A >10"                       'esto no será visualido
ELSE                                      'en caso alternativo...
    PRINT " A no es mayor que 10"        'esto será visualizado
END IF
```



## ENABLE

### Acción

Habilita una interrupción especificada.

### Sintaxis

**ENABLE** interrupt

### Nota

Interrupt **INT0**, **INT1**, **SERIAL**, **TIMER0**, **TIMER1** o **TIMER2**

Por defecto todas las interrupciones son deshabilitadas.

Para activar la posibilidad de habilitar o deshabilitar cada una de las interrupciones se debe de especificar **ENABLE INTERRUPTS**.

Para activar la posibilidad de habilitación ó deshabilitación de cada una de las interrupciones debe de ser previamente especificado **ENABLE INTERRUPTS**.

Pueden ser gestionadas más o menos interrupciones en función del chip utilizado. Ver las especificaciones del microprocesador usado para ampliar detalles.

### Ver también

**DISABLE**

### Ejemplo:

```
ENABLE INTERRUPTS 'permite activar, habilitar (enable) las interrupciones.  
ENABLE TIMER1     'habilita la interrupción de TIMER1.
```

# END

## Acción

Finaliza la ejecución del programa.

## Sintaxis

**END**

## Nota

Para terminar un programa puede ser utilizada también la instrucción **STOP**. Cuando es encontrada un instrucción END ó STOP se produce un bucle sin fin.

## Ver también

STOP

## Ejemplo:

```
PRINT " Hola"      'visualiza esto.  
END                'fin de la ejecución.
```

## END IF

### Acción

Termina una estructura IF .. THEN.

### Sintaxis

**END IF** or **ENDIF**

### Nota

Es indispensable terminar un estructura IF .. THEN utilizando la instrucción END IF. Es posible anidar instrucciones IF ..THEN.

El uso de ELSE es opcional.

Si es habilitada la opción "reformat" el editor de BASCOM convierte ENDIF en End If.

### Ejemplo:

```
Dim nmb As Byte
AGAIN:
INPUT " Numero " , nmb
IF a = 10 THEN
    PRINT " Numero es 10"
ELSE
    IF nmb > 10 THEN
        PRINT " Numero > 10"
    ELSE
        PRINT " Numero < 10"
    END IF
END IF
END IF
END
```

'Etiqueta  
'Espera la entrada de un número  
'lo compara  
'corresponde  
'no corresponde  
'es mayor ?  
'si  
'no  
'lo visualiza  
'fin del la estructura  
'fin del la estructura  
'fin del programa

## ERASE

### Acción

Cancela, borra, elimina una variable liberando la memoria utilizada.

### Sintaxis

**ERASE** var

### Nota

var	Nombre de la variable a cancelar.
-----	-----------------------------------

Después de eliminar una variable, esta puede ser nuevamente dimensionada. Cuando resulte conveniente hacer uso de variables temporales, una vez utilizada, se elimina liberando espacio en memoria. Esto permite usar menos memoria.

Es posible cancelar sólo la variable dimensionada con la última instrucción DIM. Cuando se han dimensionado 2 variables para su uso como temporales, se pueden eliminar estas variables. El orden para la eliminación no es relevante.

Ejemplo :

```
Dim a1 as byte , a2 as byte , a3 as byte , a4 as byte 'uso las variables.
ERASE a3 : ERASE a4 'cancelación de las 2 últimas variables porque eran
                    'temporales.
```

```
Dim a5 as Byte           'Dimensionamiento de una nueva variable.
```

Ahora no será posible cancelar las variables a1 y a2 !

La variable cancelada no vendrá reportada en el archivo de informe del simulador.

### Ejemplo:

```
DIM A AS Byte           'dimensiona una variable
A = 255                 'le asigna un valor
PRINT A                 'la visualiza
ERASE A                 'elimina la variable
DIM A AS INTEGER       'la redimensiona como INT
PRINT A                 'la visualiza nuevamente
```

```
REM A usa el espacio asignado antes de eliminar la variable, este espacio.
REM es asignado a la variable A que todavía retiene el valor asignado.
REM anteriormente.
```

## EXIT

### Acción

Sale de un bucle FOR..NEXT, DO..LOOP , WHILE ..WEND o SUB..END SUB.

### Sintaxis

**EXIT [FOR] [DO] [WHILE] [SUB]**

### Nota

Con la instrucción EXIT ... es posible salir en cualquier momento de una estructura.

### Ejemplo:

```
IF a >= b1 THEN           'Una condición cualquiera para demostración...
  DO                      'inicia DO..LOOP
    A = A + 1             'incrementa a
    IF A = 100 THEN      'analiza si a = 100
      EXIT DO            'sale de DO..LOOP
    END IF               'fin de la estructura IF..THEN
  LOOP                   'fin de la estructura DO
END IF                   'fin de la estructura IF..THEN
```

# FOR

## Acción

Ejecuta un bloque de instrucciones un cierto número de veces.

## Sintaxis

**FOR** var = start **TO/DOWNTO** end [**STEP** value]

## Nota

var	Variable que utilizará como contador
start	Valor inicial del la variable var
end	Valor final del la variable var
value	Valor del incremento o decremento a aplicar a la variable var cada vuelta seguida de NEXT.

**var** : Byte, Integer, Word, Long, Single.  
**start**: Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.  
**end** : Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.  
**step** : Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.

Para bucles de incremento se debe de utilizar TO.  
 Para bucles de decremento se debe de utilizar DOWNTO.

Una estructura FOR debe de terminar con la propia instrucción NEXT.

STEP es opcional y puede ser omitido, por defecto su valor es 1.

## Ver también

NEXT , EXIT FOR

## Ejemplo:

```

y = 10
  FOR a = 1 TO 10
    FOR x = y TO 1
      PRINT x ; a
    NEXT
  NEXT
  'Asigna el valor 10 a la variable y.
  'repite 10 veces.
  'esto también.
  'visualiza el valor de x e y.
  'siguiente next x (cuenta atrás).
  'siguiente next a (cuenta adelante).

Dim S As Single
For S = 1 To 2 Step 0.1
  Print S
Next
END
  
```

## FOURTHLINE

### Acción

Posiciona el cursor del display LCD al inicio de la cuarta línea.

### Sintaxis

**FOURTHLINE**

### Nota

Válido sólo para display LCD con 4 líneas.

### Ver también

HOME , UPPERLINE , LOWERLINE , THIRDLINE , LOCATE

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 255
LCD a
Fourthline
LCD a
Upperline
END
```

## FUSING

### Acción

Formatea un valor en punto flotante (**floating-point**).

### Sintaxis

var = Fusing( fuente, máscara)

### Nota

var	La cadena que es asignado el resultado.
source	Las Variables de tipo single han de ser formateadas.
mask	Máscara de formateo. ###.## El signo # es utilizado para indicar el número de cifras antes y después del punto decimal. El resultado será redondeado.

### Ver también

STR

### Ejemplo:

```
$large
Dim X As Single , Y As Single , Result As Single
Dim I As Integer
Dim Buf As String * 16
Input "Entre x " , X           'introducir 2 valores.
Input "Entre y " , Y
Print "X+Y=" ; : Result = X + Y : Print Result 'calcula
Print "X-Y=" ; : Result = X - Y : Print Result
Print "X/Y=" ; : Result = X / Y : Print Result
Print "X*Y=" ; : Result = X * Y : Print Result
Buf = Fusing(result , #.##)    'formatea una cadena
Print Buf                     'y la visualiza
```



## GET

### Acción

Devuelve un byte del software UART.

### Sintaxis

GET #channel , var

### Nota

Channel	Constante numérica positiva que se refiere al canal abierto.
Var	La variable que recibe el valor desde el software UART.

Tenga en cuenta que el canal debe abrirse con la instrucción OPEN. También, la instrucción CLOSE, debe ser la última en su programa. Por favor vea el comentario en la instrucción OPEN y el ejemplo en esta página.

### Ver también

PUT

### Ejemplo:

'En este ejemplo se usan los pins asignados normalmente para comunicación

**Open** "com3.1:9600" **For Output** As #1      'p3.1 normalmente se usa para Tx

**Open** "com3.0:9600" **For Input** As #2      'p3.0 normalmente se usa para Rx

S = "test this"

'asignamos una cadena

Dum = **Len**(s)

'asignamos a Dum la longitud de la cadena

**For** I = 1 **To** Dum

'para todos los caracteres desde la izquierda a la derecha

  A = **Mid**(s , I , 1)

'asignamos a A el caracter

**Put** #1 , A

'escribe el valor de A por el puerto de comunicaciones

**Next**

**Do**

**Get** #2 , A

'lee un caracter desde el puerto de comunicaciones

**Put** #1 , A

'lo envía por el puerto

**Print** A

'use el canal normal

**Loop**

**Printbin** #1, a

' Printbin también es soportado

**Inputbin** #2, a

' Inputbin también es soportado

**Close** #1

' finaliza y cierra el dispositivo

**Close** #2

**End**

## GETRC

### Acción

Devuelve el valor de una resistencia o condensador.

### Sintaxis

var = GETRC( pin )

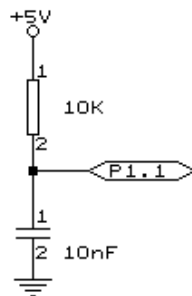
### Nota

var	La cadena que recibirá el resultado.
pin	El pin del puerto que se conectará la R/C.

### Ver también

—

### Ejemplo de conexión:



### Ejemplo:

```

-----
' GETRC.BAS
' adquiere el valor de una resistencia.
' Conectar una resistencia variable de 10KOhm entre +5V e P1.7.
' Conectar un condensador de 10nF entre P1.7 y negativo (masa).
' La instrucción GETRC(pin) mide el tiempo necesario para la
' carga del condensador.
-----
Config Timer0 = Timer , Gate = Internal , Mode = 1 'GETRC() usa timer 0
$baud = 9600 'si es necesario usar el port serie
$crystal = 11059200
Dim W As Word 'reserva espacio para la variable
Do 'bucle continuo
    W = Getrc(p1.7) 'adquiere el valor de la RC
    Print W 'lo visualiza
    Wait 1 'espera un segundo
Loop

'valor restituido con cap=10nF. Valores de resistencia medido con un DVM
' 250 per 10K9
' 198 per 9K02
' 182 per 8K04

```

' 166 per 7K  
' 154 per 6K02  
' 138 per 5K04  
' 122 per 4K04  
' 106 per 3K06  
' 86 per 2K16  
' 54 per 1K00  
' 22 per 198 ohm  
' 18 per 150 ohm  
' 10 per 104 ohm  
' 6 per 1 ohm (minimo)

'Como se puede apreciar la conversión es bastante lineal, se puede hacer un poco de matemáticas para conseguir valores de R/C.

'Pero piense que la función sirve como una indicación aproximada para el valor de la resistencia, usted también puede cambiar el valor del condensador para conseguir valores más grandes.

'Con 10nF, el valor devuelto ocupa un byte

'Naturalmente R o C deberá de ser conocido para determinar otros valores.

## GETRC5

### Acción

Devuelve el código y subdirección de un dispositivo de infrarojos RC5.

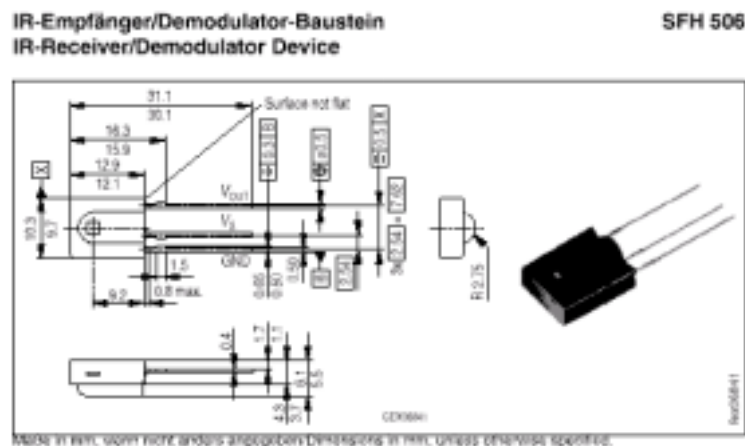
### Sintaxis

GETRC5(address , command)

### Nota

address	sub dirección recibida de RC5.
command	Comando (command) recibido de RC5.

Para utilizar esta función es necesario conectar un dispositivo de recepción de infrarojos RC5 tipo SHARP SFH506-36 al pin 2 del puerto 3 (conexión 3.2). Esta instrucción trabaja junto con la interrupción INT0. Vea el ejemplo siguiente cómo usarla.



### Ejemplo:

```
' RC5.BAS (c) 1999 MCS Electronics
' conectar un ricevitore InfraRosso SFH506-36 alla PORTA 3.2 (INT0)
```

```
Dim New As Bit
Dim Command As Byte , Subaddress As Byte
clr tcon.0
On Int0 Receiverc5 Nosave
Enable Int0
Enable Interrupts
Do
  If New = 1 Then           'nuevo código recibido
    Print Command ; " " ; Subaddress
    New = 0                 'resetea el bit new
  End If
Loop
Receiverc5:                'rutina de interrupción
Getrc5(Subaddress, command)
New = 1
Return
```

# GOSUB

## Acción

Salta y ejecuta una subrutina.

## Sintaxis

**GOSUB** label

## Nota

label	Nombre de la etiqueta a saltar.
-------	---------------------------------

Con GOSUB, el programa salta a la etiqueta especificada continuando la ejecución desde la etiqueta.

Cuando encuentra la instrucción RETURN, el programa vuelve a la siguiente línea después de GOSUB y continúa con la ejecución del programa.

## Ver también

GOTO CALL

## Ejemplo:

```
GOSUB Rutina      'salta a la etiqueta Rutina
Print "Hola"      'continúa al retorno del salto
END               'termina el programa

Rutina:           'esta es una subrutina
x = x + 2         'efectúa un cálculo
PRINT X           'visualiza el resultado
RETURN           'vuelve de la subrutina
```

# GOTO

## Acción

Salta a la etiqueta especificada.

## Sintaxis

**GOTO** label

## Nota

La etiqueta puede ser de hasta una longitud máxima de 32 caracteres  
El compilador avisa cuando se duplica una etiqueta en el curso del programa.  
Una etiqueta debe de terminar siempre con dos puntos ‘:’

## Ver también

GOSUB

## Ejemplo:

```
Start:                                     'la etiqueta ha de terminar con dos puntos
A = A + 1                                 'incrementa a
IF A < 10 THEN                          'es inferior a 10?
GOTO Start                               'inicia de nuevo, salta a la etiqueta
END IF                                   'finaliza IF
PRINT " Ready"                          'es todo
```

## HEX()

### Acción

Devuelve un número hexadecimal en forma de cadena

### Sintaxis

var = Hex( x )

### Nota

var	Variable de tipo cadena.
X	Variable numérica de tipo Byte, Integer ó Word.

### Ver también

HEXVAL

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, S As String * 10
a = 123
s = Hex(a)
Print s
End
```

## HEXVAL()

### Acción

Convierte una cadena que representa un número Hexadecimal en una variable numérica

### Sintaxis

var = HEXVAL( x )

### Nota

var	Variable numérica a asignar el valor.
X	Cadena que contiene la expresión en Hexadecimal.

var : Byte, Integer, Word, Long.

x : String.

La cadena a convertir debe de tener una longitud de 2 bytes, 4 bytes ó 8 bytes, para Bytes, Integers/Words y Longs respectivamente.

### Diferencia en QB

In QB se puede usar la función VAL() para convertir cadenas hexadecimales. Esto requeriría efectuar test extas para las señales &H, en BASCOM ha sido diseñada una función separada.

### Ver también

HEX , VAL , STR

### Ejemplo:

```
Dim a As Integer, s As String * 15
s = "000A"
a = Hexval(s) : Print a
End
```



## HIGH

### Acción

Extrae el byte más significativo de una variable.

### Sintaxis

var = HIGH ( s )

### Nota

var	Variable a la cual será asignada el valor MSB del la variable S.
s	Variable a extraer el valor MSB: byte más significativo.

### Ver también

LOW

### Ejemplo:

```
Dim I As Integer , Z As Byte
I = &H1001
Z = High(I)           'es 16
```

## HIGHW

### Acción

Recupera los dos bytes mas significativos de una cadena tipo **long**.

### Sintaxis

var = HIGHW( s )

### Nota

var	La variable que es asignada con los dos MSB de la variable <b>s</b> . El formato debe ser un Entero ( <b>Integer</b> ) o Palabra ( <b>Word</b> ).
s	La variable fuente para conseguir los bytes MSB. Debe ser del tipo largo ( <b>long</b> ).

### Ver también

LOW HIGH LOWW

### Ejemplo:

**Dim I As Long , Z As Word**

I = &H10011001

Z = **High**(I)

## HOME

### Acción

Posiciona el cursor a la localización 1 de la línea especificada.

### Sintaxis

**HOME UPPER / LOWER / THIRD / FOURTH**

### Nota

Si se utiliza solo HOME el cursor será posicionado a la primera posición de la primera línea.

Está permitido la abreviación de la línea utilizando una sola inicial, por ejemplo: HOME U para indicar HOME UPPER.

### Ver también

CLS , LOCATE , LCD

### Ejemplo:

```
Lowerline  
LCD " Hello"  
Home Upper  
LCD " Upper"
```

'También es válido: Home U

## I2CRECEIVE

### Acción

Recibe un dato desde un dispositivo serie I2C bus.

### Sintaxis

**I2CRECEIVE** slave, var

**I2CRECEIVE** slave, var ,b2W, b2R

### Nota

slave	Variable ó Constante de tipo Byte, Word/Integer que contiene la dirección del dispositivo <b>slave</b> (esclavo) I2C.
Var	Variable de tipo Byte ó Integer/Word que recibirá la información que proviene del dispositivo I2C direccionado.
b2W	Número de bytes a escribir. Atención a no especificar un número excesivo de bytes !
b2R	Número de bytes a recibir. Atención a no especificar un número excesivo de bytes !

En BASCOM LT es posible definir DATA como var, pero, desde que soporta **arrays** (matrices), es preferible utilizar arrays en vez de DATA.

**Este comando requiere hardware adicional. Ver apéndice D.**

### Ver también

I2CSEND

### Ejemplo:

```
x = 0
slave = &H40
I2CRECEIVE slave, x
PRINT x
Dim buf(10) As String
buf(1) = 1 : buf(2) = 2
I2CRECEIVE slave, buf(), 2, 1
Print buf(1)
```

'reset del la variable  
'dirección de un slave tipo PCF 8574 (I/O)  
'toma el valor  
'lo visualiza  
'envía do bytes y recibe uno  
'visualiza el byte recibido

## I2CSEND

### Acción

Envía datos hacia un dispositivo I2C.

### Sintaxis

**I2CSEND** slave, var

**I2CSEND** slave, var , bytes

### Nota

slave	Dirección del dispositivo esclavo I2C bus.
var	Byte, Integer/Word ó número que representa el valor a enviar al dispositivo I2C bus.
bytes	Número de bytes a enviar.

**Este comando requiere hardware adicional. Ver apéndice D.**

### Ver también

I2CRECEIVE

### Ejemplo:

```
x = 5                                'asigna 5 al la variable
Dim ax(10) As Byte
slave = &H40                          'dirección del esclavo tipo PCF 8574 (I/O)
bytes = 1                              'envía 1 byte
I2CSEND slave, x                       'envía el valor o
For a = 1 to 10
    ax(a) = a                          'Llena la matriz con datos.
Next
bytes = 10
I2CSEND slave,ax(),bytes
END
```

## I2START,I2CSTOP, I2CRBYTE, I2CWBYTE

### Acción

I2CSTART genera una condición de **start** (inicio) sobre el bus I2C.

I2CSTOP genera una condición de **stop** (paro) sobre el bus I2C.

I2CRBYTE recibe un byte de un dispositivo I2C.

I2CWBYTE envía un byte a un dispositivo I2C.

### Sintaxis

**I2CSTART**

**I2CSTOP**

**I2CRBYTE** var, 8/9

**I2CWBYTE** val

### Nota

var	Variable que recibe el valor del dispositivo I2C.
8/9	Specifica 8 ó ACK si hay mas bytes para leer. ( <b>ACK</b> ) Specifica 9 ó NACK si es el último byte para leer. ( <b>NACK</b> )
val	Variable ó constante a escribir en el dispositivo I2C.

### Este comando requiere hardware adicional. Ver apéndice D.

Estas instrucciones están previstas como complemento de las funciones I2CSEND e I2CRECEIVE.

### Ver también

I2CRECEIVE, I2CSEND

### Ejemplo:

```
----- Lectura y escritura de un byte en una EEPROM 2404 -----
DIM a AS Byte
DIM adresW AS CONST 174 'comando write para 2404
DIM adresR AS CONST 175 'dirección read para 2404
I2CSTART                'genera el comando de start del bus I2C
I2CWBYTE adresW         'envía la dirección del esclavo
I2CWBYTE 1              'envía la dirección de la EEPROM a escribir
I2CWBYTE 3              'envía el valor
I2CSTOP                 'genera el comando de stop del bus I2C
WaitMS 10               'espera 10 mS necesarios para la escritura del chip

-----Ahora lee el valore asignándolo al la variable a -----
I2CSTART                'genera el comando start del bus I2C
I2CWBYTE adresW         'envía la dirección del esclavo
I2CWBYTE 1              'envía la dirección de la EEPROM a leer
I2CSTART                'repite el comando start
I2CWBYTE adresR         'envía la dirección esclavo de la EEPROM
I2CRBYTE a,9           'recibe el valor en a. 9 es el ultimo byte para recibir
I2CSTOP                 'genera el comando de stop del bus I2C
PRINT a                 'visualiza el valor recibido
END
```

## IDLE

### Acción

Fuerza al procesador al estado idle.

### Sintaxis

IDLE

### Nota

Cuando el procesador funciona en modo IDLE el reloj del sistema es removido desde la CPU, no desde las interrupciones lógicas, puerto serie ó temporizadores/contadores.

El procesador entra en funcionamiento normal cuando es recibida una interrupción ó se produce un reset por hardware a través del pin RESET.

### Ver también

POWERDOWN

### Ejemplo:

IDLE

## IF

### Acción

Permite ejecución condicional o salto, basado en la evaluación de una expresión de tipo Boolean.

### Sintaxis

```
IF expresión THEN
[ ELSEIF expresión THEN ]
[ ELSE ]
END IF
```

### Nota

expresión	Cualquier expresión estimable como verdadera ó falsa.
-----------	---

Ahora es posible usar una simple línea en IF:  
 IF expresión THEN instrucción [ ELSE instrucción ]  
 [ELSE] es opcional.

También es posible evaluar un solo bit como expresión:  
 IF var.bit = 1 THEN

### Ver también

ELSE , END IF

### Ejemplo:

```
DIM A AS INTEGER
A = 10
IF A = 10 THEN                                'expresiones de prueba
    PRINT " Esta parte viene enseguida."      'Esto será visualizado
ELSE
    PRINT " Esta parte no viene enseguida."  'Esto no
END IF
IF A = 10 THEN PRINT "Nuevo en BASCOM"
IF A = 10 THEN GOTO LABEL1 ELSE PRINT "A<>10"
LABEL1:
```

```
REM El ejemplo: siguiente muestra el uso avanzado de IF THEN
IF A.15 = 1 THEN                               'analiza un bit
    PRINT "BIT 15 = 1"
END IF
```

```
'El ejemplo: siguiente muestra el uso de una sola linea de IF THEN [ELSE]
IF A.15 = 0 THEN PRINT "BIT 15 es Reset" ELSE PRINT "BIT 15 es set"
```



## INCR

### Acción

Incrementa en una unidad el valor de la variable.

### Sintaxis

**INCR** var

### Nota

Var	Variabile numérica a incrementar.
-----	-----------------------------------

Hay a menudo situaciones donde se necesite incrementar una variable en 1 unidad. La instrucción **Incr** realiza esta operación más rapido que el clásico `var=var+1`.

### Ver también

DECR

### Ejemplo:

```
Do          'inicio del bucle (loop)
    Incr a   'incrementa a en 1
    Print a  'visualiza a
Loop Until a > 10 'repite hasta que a es mayor de 10
```

## INKEY

### Acción

Restituye el valor ASCII del primer carácter presente en el buffer de entrada del puerto serie.

### Sintaxis

var = **INKEY**

var	Variable de tipo Byte, Integer, Word, Long o String.
-----	--

### Nota

Si no hay presente un carácter será restituido por un 0

INKEY puede ser usada sólo si hay presente un interface serie (RS-232) en el uP.

Consultar el manual para el diseño de un interface serie.

El interface RS-232 puede ser conectado a un puerto de comunicación de un PC.

### Ver también

WAITKEY

### Ejemplo:

```
DO                                     'inicio del bucle
  A = INKEY                           'toma el carácter del puerto serie
  IF A > 0 THEN                        'la variable es > 0?
    PRINT A                            'sí , la visualiza
  END IF
LOOP                                   'bucle sin fin
```

## INP()

### Acción

Ingresa un byte leído de un port hardware o de una localización de memoria externa.

### Sintaxis

var = **INP**(address)

### Nota

var	Variable numérica al la cual será asignado el valor.
address	Dirección donde leerá el valor.

La instrucción **INP()** sólo puede usarse en sistemas de microprocesador con direccionamiento de memoria externa.

### Ver también

OUT

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = INP(&H8000)   'lee un valor del bus de datos (d0+d7)
                  'en la dirección hex 8000

Print a
End
```

## INPUTBIN

### Acción

Lee un valor binario del puerto serie.

### Sintaxis

INPUTBIN var1 [,var2]

### Nota

var1	Variable a la cual será asignado el valor leído del puerto serie.
var2	Segunda (o más) variable opcional a la cual será asignado ulteriores caracteres del puerto serie.

El número de bytes a leer depende del tipo de variable usada.

Con una variable de tipo Byte, desde el puerto serie será leído un carácter.

Una variable de tipo Integer esperará 2 caracteres y una **array** (matriz) esperará hasta que la misma esté completa.

La instrucción INPUTBIN recibirá el número exacto de bytes indicado sin necesidad de esperar un <RETURN>.

### Ver también

PRINTBIN

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, C as Integer
Inputbin a, c      'si aspetta 3 caratteri
End
```

## INPUTHEX

### Acción

Permite la introducción de datos desde un teclado durante la ejecución del programa.

### Sintaxis

INPUTHEX [" prompt" ], var [ , varn ] [ NOECHO ]

### Nota

prompt	Cadena opcional que se visualiza antes del cursor que permite la introducción de datos.
Var,varn	Variable numérica al la cual será asignada el valor introducido.
NOECHO	Deshabilita el eco hacia el puerto de comunicación.

La variable INPUTHEX puede ser utilizada cuando existe un interface serie RS-232. Consultar el manual para la información de la realización de un interface serie RS-232.

El interface serie RS-232 puede ser conectado al puerto de comunicación serie de un PC.

De este modo es posible usar un emulador de terminal y un teclado como dispositivo de entrada. En BASCOM es integrado un emulador de terminal.

Si **var** es de tipo Byte debe ser introducido 2 caracteres desde el teclado.  
 Si **var** es de tipo Integer/Word debe ser introducido 4 caracteres desde el teclado.  
 Si **var** es de tipo Long debe ser introducido 8 caracteres desde el teclado.

### Differenze da QB

En QB es posible especificar la opción &H para aceptar el carácter en formato hexadecimal.

BASCOM implementa una nueva instrucción: INPUTHEX.

### Ver también

INPUT

### Ejemplo:

```
Dim x As Byte
INPUTHEX " Enter a number " , x      'espera una entrada
```

## INPUT

### Acción

Permite la introducción de datos del teclado durante la ejecución del programa.

### Sintaxis

**INPUT** [" prompt" ], var [ , varn ] [ NOECHO ]

### Nota

prompt	Cadena opcional que se visualiza antes del cursor que permite la introducción de datos.
Var,varn	Variable que aceptará el valor de entrada o cadena introducida.
NOECHO	Deshabilita el eco hacia el puerto de comunicación.

La rutina INPUT puede ser utilizada cuando existe un interface serie RS-232. Consultar el manual para la información de la realización de un interface serie RS-232.

El interface serie RS-232 puede ser conectado al puerto de comunicación serie de un PC.

De este modo es posible usar un emulador de terminal y un teclado como dispositivo de entrada. En BASCOM es integrado un emulador de terminal.

### Diferencia con QB

En QB es posible especificar la opción &H para reconocer que la cadena usada es en formato hexadecimal.

BASCOM implementa una nueva instrucción: INPUTHEX.

### Ver también

INPUTHEX PRINT

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1997,1998 MCS Electronics
-----
' file: INPUT.BAS
' demo: INPUT, INPUTHEX
-----
'Para diversos baudrate y frecuencias del cuarzo usar la
'directiva $BAUD = y $CRYSTAL =
$baud = 1200           'prueba y Ejemplo: 1200 baudios
$crystal = 12000000    '12 MHz

Dim V As Byte , B1 As Byte
Dim C As Integer , D As Byte
Dim S As String * 15   'solo para uP que soporta XRAM

Input "Use esto para hacer una pregunta " , V
Input B1               'omitir si no sirve
Input "Entre integer " , C

```

```
Print C
Inputhex "Entre numero hex (4 bytes) " , C
Print C
Inputhex "Entre byte en hex(2 bytes) " , D
Print D
Input "Mas variables " , C , D
Print C ; " " ; D
Input C Noecho 'suprime el eco
Input "Entre su nombre " , S
Print "Hola " ; S
Input S Noecho 'sin eco
Print S
End
```

## INSTR

### Acción

Devuelve la posición de una subcadena dentro de una cadena.

### Sintaxis

```
var = INSTR( start , string , substr )
var = INSTR( string , substr )
```

### Nota

<b>var</b>	Variable numérica que se asignará con la posición de la subcadena en la cadena. Ingresa 0 cuando la subcadena no se encuentra.
<b>Start</b>	Un parámetro numérico optativo que puede asignarse con la primera posición dónde debe buscar en la cadena. Por defecto (cuando no es usado) se busca en la cadena entera iniciando la búsqueda en la posición 1.
<b>String</b>	La cadena para buscar.
<b>Substr</b>	La cadena objeto de la búsqueda.

De momento INSTR () sólo trabaja con cadenas internas.  
El soporte para cadenas externas también se agregará.

### Diferencia con QB

Ninguna constante puede usarse para cadenas y subcadenas.

### Ver también

### Ejemplo:

```
Dim S As String * 10 , Z As String * 5
Dim bP As Byte
s = "This is a test"
Z = "is"
bP = Instr(s,z) : Print bP           'debe imprimir 3
bP = Instr(4,s,z) : Print bP       'debe imprimir 6
End
```



## LCASE

### Acción

Convierte una cadena de texto en mayúsculas (**UCASE**) ó minúsculas (**LCASE**).

### Sintaxis

dest = LCASE( source )

dest = UCASE( source )

### Nota

dest	La variable de la cadena a la que asignará el texto en mayúsculas ó minúsculas de la cadena fuente.
source	La cadena fuente. La cadena original quedará inalterada.

### Ver también

UCASE

### Ejemplo:

**Dim s As String \* 12 , Z As String \* 12**

**INPUT** "Hello " , s            'asigna la cadena  
s = **LCASE**(s)                'convierte a minúsculas

**Print** s                        'imprime la cadena

s = **UCASE**(s)                'convierte mayúsculas

**Print** s                        'imprime la cadena

## LCD

### Acción

Envía una constante o bien una variable al display LCD.

### Sintaxis

**LCD x**

### Nota

x	Variable o constante a visualizar.
---	------------------------------------

Pueden ser mostradas más variables, separándolas entre ellas con la señal ; en el siguiente modo:

**LCD a ; b1; constante**

La instrucción LCD se comporta como PRINT.

### Ver también

LCDHEX , \$LCD CONFIG LCD

### Ejemplo:

```

'-----
' (c) 1997,1998 MCS Electronics
'-----
' file: LCD.BAS
' demo: LCD, CLS, LOWERLINE, SHIFTLCD, SHIFTCURSOR, HOME
' CURSOR, DISPLAY
'-----

Dim A As Byte
Config Lcd = 16 * 2      'configura el tipo de lcd

'otras opciones son 16 * 4 y 20 * 4, 20 * 2
'Omitiendo la configuración se asume por defecto 16 * 2
'$LCD = para utilizar el visualizador LCD con 8 bits sobre el bus de datos
' solo para uP con RAM y/o ROM externa

Cls                      'clear (limpia) del display LCD
Lcd " Hola mundo "      'muestra esto en la primera línea
Wait 1
Lowerline                'selecciona la línea inferior
Wait 1
Lcd "SE desplaza"       'y muestra esto
Wait 1
For A = 1 To 10
Shiftlcd Right           'desplaza el texto a la derecha
Wait 1                   'espera un segundo
Next
For A = 1 To 10
Shiftlcd Left            'desplaza el texto a la izquierda
Wait 1                   'espera un segundo
Next
Locate 2 , 1             'posiciona el cursor
Lcd "*"                  'muestra esto
Wait 1                   'espera un segundo
Shiftcursor Right       'desplaza el cursor
Lcd "@"                  'muestra esto

```

```

Wait 1          'espera un segundo
Home Upper     'selecciona la linea 1 y se sitúa al inicio
Lcd "Reemplaza" 'sustituye el texto precedente
Wait 1          'espera un segundo
Cursor Off Noblink 'esconde el cursor
Wait 1          'espera un segundo
Cursor On Blink 'muestra el cursor
Wait 1          'espera un segundo
Display Off    'apaga el display LCD
Wait 1          'espera un segundo
Display On     'enciende el display LCD

'----- NUEVO soporte para LCD a 4 líneas -----
Thirdline
Lcd "Linea 3"
Fourthline
Lcd "Linea 4"
Home Third     'al inicio de la tercera línea
Home Fourth
Home F         'es suficiente también la sola inicial
Locate 4 , 1 : Lcd "Linea 4"
Wait 1
'Ahora permite configurar un carácter especial
'el primer número es el número de carácter (0-7)
'Los otros números son los valores de las filas
'Use las herramientas de LCD para insertar estas líneas
Deflcdchar 0 , 31 , 17 , 17 , 17 , 17 , 17 , 31 , 0 'cambia ? con (0÷7)
Deflcdchar 1 , 16 , 16 , 16 , 16 , 16 , 16 , 16 , 31 'cambia ? con (0÷7)
Cls           'cls es necesario después de Deflcdchar
Lcd Chr(0) ; Chr(1) 'visualiza el carácter especial

'----- Ahora usa una rutina interna -----
Acc = 1       'valor en ACC
Call Write_lcd 'transfiere al display LCD
End

```

## LCDHEX

### Acción

Envía una variable en formato hexadecimal al visualizador LCD.

### Sintaxis

**LCDHEX** var

### Nota

var	variable a visualizar
-----	-----------------------

**var1 : Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.**

Son aplicables las mismas reglas definidas por PRINTHEX.

### Ver también

LCD

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 255
LCD a
Lowerline
LCDHEX a
End
```

## LEFT()

### Acción

Devuelve el número de caracteres especificado de una cadena, partiendo de la izquierda.

### Sintaxis

var = **Left**(var1 , n )

### Nota

var	Cadena a la cual será asignado el resultado.
Var1	Cadena de origen sobre la que operar.
n	Numero de caracteres a extraer de la cadena.

### n : Byte, Integer, Word, Long, Constant.

Para las operaciones con variables de tipo String, todas las variables tienen que ser mismo tipo:  
interna o externa.

### Ejemplo:

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = "ABCDEFGH"
z = Left(s,5)
Print z 'ABCDE
End
```

## LEN

### Acción

Devuelve la longitud de una cadena..

### Sintaxis

var = LEN( string )

### Nota

var	Variabile numerica a la que asignará el valor de la longitud de la cadena.
string	Cadena a la cual se desea calcular la longitud.

### Ejemplo:

```
Dim S As String * 12
Dim A As Byte
S = "test"
A = Len(s)
Print A           'Visualiza 4
```

## LOAD

### Acción

Carga el valor de auto-recarga del TIMER especificado.

### Sintaxis

**LOAD** TIMER , value

### Nota

TIMER	TIMER0, TIMER1 o TIMER2.
Value	Variable o valor de carga.

Cuando se utiliza la instrucción **ON TIMERx** con el **TIMER/COUNTER** en modalidad **2**, es posible precisar a cuál intervalo tiene que ser generada la interrupción.

El valor puede ser comprendido entre 1÷255 para **TIMER0** y **TIMER1**, mientras para el **TIMER2** es posible precisar valores entre 1÷65535.

La instrucción **LOAD** calcula el valor correcto de reload (recarga) en el siguiente modo:

$$TLx = THx = (256 - \text{valor})$$

$$\text{Para } \mathbf{TIMER2}: RCAP2L = RCAP2H = (65536 - \text{valor})$$

La instrucción **LOAD** no debe ser utilizada para asignar o leer un valor de los timers/counters.

Para este objetivo tiene que ser empleada la instrucción **COUNTERx**.

Ver el Hardware suplementario para mayores detalles.

### Ejemplo:

```
LOAD TIMER0, 100           'carga TIMER0 con 100
```

Genera el código siguiente :

```
Mov t10,#h'9C
Mov th0,#h'9C
LOAD TIMER2, 1000
Will generate:
Mov RCAP2L,#24
Mov RCAP2H,#252
```

## LOCATE

### Acción

Mueve el cursor del visualizador LCD a la localización especificada.

### Sintaxis

**LOCATE** y , x

### Nota

x	Constante o variable relativa a la columna. (1-64*)
y	Constante o variable relativa a la línea (1 - 4*)

\* depende del visualizador LCD conectado

### Ver también

CONFIG LCD , LCD , HOME , CLS

### Ejemplo:

```
LCD "Hola"  
Locate 1,10  
LCD " * "
```



# LOOKUP

## Acción

Devuelve el valor contenido en una tabla.

## Sintaxis

`var =LOOKUP( value, label )`

## Nota

<code>var</code>	Valor devuelto
<code>value</code>	Valor a usar como índice de la tabla.
<code>label</code>	Etiqueta en la cual está presente el dato

`var` : Byte, Integer, Word, Long, Single.

`value` : Byte, Integer, Word, Long, Costante.

## Diferenze da BASCOM LT

En **BASCOM LT**, la instrucción lookup trabaja exclusivamente con tablas compuestas por bytes.

En **BASCOM-8051**, es posible también emplear Integer, Word, Long y Single.

## Ver también

LOOKUPSTR

## Ejemplo:

```
DIM b1 As Byte , I As Integer
b1 = Lookup(1, dta)
Print b1           'Visualiza 2 (sobre base cero)
I = Lookup(0,DTA2)
End
```

```
DTA:
DATA 1,2,3,4,5
```

```
DTA2:           'de tipo integer
1000% , 2000%
```

## LOOKUPSTR

### Acción

Devuelve una cadena contenida en una tabla.

### Sintaxis

`var =LOOKUPSTR( value, label )`

### Nota

<code>var</code>	Cadena devuelta
<code>value</code>	Valor a usar como índice de la tabla. El índice parte de 0, luego el primer elemento de la tabla es en el índice 0.
<code>label</code>	Etiqueta en la cual está presente el dato

`value` : Byte, Integer, Word, Long, Costante incluidos entre 0÷255

### Ver también

LOOKUP

### Ejemplo:

```
Dim s As String, idx As Byte
idx = 0 : s = LookupStr(idx,Sdata)
Print s          'visualizará 'Esto'
End
```

```
Sdata:
Data "Esto" , "es" , "un test"
```

## LOW

### Acción

Devuelve el byte menos significativo de una variable.

### Sintaxis

var = LOW ( s )

### Nota

var	Variable a la cual será asignado el LSB de la variable S.
s	Variable fuente de la cual se extrae el byte LSB

### Ver también

HIGH

### Ejemplo:

```
Dim I As Integer , Z As Byte
I = &H1001
Z = Low(I)           'es 1
```

## LOWW

### Acción

Devuelve los dos bytes menos significativos (LSB) de una variable tipo **long** (largo).

### Sintaxis

`var = LOWW( s )`

### Nota

<code>var</code>	La variable que se asigna con los dos LSB de la variable <code>s</code> .
<code>s</code>	La variable fuente para conseguir los dos LSB.

### Ver también

HIGHW    HIGH    LOW

### Ejemplo:

**Dim L As Integer , Z As Long**

`L = &H1001`

`Z = LowW(L)`

## LOWERLINE

### Acción

Posiciona el cursor del display LCD al inicio de la línea más baja.

### Sintaxis

**LOWERLINE**

### Nota

-

### Ver también

UPPERLINE , THIRDLINE , FOURTHLINE , HOME

### Ejemplo:

```
LCD "Test "  
LOWERLINE  
LCD "Hola "  
End
```

## MakeBCD()

### Acción

Convierte una variable en el correspondiente valor BCD.

### Sintaxis

```
var1 = MAKEBCD(var2)
```

### Nota

var1	Variable a la cual se asignará el valor convertido.
Var2	Variable conteniendo el valor decimal original.

Cuando se hace empleo del **reloj en tiempo real** por el bus I2C es necesario adaptar el tamaño de los datos del tipo DECIMAL al BCD y esta instrucción sirve para una fácil conversión.

Para imprimir ó visualizar el valor BCD de una variable tiene que ser utilizada la instrucción BCD ().

### Ver también

MAKEDEC BCD()

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCD BCD(a)
a = MakeBCD(a)
LCD " " ; a
End
```

## MakeINT()

### Acción

Convierte 2 bytes en un individual Word o Integer.

### Sintaxis

`varn = MAKEINT(LSB , MSB)`

### Nota

<code>varn</code>	Variable a la cual será asignado el valor convertido.
<code>LSB</code>	Variable o constante con el byte menos significativo (LSB).
<code>MSB</code>	Variable o constante con el byte más significativo (MSB).

El código es equivalente a:

`varn = (256 * MSB) + LSB`

### Ver también

`MAKEDEC BCD()`

### Ejemplo:

```
Dim a As Integer , I As Integer
a = 2
I = MakeINT(a , 1) 'I = (1 * 256) + 2 = 258
End
```

## MakeDEC()

### Acción

Convierte una variable de tipo Byte o Integer/Word en formato BCD con el correspondiente valor DECIMAL.

### Sintaxis

var1 = **MAKEDEC**(var2)

### Nota

var1	Variable a la cual asignará el valor convertido.
var2	Variable original conteniendo el valor en BCD.

Cuando se hace empleo del **reloj en tiempo real** por el bus I2C es necesario readaptar el tamaño de los datos del tipo BCD a DECIMAL y esta instrucción sirve para una fácil conversión.

### Ver también

MAKEBCD

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCD BCD(a)
a = MakeDEC(a)
LCD " " ; a
End
```



## MAX

### Acción

Devuelve el valor más alto de una serie, matriz (**array**).

### Sintaxis

var = MAX( ar(1) )

### Nota

var	Variable numérica que se asignará con el valor más alto de la serie.
ar()	El primer elemento de la serie a devolver el valor más alto.

Actualmente MAX() sólo trabaja con formato en BYTE.  
El soporte para otros tipos de datos también se agregará.

### Ver también

MIN

### Ejemplo:

**Dim ar(10) As Byte**

**Dim bP As Byte**

**For bP = 1 to 10**

  ar(bP) = bP

**Next**

bP = **Max**(ar(1))

**Print** bP           'debe de imprimir 10

**End**

## MID()

### Acción

La instrucción MID restituye parte de una cadena (**substring**).

La instrucción MID puede ser usada para sustituir parte de una cadena

### Sintaxis

`var = MID(var1 ,st [, l] )`

`MID(var ,st [, l] ) = var1`

### Nota

<code>var</code>	Cadena a la cual será asignado el resultado.
<code>Var1</code>	Cadena de origen.
<code>st</code>	Posición de inicio de la extracción / sustitución.
<code>l</code>	Número de caracteres a retirar o cambiar.

Las cadenas a operar tienen que ser del mismo tipo (**interna o externa**).

### Ver también

LEFT , RIGHT

### Ejemplo:

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = "ABCDEFGH"
z = Mid(s,2,3)
Print z           'BCD

z="12345"
Mid(s,2,2) = z
Print s           'A12DEFG
End
```

## MIN

### Acción

Devuelve el valor más bajo de una serie, matriz (**array**).

### Sintaxis

var = MIN( ar(1) )

### Nota

Var	Variable numérica que se asignará con el valor más bajo de la serie.
ar()	El primer elemento de la serie para devolver el valor más bajo.

Actualmente MIN() sólo trabaja con formato en BYTE.  
El soporte para otros tipos de datos también se agregará.

### Ver también

MAX

### Ejemplo:

**Dim ar(10) As Byte**

**Dim bP As Byte**

**For bP = 1 to 10**

    ar(bP) = bP

**Next**

bP = **Min**(ar(1))

**Print bP**           'debe de imprimir 1

**End**

## MOD

### Acción

Devuelve el módulo (**resto**) de una división.

### Sintaxis

ret = var1 **MOD** var2

### Nota

ret	Variable a la cual sera asignado el módulo (resto).
var1	Variable a dividir (dividendo).
var2	Variable por la cual se dividirá (divisor).

Cuando se divide un número entero, el resto que queda del resultado entre el dividendo y el divisor será el asignado a la variable **ret**.

### Ejemplo:

```
a = 10 MOD 3      'divide 10 entre 3
PRINT a          'visualiza el resto (1)
```

## NEXT

### Acción

Termina una estructura FOR .. NEXT.

### Sintaxis

**NEXT** [var]

### Nota

var	Variable índice utilizada como contador en una estructura <b>FOR-NEXT</b> y especificado conjuntamente a <b>FOR</b> . <i>Var</i> es opcional y no indispensable.
-----	---

Cada instrucción **FOR** tiene que ser acabada sucesivamente con un **NEXT**.

### Ver también

FOR

### Ejemplo:

```
y = 10
FOR a = 1 TO 10
    FOR x = y TO 1
        PRINT x ; a
    NEXT
NEXT a
END
```

'Ajusta y = 10  
'repite 10 vueltas  
'también éste  
'visualiza el valor de **x** y **a**  
'**x** siguiente (cuenta atrás)  
'**a** siguiente (cuenta adelante)

## ON Interrupt

### Acción

Ejecuta una subrutina cuando detecta la interrupción especificada.

### Sintaxis

**ON** interrupt label [NOSAVE]

### Nota

interrupt	INT0, INT1, SERIAL, TIMER0 ,TIMER1 o TIMER2. Pueden encontrarse chips con interrupciones específicas bajo el soporte del microprocesador..
Label	Etiqueta a la cual saltará la ejecución del programa al detectar la interrupción.
NOSAVE	Especificando NOSAVE, ningún registro será salvado y restablecido en la rutina de interrupción. Usando esta opción nos aseguramos de cumplir separadamente esta operación sobre los registros utilizados.

Una rutina de interrupción tiene que ser acabada con la instrucción RETURN. Sólo una instrucción RETURN puede estar presente en una rutina de interrupción ya que el compilador provee a restablecer los registros y genera un RETI cada vez que encuentra una instrucción RETURN en la rutina de interrupción.

TIMER1 no puede ser utilizado al mismo tiempo a las rutinas de gestión de la comunicación serie ya que esta última hace empleo del TIMER1 para la generación del BAUDRATE.

Empleando las interrupciones INT0 ó INT1 es posible precisar cual condición producirá la interrupción. Es posible emplear la instrucción Set/reset sobre el registro TCON para definir el comportamiento deseado:

```
SET TCON.0      trigger INT0 sobre la transición.
RESET TCON.0    trigger INT0 a nivel bajo (0).
SET TCON.2      trigger INT1 sobre la transición.
RESET TCON.2    trigger INT1 a nivel bajo (0).
```

Ver Hardware para mayores detalles

### Ejemplo:

```
ENABLE INTERRUPTS
ENABLE INT0          'Habilita la interrupción
ON INT0 Label2 nosave 'Cuando INT0 salta a la etiqueta label2
DO                  'loop continuo
LOOP
END
Label2:
PRINT " Ha ocurrido una interrupción por hardware!" 'visualiza el mensaje
RETURN
```

## ON Value

### Acción

Salta a una o más etiquetas especificadas en función del valor de una variable.

### Sintaxis

**ON** var [**GOTO**] [**GOSUB**] label1 [, label2 ]

### Nota

var	Variable numérica de analizar. Esta también puede ser un SFR como P1.
label1, label2	Etiquetas a saltar en relación al valor de la variable var.

La definición de los valores parte del número 0, por lo tanto cuando var=0 la ejecución del programa salta a la primera etiqueta especificada.

### Ver también

### Ejemplo:

```
x = 2
ON x GOSUB lb11, lb12,lb13      'asigna la variable para la interrupción
x=0                             'salta a la etiqueta lb13
ON x GOTO lb11, lb12 , lb13
END

lb13:
PRINT " lb13"
RETURN

Lb11:

Lb12:
```

## OPEN – CLOSE

### Acción

Abre y cierra un dispositivo.

### Sintaxis

OPEN "device" for MODE As #channel

CLOSE #channel

### Nota

device	Son soportados dos dispositivos por hardware: COM1 Y COM2. Con el software UART, es necesario precisar el pin del puerto y el baudrate. COM3.0: 9600 usará el PORT 3.0 a 9600 baud.
MODE	Para COM1 y COM2 puede ser especificado BINARY, INPUT o OUTPUT, mientras que para el software UART, tiene que ser especificada la dirección del pin INPUT o OUTPUT.
channel	Numero del canal a abrir. Debe de ser una constante positiva.

Ya que existen microprocesadores como el 80537, que disponen de 2 canales seriales a bordo, el compilador tiene que ser informado sobre la puerta que se quiere usar. Ésta es la razón por la que existe la instrucción **OPEN**. Si existe una sola puerta serial a bordo del microprocesador no es necesario precisar cual se quiere usar y la instrucción **OPEN** puede ser omitida.

Las instrucciones unidas a los devices seriales son **PRINT**, **PRINTHEX**, **INPUT** e **INPUTHEX**.

Cada dispositivo abiertos tiene que ser cerrado sucesivamente a través de la instrucción **CLOSE #channel**. Naturalmente especificando el mismo número por channel.

El software **UART** sólo soporta las instrucciones **PUT** y **GET** para mandar y recibir datos.

**COM1: Y COM2:** son puertos hardware y pueden ser empleados con **PRINT** etcétera.

### Ver también

#### Ejemplo: 1

```
REM Sólo trabaja con el 80517 o 80537
CONFIG BAUD1 = 9600           'baudrate serial 1
OPEN "COM2:" FOR BINARY AS #1 'abre el puerto
PRINT #1, "Hola"             'imprime sobre el puerto serie 1
PRINT "Hola"                 'imprime sobre el puerto serie 0
CLOSE #1                     'cierra el canal 1
```

#### Ejemplo: 2

'Funciona con cualquier pin del puerto



```
Dim A As Byte , S As String * 16 , I As Byte , Dum As Byte

'un puerto de comunicación software toma el nombre del pin utilizado
'por Ejemplo: usando P3.0 se obtendrá "COM3.0:" (P es omitido)
'para los puertos de comunicación software tiene que ser especificado el
'baudrate
'Por lo tanto para 9600 baudios, el nombre del dispositivo es COM3.0:9600
'Cuando se usa el pin para transmitir el dispositivo tiene que ser abierto
'como OUTPUT
'Cuando se usa el pin para recibir el dispositivo tiene que ser abierto
'como INPUT
'Por ahora es sólo posible el mandar y recibir variables a través de PUT y
'GET.
'En el futuro también será completada la función con PRINT etcétera

Open "com3.1:9600" For Output As #1 'p3.1 generalmente es usado por TX por
                                'lo tanto la verificación es fácil

Open "com3.0:9600" For Input As #2 'p3.0 generalmente es usado por RX por
                                'lo tanto la verificación es fácil

S = "test this"                'asigna una cadena a la variable
Dum = Len(s)                   'nota el largo de la cadena

For I = 1 To Dum               'para todos los caracteres de SX a DX
    A = Mid(s , I ,1)         'toma el carácter
    Put #1 , A                'lo envía al puerto de comunicación
Next

Do
    Get #2 , A                'toma el carácter del puerto
    Put #1 , A                'y lo escribe
    Print A                   'también sobre el canal normal
Loop

Close #1                       'cierra el dispositivo
Close #2
End
```

# OUT

## Acción

Envía un byte a un puerto hardware o bien a una dirección de memoria externa.

## Sintaxis

**OUT** address, value

## Nota

address	Dirección a la cual enviará el byte.
value	Variable o valor a enviar.

La instrucción **OUT** trabaja solo con microprocesadores que pueden direccionar memoria externa.

## Ver también

INP

## Ejemplo:

Dim a As Byte

```
OUT &H8000,1 'envia 1 a la dirección HEX 8000 sobre el bus de datos (d0÷d7)
```

```
END
```

Genera el código siguiente:

```
Mov A,#1
```

```
Mov dptr,#h'8000
```

```
Movx @dptr,a
```

## P1,P3

### Acción

P1 y P3 son registros especiales de función (SFR) que pueden ser gestionados como variables.

### Sintaxis

**Px** = var

var = **Px**

### Nota

x	Número de port (1 or 3). <b>P3.6 no puede ser empleado en un AT89C2051!</b>
Var	Variable a adquirir o asignar.

Otros microprocesadores pueden disponer de más puertos como **P0, P2, P4** etc.

Elegiendo oportunamente el **archivo.DAT** que define cuál microprocesador se está empleando será posible también usar estos puertos adicionales como variables.

En la práctica es posible utilizar cualquier **SFR** como una variable.

**ACC = 0** por ejemplo: resetea el acumulador

Ver hardware para mayores detalles.

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, b1 As Bit
a = P1           'toma el valor del puerto 1
a = a OR 2      'lo manipula
P1 = a          'y lo escribe al puerto 1
P1 = &B10010101 'usa la notación binaria
P1 = &HAF       'usa la notación hexadecimal
b1 = P1.1       'lee el pin 1.1
P1.1 = 0        'y lo pone a 0
```

## PEEK()

### Acción

Devuelve un byte memorizado en la memoria interna.

### Sintaxis

var = **PEEK**( address )

### Nota

var	Variable numérica a la que asignar el contenido de la celda apuntada de <b>address</b> .
address	Variable numérica o constante que define la dirección. (0÷255)

### Ver también

POKE , CPEEK , INP , OUT

### Ejemplo:

```
DIM a As Byte
a = Peek( 0 )      'devuelve el primer byte de la memoria interna (r0)
End
```

## POKE

### Acción

Escribe un byte en una localización de la memoria interna.

### Sintaxis

**POKE** address , value

### Nota

address	Variable numérica conteniendo la dirección de la celda de la memoria a escribir. (0÷255)
value	Valor a asignar. (0÷255)

Se tiene que poner la máxima atención en el empleo de la instrucción POKE, ya que la memoria interna es utilizada para memorizar las variables y una operación errónea puede llevar al funcionamiento defectuoso del programa.

### Ver también

PEEK , CPEEK , INP , OUT

### Ejemplo:

```
POKE 127, 1      'escribe 1 en la dirección 127
End
```

## POWERDOWN

### Acción

Fuerza al procesador en modo powerdown.

### Sintaxis

POWERDOWN

### Nota

La modalidad powerdown para completamente el reloj del sistema.  
El único modo para reactivar el procesador es haciendo un reset.

### Ver también

IDLE

### Ejemplo:

POWERDOWN

## PRINT

### Acción

Envía, escribe sobre el puerto serie asíncrono (RS-232).

### Sintaxis

**PRINT** var ; " constant"

### Nota

var	Variable o constante a transmitir (print).
-----	--

Para mandar más variables con la misma instrucción, utilizar punto y coma como separador ;  
Acabando una línea con punto y coma no será mandado el carácter de cambio de línea (**linefeed**).

La instrucción **PRINT** puede ser utilizada cuando existe una interfaz serie RS-232. Consultar el manual para informaciones sobre la realización de una interfaz RS-232.

La interfaz RS-232 puede ser unida a la puerta de comunicación serie de un PC. De este modo es posible emplear un emulador de terminal como aparato de salida. En BASCOM es integrado un emulador de terminal.

### Ver también

PRINTHEX , INPUT , OPEN , CLOSE

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1997,1998 MCS Electronics
-----
' file: PRINT.BAS
' demo: PRINT, PRINTHEX
-----
Rem El Integer puede asumir valores entre -32767 y 32768

Dim A As Byte , B1 As Byte , C As Integer
A = 1
Print "print variable a " ; A
Print 'nuova linea
Print "Text to print."           'costante a visualizar
B1 = 10
PrintHex B1                     'visualiza en notación hex
C = &HA000
PrintHex C                       'asigna el valor a c%
Print C                          'visualiza en notación hex
C = -32000
Print C                          'visualiza en notación decimal
PrintHex C
End

```

## PRINTBIN

### Acción

Envía el contenido de una variable sobre el puerto serie.

### Sintaxis

PRINTBIN var [,varn]

### Nota

var	Variable conteniendo el valor a enviar por el puerto serie
varn	Variables a enviar. (opcional)

**PRINTBIN** equivale a **PRINT CHR**(var); pero de este modo pueden imprimirse matrices enteras (**array**).

Usando una variable tipo **Long**, por ejemplo:, seran enviados 4 bytes.

### Ver también

INPUTBIN

### Ejemplo:

```
Dim a(10) As Byte, c As Byte
For c = 1 To 10
    a(c) = a    'rellena la matriz (array)
Next
PRINTBIN a(1)  'visualiza el contenido
```



## PRINTHEX

### Acción

Envía una variable al puerto serie en formato hexadecimal.

### Sintaxis

**PRINTHEX** var

### Nota

var	Variable conteniendo el valor a enviar por el puerto serie.
-----	---

Se aplican las mismas reglas válidas por PRINT.

La instrucción PRINTHEX puede ser utilizada cuando existe una interfaz serie RS-232.

Consultar el manual por informaciones sobre el realización de un interfaz RS-232.

La interfaz RS-232 puede ser unida a la puerta de comunicación serie de un PC. De este modo es posible emplear un emulador de terminal como aparato de salida.

En BASCOM es integrado un emulador de terminal.

### Ver también

PRINT , INPUTHEX

### Ejemplo:

```
Dim x As Byte
INPUT x           'espera ala entrada de una variable
PRINT x          'la visualiza en formato decimal
PRINTHEX "Hex " ; x 'y luego en formado Hexadecimal
```

## PRIORITY

### Acción

Define los niveles de prioridad de las interrupciones.

### Sintaxis

PRIORITY SET / RESET interrupt

### Nota

SET	Activa la prioridad de la interrupción al nivel más alto.
RESET	Activa la prioridad de la interrupción al nivel más bajo.
Interrupt	La interrupción a la cual define la prioridad.

Las interrupciones son: **INT0, INT1, SERIAL, TIMER0, TIMER1 e TIMER2.**

Otros microprocesadores pueden tener interrupciones adicionales o diferentes. Ver el hardware de los Microprocesadores para mayores detalles.

La interrupción INT0 tiene siempre la prioridad más alta. Cuando ocurren más interrupciones al mismo tiempo, el orden siguiente será utilizado en la gestión de las llamadas.

### Prioridad en las Interrupciones:

Interrupción	Prioridad
INT0	1 (más alta)
TIMER0	2
INT1	3
TIMER1	4
SERIAL	5 (más baja)

### Ejemplo:

```

PRIORITY SET SERIAL          'int serie al nivel mas alto
ENABLE SERIAL                'habilita int serie
ENABLE TIMER0                'habilita int timer0
ENABLE INTERRUPTS            'activa la gestion de las interrupciones
ON SERIAL label              'salta a la etiqueta en caso de int serie
DO                             'bucle continuo
LOOP

Label:
PRINT " Interrupción Serie"  'cuando hay int serie salta a esta etiqueta
RETURN                        'visualiza un mensaje
                              'regresa de la interrupción

```

## PUT

### Acción

Envía un byte al software UART.

### Sintaxis

PUT #channel , var

### Nota

channel	Constante numérica positiva que se refiere al canal abierto.
var	Una variable o constante que contiene el valor a enviar al software UART.

Tenga en cuenta que el canal debe abrirse con la instrucción OPEN. También, la instrucción CLOSE, debe ser la última en su programa. Por favor vea el comentario en la instrucción OPEN y el ejemplo en esta misma página.

### Ver también

#### GET

### Ejemplo

'En este ejemplo se usan los pins asignados normalmente para comunicación

**Open** "com3.1:9600" **For Output** As #1      'p3.1 normalmente se usa para Tx

**Open** "com3.0:9600" **For Input** As #2      'p3.0 normalmente se usa para Rx

S = "test this"

'asignamos una cadena

Dum = **Len**(s)

'asignamos a Dum la longitud de la cadena

**For** I = 1 **To** Dum

'para todos los caracteres desde la izquierda a la derecha

  A = **Mid**(s , I , 1)

'asignamos a A el caracter

**Put** #1 , A

'escribe el valor de A por el puerto de comunicaciones

**Next**

**Do**

**Get** #2 , A

'lee un caracter desde el puerto de comunicaciones

**Put** #1 , A

'lo envía por el puerto

**Print** A

'usa el canal normal

**Loop**

**Close** #1

' finaliza y cierra el dispositivo

**Close** #2

**End**

## READ

### Acción

Lee un valor definido en DATA y lo asigna a la variable.

### Sintaxis

**READ** var

### Nota

var	Variable a la cual será asignado el valor leído.
-----	--

### Differenze da QB

Es indispensable que las variables sean del mismo tipo de los valores memorizado con **DATA**.

### Ver también

DATA , RESTORE

### Ejemplo:

```
Dim A As Byte, I As Byte, C As Integer, S As XRAM String * 10
RESTORE dta

FOR a = 1 TO 3
    READ i : PRINT i
NEXT

RESTORE DTA2
READ C : PRINT C
READ C : PRINT C
Restore dta3 : Read s : Print s
END

dta:
Data 5,10,15

dta2:
Data 1000%, -2000%

dta3:
Data "Hola"
```

## REM

### Acción

Inserta un comentario.

### Sintaxis

**REM** ó '

### Nota

Un programa comentado resulta más comprensible.

Para insertar un comentario usar **REM** o bien ' seguido por el texto del comentario.

Todas las instrucciones puestas después de **REM** o ' son consideradas comentarios y no serán compiladas.

Ahora es posible insertar como bloques de texto comentado:

```
'(principio de un bloque de comentario  
print "Esto no será compilado"  
) fin del bloque de comentario
```

El símbolo inicial garantiza la compatibilidad con QB.

### Ejemplo:

```
REM TEST.BAS version 1.00  
PRINT a      ' " Esto es un comentario : PRINT " Hola "  
             ^--- esto no será compilado!
```

## RESET

### Acción

Resetea (pone a cero) un bit del puerto (P1.x, P3.x) o bien una variable interna de tipo Bit/Byte/Integer/Word.

### Sintaxis

**RESET** bit

**RESET** var.x

### Nota

bit	Puede ser P1.x, P3.x o cualquier bit de la variable dónde $x=0\div 7$ .
var	Puede ser una variable de tipo Byte, Integer o Word.
x	Constante indicando el bit de la variable a resetear. (0÷7) para bytes y (0÷15) para Integer/Word

### Ver también

SET

### Ejemplo:

Dim b1 As Bit, b2 As Byte, I As Integer

```

RESET P1.3      'reset del bit 3 del puerto 1
RESET b1        'variable de tipo bit
RESET b2.0      'reset del bit 0 de la variable tipo byte b2
RESET I.15      'reset del bit MS de I
  
```

# RESTORE

## Acción

Permite releer los datos leídos con READ. Borra el indicador de DATA.

## Sintaxis

**RESTORE** label

## Nota

label	Etiqueta que es posicionada con la instrucción DATA.
-------	--

## Ver también

DATA , READ

## Ejemplo:

La variable Integer debe de terminar con el signo % (Integer : <0 or >255)

```
DIM a AS BYTE, I AS BYTE
RESTORE dta
FOR a = 1 TO 3
    READ a : PRINT a
NEXT

RESTORE DTA2

READ I : PRINT I
READ I : PRINT I
END

DTA1:
Data 5, 10, 100

DTA2:
Data -1%, 1000%
```

# RETURN

## Acción

Regresa de una subrutina.

## Sintaxis

**RETURN**

## Nota

Cada Subrutina tiene que ser acabada con la instrucción **RETURN**.

También las subrutinas de Interrupciones tienen que ser acabadas con la instrucción **RETURN**.

## Ver también

GOSUB

## Ejemplo:

```
y = 2
GOSUB Pr          'salta a la subrutina
PRINT result     'visualiza el resultado
END              'fin del programa

Pr:
result = 5 * y     'etiqueta de inicio de la subrutina
result = result + 100 'Para demostrar algo
RETURN          'Regresa
```



## RIGHT()

### Acción

Devuelve el número de caracteres especificado de una cadena, partiendo de derecha.

### Sintaxis

var = **RIGHT**(var1 ,st )

### Nota

Var	Cadena a la cual será asignado el resultado.
Var1	Cadena de origen sobre el que operar.
St	Posición desde la cual se iniciará la extracción.

Todas las cadenas tienen que ser del mismo tipo: internas ó externas.

### Ver también

LEFT , MID

### Ejemplo:

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = "ABCDEFGH"
z = Right(s,2)
Print z           'Visualiza ---->  FH
End
```

## RND

### Acción

Devuelve un número aleatorio.

### Sintaxis

var = **RND**(limit)

### Nota

Limit	número máximo que se asignará al número de selección aleatoria.
-------	---

La función RND () usa 2 bytes internos para guardar el valor de lo calculado aleatoriamente.

### Ver también

### Ejemplo:

```
-----  
'                                     (c) 2000 MCS Electronics  
'                                     RND.BAS  
-----  
Dim W As Word  
  
Do  
    'Captura un número aleatorio limitado a un valor máximo de 100.  
    W = Rnd(100)  
    Print W  
Loop  
End
```

## ROTATE

### Acción

Desplaza todos los bits una posición a la derecha ó a la izquierda.

### Sintaxis

**ROTATE** var , **LEFT/RIGHT** [ , shifts]

### Nota

var	Variable de tipo Byte, Integer/Word o Long.
shifts	Número de desplazamientos a efectuar.

Note que el flag de acarreo entra en el byte **LSB** o **MSB** dependiéndolo de la dirección del desplazamiento.

El resultado es idéntico al producido con una instrucción assembler **RLC** o bien **RRC**.

Si el comportamiento es indeseado, borrar el bit de acarreo antes de la instrucción de desplazamiento con la instrucción **CLR C** (Clear Carry).

### Ver también

SHIFTIN , SHIFTOUT

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 128
ROTATE a, LEFT , 2      'Rota dos bits
Print a                 'Visualiza 1
```

### Código generado:

```
Mov R7,#2
Mov R0,#h'21
Mov a,@r0
Rlc a
Djnz r7,*-1
Mov @r0,a
```

# SELECT

## Acción

Ejecuta uno de varios bloques de instrucciones, según el valor de una expresión.

## Sintaxis

```
SELECT CASE var
CASE test1 : statements
[CASE test2 : statements ]
CASE ELSE : statements
END SELECT
```

## Nota

var	Variable a analizar.
Test1	Valor para comparar con la variable.
Test2	Valor para comparar con la variable.

## Ver también

-

## Ejemplo:

```
Dim b2 As Byte
SELECT CASE b2
    CASE 2 : PRINT "2"
    CASE 4 : PRINT "4"
    CASE IS >5 : PRINT ">5"
    CASE ELSE
        'set bit 1 del puerto 1
        ' una prueba solicita la palabra clave IS
END SELECT
END
```

## SET

### Acción

Setea (pone a 1) un bit del puerto (P1.x,P3.x) o bien una variable interna de tipo Bit/Byte/Integer/Word.

### Sintaxis

**SET** bit

**SET** var.x

### Nota

bit	Puede ser P1.x, P3.x o cualquier bit de variable dónde $x=0\div7$ .
var	Puede ser una variable de tipo Byte, Integer o Word.
x	Bit de una variable ( $0\div7$ ) a setear. ( $0\div15$ para Integer/Word)

### Ver también

RESET

### Ejemplo:

```
Dim b1 As Bit, b2 As Byte, c As Word
SET P1.1    'set bit 1 del puerto 1
SET b1     'variable de tipo bit
SET b2.1   'set del bit 1 de la variable b2
SET C.15   'set del bit mas alto del la variable tipo Word
```

## SHIFT

### Action

Shifts all bits one place to the left or right.

### Syntax

SHIFT var , LEFT/RIGHT [ , shifts]

### Remarks

Var Byte, Integer/Word or Long variable.

Shifts The number of shifts to perform.

The SHIFT statements shifts all bits to the left or right and so for a byte after 8 shifts, the byte will be zero.

### See also

SHIFTIN , SHIFTOUT ROTATE

### Example

Dim a as Word

a = 128

SHIFT a, LEFT , 1

Print a '256

## SHIFTCURSOR

### Acción

Desplaza el cursor del display LCD a la izquierda o derecha una posición.

### Sintaxis

**SHIFTCURSOR LEFT / RIGHT**

### Ver también

SHIFTLCD

### Ejemplo:

```
LCD "Hello"  
SHIFTCURSOR LEFT  
End
```

## SHIFTIN y SHIFTOUT

### Acción

Envía o recibe una variable por un pin del puerto, en forma de un tren de bits seriales con envío síncrono a una señal de clock.

### Sintaxis

SHIFTIN pin , pclock , var , option

SHIFTOUT pin , pclock , var , option

### Nota

pin	Pin del puerto a utilizar como <b>input/output</b> .
pclock	Pin del puerto que generará la señal del clock.
var	Variable asignada a la operación de desplazamiento.
Option	Opciones posibles : 0 - <b>MSB</b> se desplaza <b>in/out</b> primero cuando el clock está a nivel bajo 1 - <b>MSB</b> se desplaza <b>in/out</b> primero cuando clock está a nivel alto 2 - <b>LSB</b> se desplaza <b>in/out</b> primero cuando clock está a nivel bajo 3 - <b>LSB</b> se desplaza <b>in/out</b> primero cuando cock está a nivel alto Añadiendo la opción 4 a <b>SHIFTIN</b> se entiende que el clock para el desplazamiento sea generado externamente.

En relación al tipo de variable serán necesarios más o menos **shift** para completar el envío.

Por un byte necesitarán 8 **shifts** mientras 16 **shifts** servirán para un Integer.

### Ver también

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
SHIFTIN P1.0 , P1.1 , a , 0
SHIFTOUT P1.2 , P1.1 , a , 0
```

Por Ejemplo: de SHIFTIN éste es el código generado:

```
Setb P1.1
Mov R0,#h'21
Mov r2,#h'01
__UNQLBL1:
Mov r3,#8
__UNQLBL2:
Clr P1.1
Nop
Nop
Mov c,P1.0
Rlc a
Setb P1.1
Nop
Nop
Djnz r3,__UNQLBL2
Mov @r0,a
Dec r0
```



```
Djnz r2,__UNQLBL1
```

El código generado depende, naturalmente, de los parámetros.

Para desplazamientos con una señal externa de clock:

**SHIFTIN P1.0, P1.1, a, 4** 'añadir 4 para señal de reloj externa.

Código generado:

```
Mov R0,#h'21
Mov r2,#h'01
__UNQLBL1:
Mov r3,#8
__UNQLBL2:
Jnb P1.1,*+0
Mov c,P1.0
Rlc a
Jb P1.1,*+0
Djnz r3,__UNQLBL2
Mov @r0,a
Dec r0
Djnz r2,__UNQLBL1
```

## SHIFTLCD

### Acción

Desplaza el display LCD a la derecha ó a la izquierda una posición.

### Sintaxis

**SHIFTLCD LEFT / RIGHT**

### Nota

### Ver también

SHIFTCURSOR

### Ejemplo:

```
LCD "Texto muy largo"  
SHIFTLCD LEFT  
Wait 1  
SHIFTLCD RIGHT  
End
```

## SOUND

### Acción

Envía impulsos a un pin del puerto.

### Sintaxis

**SOUND** pin, duration, frequency

### Nota

pin	Cualquier pin del puerto como P1.0, etc.
duration	Número de impulsos a enviar. Byte, Integer/Word o constante comprendida entre 1 ÷ 32768.
Frequency	Tiempo por el cual el pin es forzado alto y bajo.

Conectando un altavoz o bien un timbre eléctrico a un **pin** del puerto (ver hardware), es posible utilizar la instrucción **SOUND** para producir tonos.

El pin del puerto es conmutado alto y bajo por el número de microsegundos especificado en **frequency** (frecuencia).

Este bucle es ejecutado el número de veces especificado en **duration** (duración).

### Ver también

-

### Ejemplo:

```
SOUND P1.1 , 10000, 10      'Produce un BEEP
End
```

## SPACE()

### Acción

Devuelve una cadena de espacios.

### Sintaxis

var = **SPACE**(x )

### Nota

x	Número de caracteres de espaciado.
Var	Cadena a la cual será asignado el resultado

Usando 0 por x, el resultado es una cadena de 255 bytes ya que no es efectuado ningún control sobre asignaciones de cadenas con largo cero.

### Ejemplo:

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = Space(5)
Print " { " ; s ; " } " ' { }
Dim A As Byte
A = 3
S = Space(a)
```

Código generado por las ultimas 2 líneas :

```
;----- rutina de la librería -----
_sStr_String:
Mov @r1,a
Inc r1
Djnz r2,_sStr_String
Clr a
Mov @r1,a
Ret
;-----
Mov R1,#h'22 ; localización de la cadena
Mov R2,h'21 ; número de espacios
Mov a,#32
Acall _sStr_String
```

## SPIIN

### Acción

Lee un valor desde el bus SPI.

### Sintaxis

SPIIN var, bytes

### Nota

var	Variable a la cual asignará el valor leído desde el bus SPI.
bytes	Numero de bytes a leer.

### Ver también

SPIOUT , CONFIG SPI

### Ejemplo:

```
Dim a(10) As Byte
```

```
CONFIG SPI = SOFT, DIN = P1.0, DOUT = P1.1, CS=P1.2, CLK = P1.3
```

```
SPIIN a(1) , 4 'lee 4 bytes
```

## SPIOUT

### Acción

Envía el valor de una variable sobre el bus SPI.

### Sintaxis

SPIOUT var , bytes

### Nota

var	Variable que contiene el valor que envía sobre el bus SPI.
bytes	Número de bytes a enviar.

### Ver también

SPIIN , CONFIG SPI

### Ejemplo:

```
CONFIG SPI = SOFT, DIN = P1.0, DOUT = P1.1, CS=P1.2, CLK = P1.3  
Dim a(10) As Byte , X As Byte
```

```
SPIOUT a(1) , 5 'envia 5 bytes  
SPIOUT X , 1 'envia 1 byte
```

# START

## Acción

Pone en marcha el timer/counter especificado.

## Sintaxis

**START** timer

## Nota

timer	TIMER0, TIMER1, TIMER2, COUNTER0 o COUNTER1.
-------	--

Para que sea producida una interrupción es necesario primero poner en marcha un timer/counter (cuando el disparo externo es inhabilitado).

**TIMER0** y **COUNTER0** son el mismo dispositivo.

## Ver también

STOP TIMERx

## Ejemplo:

```
ON TIMER0 label2
LOAD TIMER0, 100
START TIMER0
DO          'inicia el bucle de loop
LOOP       'loop continuo

label2:    'aquí continúa el programa cuando se produzca una interrupción.
.
.
.
RETURN
```

# STOP

## Acción

Para la ejecución de un programa.

## Sintaxis

**STOP**

## Nota

Para acabar un programa puede ser también empleada la instrucción END.  
Cuando se alcanza una instrucción END o STOP es producido un BUCLE sin fin.

## Ejemplo:

```
var=5  
PRINT var    'visualiza 5  
STOP        'La ejecución del programa es detenida.
```



## STOP TIMERx

### Acción

Para el timer/counter especificado.

### Sintaxis

**STOP** timer

### Nota

timer	TIMER0, TIMER1, TIMER2, COUNTER0 or COUNTER1.
-------	---

Para suspender la ejecución de una interrupción, también es posible parando el temporizador.

TIMER0 y COUNTER0 son el mismo dispositivo.

### Ver también

START TIMERx

### Ejemplo:

```

-----
' (c) 1997,1998 MCS Electronics
' file: TIMER0.BAS
' demo: ON TIMER0
' *   TIMER1 es usado como generador de baudrate para RS-232
-----
Dim Count As Byte , Gt As Byte
Config Timer0 = Timer , Gate = Internal , Mode = 2
'Timer0 = counter : timer0 opera como contador
'Gate = Internal : el control de disparo (gate) es interno
'Mode = 2 : 8-bit auto reload (autorecarga, por defecto)
On Timer0 Timer_0_int
Load Timer0 , 100      'cuando el temporizador alcanza 100 ocurre una
                       'interrupción
Enable Interrupts     'habilita el uso de las interrupciones
Enable Timer0         'habilita el timer
Rem Setting Of Priority (fija la prioridad)
Priority Set Timer0   'a la prioridad mas alta
Start Timer0         'activa el timer (lo pone en marcha)
Count = 0            'reset del contador
Do
Input "Number " , Gt
Print "You entered : " ; Gt
Loop Until Gt = 1    'bucle hasta que se pulse ESC
Stop Timer0
End
Rem The Interrupt Handler For The Timer0 Interrupt
Timer_0_int:
Inc Count
If Count = 2 Then
Print " A ocurrido una interrupción en Timer0 "
Count = 0
End If
Return

```

## STR()

### Acción

Devuelve una representación de un número en forma de cadena.

### Sintaxis

var = **Str**( x )

### Nota

var	Variable de tipo String (cadena de caracteres).
X	Variable numerica.

**x : Byte, Integer, Word, Long, Single.**

La cadena debe de ser lo suficientemente grande para contener el resultado.

### Ver también

VAL

### Differenze da QB

En QB STR() devuelve una cadena con un espacio en la cabecera (leading).  
En BASCOM esto no ocurre.

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, S As XRAM String * 10
a = 123
s = Str(a)
Print s
End
```

## STRING()

### Acción

Devuelve una cadena conteniendo el carácter ASCII **n** repetido **m** veces.

### Sintaxis

var = **STRING**(m ,n )

### Nota

var	Cadena a la cual será asignado el resultado.
n	Código ASCII que asignará a la cadena.
m	Número de caracteres idénticos para asignar.

No es posible utilizar el código ASCII cero, ya que es utilizado por el compilador para señalar el fin de una cadena.

Precisando cero por **m**, se conseguirá una cadena de 255 bytes ya que no es efectuado ningún control sobre asignaciones de cadenas con largo cero.

En caso de que fuera necesaria esta función infórmese en MCS Electronics.

### Ver también

SPACE

### Ejemplo:

```
Dim s As XRAM String * 15
s = String(5,65)
Print s 'AAAAA
End
```

## SUB

### Acción

Definisce una Subroutine.

### Sintaxis

**SUB Name**[(var1)]

### Nota

name	Nombre de la subrutine. Puede ser empleada cualquiera palabra no reservada.
var1	Nombre del parámetro.

Cada Subrutina tiene que ser acabada con la instrucción END SUB.

La declaración de una Subrutina tiene que ser efectuada antes de escribir el procedimiento relativo a la Subrutina.

El tipo y el nombre de los parámetros tienen que ser idénticos sea en la declaración sea en el procedimiento de la Subrutina.

Los parámetros son GLOBALES para toda la aplicación y tienen que ser dimensionadas con la instrucción DIM como cualquiera otra variable.

Este permite compartir los parámetros de un Subrutina con el programa principal, como lo ilustrado en el ejemplo siguiente:

```

Dim a As Byte, b1 As Byte, c As Byte      'dimensiona la variable
Declare Sub Test(a As Byte)              'declara la subrutina
a = 1 : b1 = 2: c = 3                      'asigna la variable
Print a ; b1 ; c                          'visualiza la variable
Call Test(b1)                             'llama la subrutina
Print a ; b1 ; c                          'visualiza la variable de nuevo
End

Sub Test(a As Byte)                       'inicio del procedimiento/subrutina
print a ; b1 ; c                          'visualiza la variable
End Sub

```

### Ver también

CALL, DECLARE

### Ejemplo:

-

# SWAP

## Acción

Intercambia los valores entre dos variables del mismo tipo.

## Sintaxis

**SWAP** var1, var2

## Nota

var1	Variable de tipo Bit, Byte, Integer o Word.
var2	Variable del mismo tipo que var1.

Después del cambio var1 contendrá el valor de var2 mientras var2 aquel de var1.

## Ver también

-

## Ejemplo:

```
Dim a As Integer, b1 As Integer
a = 1 : b1 = 2           'asigna dos integers
SWAP a, b1              'los cambia
PRINT a ; b1
```

## THIRDLINE

### Acción

Posiciona el cursor del display al inicio de la tercera línea.

### Sintaxis

**THIRDLINE**

### Nota

-

### Ver también

UPPERLINE , LOWERLINE , FOURTHLINE

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 255
LCD a
Thirdline
LCD a
Upperline
End
```

## TIMEOUT

### Acción

Incluya el código para verificar por una interrupción cuando espera caracteres por el puerto en serie.

### Sintaxis

TIMEOUT = var1

### Nota

var1	Constante con rango desde 1- 65535.
------	-------------------------------------

Cada unidad esperará por 100 uS. Así que la interrupción máxima es de 6 segundos.

El uso de TIMEOUT lo puede utilizar con INPUT, INPUTHEX y declaraciones de INPUTBIN usadas en su programa.

Cuando ocurre timeout (ningún carácter recibido dentro del tiempo dado) un RETORNO es emulado para abortar la rutina. La variable ERR se usará para indicar que ha ocurrido una interrupción por timeout.

Nota que TIMER0 es usado y aquí no se usa. La opción de TIMEOUT usa 4 bytes de la memoria interna.

La aplicación actual es una posibilidad dado a tener una interrupción. Podría cambiarse en el futuro.

### Ver también

TIMER0

### Ejemplo:

```
Dim a as integer, b1 as integer
TIMEOUT = 60000
INPUT "Number ", b1           'espera un máximo de 6 segundos
PRINT b1 ; ERR
End
```

## UCASE

### Acción

Convierte una cadena de texto en mayúsculas (**UCASE**) ó minúsculas (**LCASE**).

### Sintaxis

dest = LCASE( source )

dest = UCASE( source )

### Nota

dest	La variable de la cadena a la que asignará el texto en mayúsculas ó minúsculas de la cadena fuente.
source	La cadena fuente. La cadena original quedará inalterada.

### Ver también

UCASE

### Ejemplo:

```
Dim s As String * 12 , z As String * 12
```

```
INPUT "Hello " , s 'asigna la cadena  
s = LCASE(s)      'convierte a minúsculas
```

```
Print s          'imprime la cadena
```

```
s = UCASE(s)    'convierte mayúsculas
```

```
Print s          'imprime la cadena
```



## UPPERLINE

### Acción

Posiciona el cursor del display LCD al inicio de la línea más alta.

### Sintaxis

**UPPERLINE**

### Nota

-

### Ver también

LOWERLINE THIRDLINE FOURTHLINE

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte
a = 255
LCD a
Lowerline
LCD a
Upperline
End
```

## VAL()

### Acción

Convierte un cadena representando un número en número.

### Sintaxis

`var = Val( s )`

### Nota

<code>var</code>	Variable numérica a la cual se le asignará el valor de <code>s</code> .
<code>s</code>	Variable de tipo cadena.

`var` : Byte, Integer, Word, Long, Single.

### Ver también

STR

### Ejemplo:

```
Dim a As Byte, s As XRAM String * 10
s = "123"
a = Val(s) 'convierte la cadena
Print a
End
```

## VARPTR()

### Acción

Devuelve la dirección de memoria en la cual está memorizada una variable.

### Sintaxis

```
var = VARPTR( var2 )
```

### Nota

var	Variable a la cual se asignará la dirección de var2.
var2	Variabile a la que se solicita la dirección.

### Ver también

PEEK POKE

### Ejemplo:

```
Dim I As Integer , B1 As Byte  
B1 = Varptr(I)
```

Código generado :  
Mov h'23,#h'21

# WAIT

## Acción

Suspende la ejecución del programa por un tiempo predefinido.

## Sintaxis

WAIT seconds

## Nota

seconds	Número en espera.
---------	-------------------

El retraso es basado en la frecuencia de reloj de 12 Mhz.

Este mando no permite temporizaciones precisas.

En el caso se averiguaran interrupciones en el curso del retraso, éste será alargado el tiempo necesario a la ejecución de las interrupciones.

## Ver también

DELAY

## Ejemplo:

```
WAIT 3      'espera durante tres segundos
Print "*"   'han pasado los tres segundos
```

## WAITKEY

### Acción

Espera hasta que sea recibido un carácter en el buffer serie.

### Sintaxis

var = **WAITKEY**

### Nota

var	
-----	--

Variable al que asignar el valor ASCII del carácter recibido en el buffer serial.

**var : Byte, Integer, Word, Long, String.**

### Ver también

INKEY

### Ejemplo:

```
Dim A As Byte
A = Waitkey      'espera un carácter
Print A
```

# WAITMS

## Acción

Sospende l'esecuzione del programma per un tempo predefinito in millisecondi.

## Sintaxis

WAITMS mS

## Nota

mS	Número en milisegundos de espera. (1÷255)
----	---

El retraso es basado en un frecuencia de reloj de 12 Mhz.

Este mando no permite temporizaciones precisas.

En el caso de verificar interrupciones en el curso del retraso, éste será alargado el tiempo necesario a la ejecución de la interrupción.

Esta instrucción está prevista para el empleo con las instrucciones del bus I2C. Cuando se realiza una escritura sobre una EEPROM conectada a un bus I2C es necesario esperar 10 mS antes de la siguiente instrucción de escritura.

## Ver también

DELAY WAIT

## Ejemplo:

```
WAITMS 10      'espera 10 milisegundos
Print "*"      "
```

## WHILE .. WEND

### Acción

Ejecuta una serie de instrucciones siempre que la condición especificada tenga el estado verdadero.

### Sintaxis

```
WHILE condition
instrucciones
```

```
.
```

```
.
```

```
WEND
```

### Nota

Las instrucciones contenidas entre WHILE y WEND serán ejecutadas mientras que la condición especificada en WHILE sea verdadera.

Si la condición no es verdadera el programa continúa con la instrucción que sigue a WEND.

### Ver también

DO .. LOOP

### Ejemplo:

```
a = 1
WHILE a <= 10      'Ejecuta el bucle hasta que a >10
    PRINT a
    INC a
WEND
```

## Hardware - display LCD

El display LCD puede ser conectado de la siguiente manera:

DISPLAY LCD	PUERTO	PIN (Display)
DB7	P1.7	14
DB6	P1.6	13
DB5	P1.5	12
DB4	P1.4	11
E	P1.3	6
RS	P1.2	4
RW	Ground	5
Vss	Ground	1
Vdd	+5 Volt	2
Vo	0-5 Volt	3

Esta conexión deja disponibles P1.1 y P1.0 y P3 para otros empleos.

Es posible definir conexiones diferentes especificando los pin del puerto en el menú Options LCD.

El tipo de display LCD puede ser seleccionado con la instrucción CONFIG LCD.

El display LCD trabaja en modalidad 4 bits.

Ver la instrucción \$LCD por el funcionamiento en modalidad 8 bites.

BASCOM cuenta con muchas instrucciones por la gestión del display LCD.

Para los que necesiten un mayor control, el ejemplo siguiente puede ser de ayuda:

```
Acc = 5           'carga un valor en el registro A
Call Lcd_control ' es el valor de control del display
Acc = 65         'carga un nuevo valor (la letra A)
Call Write_lcd   'lo escribe en el display LCD
```

`Lcd_control` y `Write_lcd` son subrutinas assembler que pueden ser llamadas por BASCOM.

Averiguar las especificaciones del display LCD utilizado para un correcto empleo.



## Microprocesadores soportados

Algunos microprocesadores cuentan con características adicionales comparadas con el AT89C2051/8051.

### **8032/8052/AT89S8252**

TIMER2

### **AT89S8252**

WATCHDOG

DATA EEPROM

Pin del puerto con funciones alternativas

### **80515,80535,80517,80535**

GETAD

WATCHDOG

BAUDRATE GENERATOR

INTERRUPCIONES y PRIORIDADES

### **80517,80537**

GETAD

WATCHDOG

BAUDRATE GENERATOR

BAUDRATE GENERATOR1

INTERRUPCIONES e PRIORIDADES

## AT89S8252 WATCHDOG

El microprocesador AT89S8252 incorpora un temporizador de watchdog.

Un temporizador de watchdog es un temporizador que provee a resetear el microprocesador al final de cierto valor (tiempo).

Por lo tanto, durante la ejecución del programa es necesario resetear este temporizador antes de que complete la cuenta. Esta función es utilizada para garantizar que el programa esté trabajando correctamente.

Cuando un programa no funciona o bien se estanca en un bucle sin fin el temporizador de watchdog no es borrado y por lo tanto se ocasiona una reposición automática con el consiguiente reinicio del programa.

**START WATCHDOG** activa el timer del watchdog.

**STOP WATCHDOG** para el timer del watchdog.

**RESET WATCHDOG** resetea (reinicia) el timer del watchdog.

[Ver también](#)

CONFIG WATCHDOG

**Ejemplo:**

```
'-----  
' (c) 1998 MCS Electronics  
' WATCHD.BAS demonstrates the AT89S8252 watchdog timer  
' select 89s8252.dat !!!  
'-----  
Config Watchdog = 2048 'reset después de 2048 mSec  
Start Watchdog        'start del timer del watchdog  
Dim I As Word  
For I = 1 To 10000  
    Print I            'visualiza el valor  
  
' Reset Watchdog  
'el bucle for next no será completado por la intervención del timer del  
'watchdog  
  
    Next  
End
```

## WATCHDOG

El microprocesador AT89S8252 incorpora un temporizador de watchdog.

Un temporizador de watchdog es un temporizador que provee a resetear el microprocesador al final de cierto valor (tiempo).

Por lo tanto, durante la ejecución del programa es necesario resetear este temporizador antes de que complete la cuenta. Esta función es utilizada para garantizar que el programa esté trabajando correctamente.

Cuando un programa no funciona o bien se estanca en un bucle sin fin el temporizador de watchdog no es borrado y por lo tanto se ocasiona una reposición automática con el consiguiente reinicio del programa.

**CONFIG WATCHDOG = value**

<b>value</b>	Tiempo transcurrido al cual el temporizador de WD generará un reset. Valores posibles, en milisegundos: 16,32,64,128,256,512,1024 ó 2048
--------------	--

**START WATCHDOG** activa el timer del watchdog.

**STOP WATCHDOG** para el timer del watchdog.

**RESET WATCHDOG** resetea (reinicia) el timer del watchdog.

### Ejemplo:

```

DIM A AS INTEGER
CONFIG WATCHDOG = 2048      'produce un reset después de 2 segundos
START WATCHDOG             'activa el WD
DO
  PRINT a
  a = a + 1
  REM RESET WATCHDOG      'para en caso de reset
                          'eliminando REM trabajará correctamente
LOOP
END

```

## DATA EEPROM

El microprocesador AT89S8252 incorpora 2Kbytes de memoria flash EEPROM. Esta memoria puede ser utilizada para memorizar datos.

Por esto son previstas dos instrucciones específicas : WRITEEEPROM y READEEPROM.

**WRITEEEPROM** var [, address ]

var	Cualquier nombre de Variable BASCOM.
Address	Dirección de la EEPROM donde escribir el dato, entre 0÷2047. Si es omitida la dirección ésta será asignada por BASCOM automáticamente y será posible localizarla leyendo en el ráport que genera el compilador.

**READEEPROM** var [, address ]

var	Cualquier nombre de Variable BASCOM.
Address	La dirección de la EEPROM donde leer el dato, entre 0÷2047. La dirección puede ser omitida si los datos han sido memorizados anteriormente con la instrucción WRITEEEPROM ya que en este caso el compilador es capaz de remontar a la dirección asignada automáticamente.

### Ejemplo:

```

Dim S As String * 15 , S2 As String * 10
S = "Hola" : S2 = "test"
Dim L As Long
L = 12345678
Writeeprom S
Writeeprom S2           'escribe en formato string
Writeeprom L           'escribe en long
S = "" : S2 = "" : L = 0 'clear la variable
Readeeprom L : Print L
Readeeprom S : Print S
Readeeprom S2 : Print S2
End

```

## Pin del puerto con funciones alternativas

Los puertos del microprocesador AT89S8252 tienen funciones alternativas y son resumidas en la siguiente tabla.

Puerto pin	Función alternativa
P1.0	T2 entrada de contaje externo para timer.counter 2, salida señal de reloj
P1.1	T2EX timer/counter 2 trigger ( <b>disparo</b> ) captura/recarga y flag ( <b>bandera</b> ) de dirección.
P1.4	/SS Entrada de selección de esclavo
P1.5	MOSI salida datos maestro, entrada datos esclavo para SPI
P1.6	MISO entrada datos maestro, salida datos esclavo para SPI
P1.7	SCK salida reloj maestro, entrada reloj esclavo para SPI
P3.0	RxD entrada puerto serie asíncrono
P3.1	TxD salida puerto serie serie asíncrono
P3.2	/INT0 entrada interrupción 0
P3.3	/INT1 entrada interrupción 1
P3.4	T0 entrada externa timer 0
P3.5	T1 entrada externa timer 1
P3.6	/WR strobe de escritura para memoria de datos externa
P3.7	/RD strobe de lectura para memoria de datos externa

**/ indica entrada negada, activo bajo**



[Página en blanco](#)

## 80515 INTERRUPCIONES Y PRIORIDADES

Los microprocesadores 80515 y 80535 dispone de más interrupciones y el nivel de las prioridades es administrado de otra manera con respecto al clásico 8051.

### Habilitación de interrupciones:

ENABLE AD 'convertidor A/D  
ENABLE INT2|INT3|INT4|INT5|INT6 'interrupción externa 2-6  
ENABLE TIMER2EX 'recarga externa del timer2

### Deshabilitación de las interrupciones:

DISABLE AD 'convertidor A/D  
DISABLE INT2|INT3|INT4|INT5|INT6 'interrupción externa 2-6  
DISABLE TIMER2EX 'recarga externa del timer2

### Selección de la prioridad:

PRIORITY SET|RESET fuente , nivel  
El nivel puede ser 0,1,2 o 3.(0=más baja, 3=más alta)

### Las fuentes pueden ser:

INT0/ADC  
TIMER0/INT2  
INT0/INT3  
TIMER1/INT4  
SERIAL/INT5  
TIMER2/INT6

Atención, sólo una de una pareja puede ser seleccionada.

PRIORITY SET INT4,3 ' INT4 programará a la máxima prioridad.

Cuando dos interrupciones ocurren al mismo tiempo la primera a ser ejecutada será aquella con la prioridad mayor y en caso de idéntica prioridad será la primera en orden de lista a ser servida. Luego a una solicitud conteniendo TIMER1 e INT4, y se programan para tener la misma prioridad, TIMER1 será servida antes que INT4.

Para mayores detalles ver las especificaciones de la documentación técnica.

## GETAD

### Acción

Recupera el valor de una conversión analógica da uno dei canali AD 0÷7.  
Per microprocessori 80517 o 80537 sono disponibili canali tra 0÷11.

### Sintaxis

var = GETAD(channel, range)

### Nota

var	Variable a la cual asignará el valor A/D leído
channel	Identificativo del canal a medir
range	Selección del campo de medida 0 = 0-5 Volt 192 = 0 - 3.75 Volt 128 = 0 - 2.5 Volt 64 = 0 - 1.25 Volt 12 = 3.75 - 5 Volt 200 = 2.5 - 3.75 Volt 132 = 1.25 - 2.5 Volt

La instrucción GETAD() está disponible solo con microprocesadores 80515, 80535, 80517 y 80535 porque hace uso de características específicas del chip.

### Ver también

### Ejemplo:

```
Dim b1 As Byte, Channel As Byte, ref As Byte
channel=0      'Entrada por P6.0
ref=0         'rango de 0 ÷ 5 Voltios
b1=getad(channel,ref) 'guarda el valor A/D leído en b1
```



## 80515 WATCHDOG

Los microprocesadores 80515 y 80535 disponen de un temporizador de watchdog. Este es un temporizador a 16 bits que no puede ser parado y producirá una reposición después de 65535 uS con un reloj a 12MHz !

START WATCHDOG	'activa el temporizador del watchdog.
RESET WATCHDOG	'resetea (pone a cero) el timer del watchdog.

## 80537 INTERRUPTOS Y PRIORIDAD

Los microprocesadores 80517 y 80537 dispone de más interrupciones y el nivel de las prioridades es administrado de otra manera con respecto al clásico 8051.

### Habilitación de las interrupciones:

ENABLE AD	'convertidor A/D
ENABLE INT2 INT3 INT4 INT5 INT6	'interrupción externa 2-6
ENABLE TIMER2EX	'recarga externa del timer2
ENABLE CTF	'interrupción de tiempo comparado
ENABLE SERIAL1	'interrupción serie a síncrona 1

### Deshabilitación de las interrupciones:

DISABLE AD	'convertidor A/D
DISABLE INT2 INT3 INT4 INT5 INT6	'interrupción externa 2-6
DISABLE TIMER2EX	'recarga externa del timer2
DISABLE CTF	'interrupción de tiempo comparado
DISABLE SERIAL1	'interrupción serie asíncrona 1

### Selección de la prioridad :

PRIORITY SET|RESET fuente , nivel

Atención, sólo una de un triplete puede ser seleccionada.

**PRIORITY SET INT4,3**                      ' INT4 se programará a la máxima prioridad.

Cuando dos interrupciones ocurren al mismo tiempo la primera a ser ejecutada será aquella con la prioridad mayor y en caso de idéntica prioridad será la primera en orden de lista a ser servida. Luego a una solicitud conteniendo TIMER1 e INT4, y se programan para tener la misma prioridad, TIMER1 será servida antes que INT4.

Para mayores detalles ver las especificaciones de la documentación técnica del microprocesador que se use.

## CONFIG BAUD1

### Acción

Configura el microprocesador para utilizar el generador interno de baud\_rate (velocidad en baudios) sobre el canal serie asíncrono 1.

Este generador de baud\_rate está disponible solo en los microprocesadores 80517 y 80537.

### Sintaxis

CONFIG BAUD1 = baudrate

### Nota

baudrate	Velocidad en baudios a utilizar entre : 2048 ÷ 37500
----------	--

El microprocesador 80517 y el 80537 disponen de 2 puertos serie asíncrono integrados en el mismo chip.

### Ver también

CONFIG BAUD

### Ejemplo:

```
CONFIG BAUD1 = 9600      'usa el generador de baudios interno
Print "HOLA"
End
```

## ANEXO 1

Página intencionada en blanco

## ANEXO 2

Página intencionada en blanco

# INDICE

## Palabras reservadas en BASCOM

	<b>Comandos</b>	<b>Página</b>
1	1WRESET	14
	1WREAD	14
	1WWRITE	14
DIRECTIVAS del COMPILADOR	\$ASM - \$END ASM	15
	\$INCLUDE	16
	\$BAUD	17
	\$CRYSTAL	18
	\$DEFAULT XRAM	19
	\$IRAMSTART	20
	\$LARGE	21
	\$LCD	22
	\$MAP	23
	\$NOBREAK	24
	\$NOINIT	25
	\$NONAN	27
	\$NOSP	26
	\$OBJ	28
	\$RAMSIZE	30
	\$RAMSTART	29
	\$REGFILE	32
	\$ROMSTART	31
	\$SERIALINPUT	33
	\$SERIALINPUT2LCD	34
\$SERIALOUTPUT	35	
\$SIM	36	
A	ABS	37
	ALIAS	38
	ASC	39
B	BITWAIT	41
	BCD	40
	BREAK	42
C	CALL	43
	CLS	45
	CHR	44
	CONFIG	47
	CONFIG TIMER0, TIMER1	48
	CONFIG TIMER2	49
	CONFIG LCD	52
	CONFIG LCD BUS	53
	CONFIG LCD PIN	54
	CONFIG BAUD	55
	CONFIG BAUD1	194
	CONFIG 1WIRE	56
	CONFIG SDA	57
	CONFIG SCL	58

	CONFIG DEBOUNCE	59
	CONFIG WATCHDOG	61
	CONFIG SPI	60
	CONST	46
	COUNTER	62
	CPEEK	64
	CURSOR	65
D	DATA	66
	DEBOUNCE	67
	DECR	69
	DECLARE SUB	70
	DEFINT	71
	DEFBIT	71
	DEFBYTE	71
	DEFLCDCHAR	72
	DEFWORD	71
	DELAY	73
	DIM	74
	DISABLE	76
	DISPLAY	77
	DO .. LOOP	78
E	ELSE	79
	ENABLE	80
	END	81
	END IF	82
	ERASE	83
	EXIT	84
F	FOR .. TO .. NEXT	85
	FOURTHLINE	86
	FUSING	87
G	GET	88
	GETAD	181
	GETRC	89
	GETRC5	91
	GOSUB	92
	GOTO	93
H	HEX	94
	HEXVAL	95
	HIGH	96
	HIGHW	97
	HOME	98
I	I2CRECEIVE	99
	I2CSEND	100
	I2CSTART	101
	I2CSTOP	101
	I2CRBYTE	101
	I2CWBYTE	101
	IDLE	102
	IF .. THEN .. ELSE	103
	INCR	104
	INKEY	105
	INP	106

	INPUT	109
	INPUTBIN	107
	INPUTHEX	108
	INSTR	111
L	LCASE	112
	LCD	113
	LCDHEX	115
	LEFT	116
	LEN	117
	LOAD	118
	LOCATE	119
	LOOKUP	120
	LOOKUPSTR	121
	LOOP	78
	LOW	122
	LOWW	123
	LOWERLINE	124
M	MAKEDEC	127
	MAKEBCD	125
	MAKEINT	126
	MAX	128
	MID	129
	MIN	130
	MOD	131
N	NEXT	132
O	ON Interrupt	133
	ON Value	134
	OPEN .. CLOSE	135
	OUT	137
P	P1,P3	138
	PEEK	139
	POKE	140
	POWERDOWN	141
	PRINT	142
	PRINTBIN	143
	PRINTHEX	144
	PRIORITY	145
	PUT	146
R	READ	147
	REM	148
	RESET	149
	RESTORE	150
	RETURN	151
	RIGHT	152
	RND	153
	ROTATE	154
S	SELECT .. CASE	155
	SET	156
	SHIFT	157
	SHIFTCURSOR	158
	SHIFTIN	159
	SHIFTOUT	159



	SHIFTLCD	161
	SOUND	162
	SPACE	163
	SPIIN	164
	SPIOUT	165
	START	166
	STOP	167
	STOP TIMER	168
	STR	169
	STRING	170
	SUB	171
	SWAP	172
T	THEN	103
	THIRDLINE	173
	TIMEOUT	174
	TO	86
U	UCASE	175
	UPPERLINE	176
V	VAL	177
	VARPTR	178
W	WAIT	179
	WAITKEY	180
	WAITMS	181
	WHILE .. WEND	182

ooOOoo